

Examen de Remplacement d'Algèbre 2

Exercice 1 (7pts)

Considérons les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 4 & -5 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & 1/2 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -7 & 5 \end{pmatrix}.$$

- ③ 1. Calculer AB , $2A + D$, $3A$.
- ② 2. Calculer A^{-1} par la méthode de Gauss.
- ② 3. Calculer A^2 .

Exercice 2 (6pts)

Soit $B = \{e_1, e_2\}$ la base canonique de \mathbb{R}^2 , et $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ l'application linéaire donnée par : $f(x, y) = (7x - 2y, 15x - 4y)$.

Soit $\hat{B} = \{a, b\}$ où $a = 2e_1 + 5e_2$, $b = e_1 + 3e_2$.

- ② 1. Montrer que \hat{B} est une base de \mathbb{R}^2 .
- ① 2. Déterminer la matrice de passage P de B à \hat{B} .
- ① 3. Calculer P^{-1} .
- ① 4. Déterminer la matrice \hat{A} de f dans la base \hat{B} .
- ① 5. En déduire A^n pour $n \in \mathbb{N}$; où A est la matrice de f dans B .

Exercice 3 (7pts)

Considérons l'application linéaire $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ donnée par :

$$f(x, y, z) = (2x - y + z, y - 2z, 2x - z).$$

- ① 1. Donner la définition d'un sous-espace vectoriel d'un k -espace vectoriel.
- ① 2. Montrer que $\ker(f)$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .
- ② 3. Trouver $\ker(f)$, $\text{Im}(f)$.
- ② 4. Donner une base de $\ker(f)$ et une base de $\text{Im}(f)$.
- ① 5. Déterminer $\dim(\ker(f))$.

Exo 4

$$① AB = \begin{pmatrix} -5 & -13 & \frac{3}{2} \\ 9 & 23 & -\frac{5}{2} \end{pmatrix} \text{ (1)}$$

$$2A + D = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & -5 \end{pmatrix} \text{ (1)}$$

$$3A = \begin{pmatrix} -6 & 9 \\ 12 & -15 \end{pmatrix} \text{ (1)}$$

② La méthode de Gauss

$$\left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 3 & 1 & 0 \\ 4 & -5 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1} \left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_1 \leftarrow -\frac{1}{2}L_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 + \frac{3}{2}L_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{5}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\text{Alors } A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} & \frac{3}{2} \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ (2)}$$

$$③ A^2 = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 4 & -5 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 16 & -21 \\ -28 & 37 \end{pmatrix} \text{ (2)}$$

① Soit $\underline{w} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$.

$$\alpha \underline{a} + \beta \underline{b} = \underline{w} \Leftrightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 1 & x \\ 5 & 3 & y \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 1 & x \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2}x + y \end{array} \right) \quad (L_2 \leftarrow L_2 - \frac{5}{2}L_1)$$

De (L_2) , on a $\frac{1}{2}\beta = -\frac{5}{2}x + y$

i.e. $\beta = -5x + 2y \dots \textcircled{1}$

De (L_1) , on a $2\alpha = -\beta + x$

$$\Rightarrow 2\alpha = 5x - 2y + x \\ = 6x - 2y$$

Donc $\alpha = 3x - y \dots \textcircled{2}$

Alors $\alpha \underline{a} + \beta \underline{b} = \underline{w} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x - y \\ -5x + 2y \end{pmatrix} \dots \textcircled{3}$

Donc, $\forall \underline{w} \in \mathbb{R}^2 \exists \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ tq $\underline{w} = \alpha \underline{a} + \beta \underline{b}$

i.e. $\mathbb{R}^2 = \text{Vect}(\underline{a}, \underline{b}) \dots \textcircled{4} \quad \textcircled{\wedge}$

De $\textcircled{3}$, on a $\alpha \underline{a} + \beta \underline{b} = \underline{0} \Rightarrow \alpha = \beta = 0$

i.e. \underline{a} et \underline{b} sont lin. indépendants... $\textcircled{5} \quad \textcircled{A}$

De $\textcircled{4}$ et $\textcircled{5}$ on conclut que \mathcal{B} est une base de \mathbb{R}^2 .

$\textcircled{2} \quad P = \begin{pmatrix} [\underline{a}]_{\mathcal{B}} & [\underline{b}]_{\mathcal{B}} \\ 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \quad \textcircled{\wedge}$

$$\textcircled{3} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 5 & 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - \frac{5}{2}L_1} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & 1 \end{pmatrix} \quad \textcircled{3}$$

$$\xrightarrow{L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 - L_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{L_2 \leftarrow 2L_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & -5 & 2 \end{pmatrix}$$

Alors $P^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}$ $\textcircled{1}$

$\textcircled{4}$ Nous avons $f(\underline{a}) = f\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$
 $= \begin{pmatrix} 4 \\ 10 \end{pmatrix}$
 $= 2\underline{a}$

$$f(\underline{b}) = f\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$= \underline{b}$$

Alors $A' = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ $\textcircled{1}$

$\begin{matrix} [f(\underline{a})]_{\mathcal{B}} & [f(\underline{b})]_{\mathcal{B}} \end{matrix}$

⑤ Nous avons $A' = P^{-1}AP$ où $A = \begin{pmatrix} 7 & -2 \\ 15 & -4 \end{pmatrix}$ (4)

A : la matrice de f dans B .

Donc $A = PA'P^{-1}$

$\Rightarrow A^n = PA'^nP^{-1}$

$= \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix}$

$A^n = \begin{pmatrix} 3 \cdot 2^{n+1} - 5 & -2^{n+1} + 2 \\ 15 \cdot 2^n - 15 & -5 \cdot 2^n + 6 \end{pmatrix} \quad n \in \mathbb{N}.$ (1)

Exo3

① Soit $(V, +, \cdot)$ un K -ev.

(1) On dit qu'un sous-ensemble F de V est un s-ev de V si

① $0 \in F$;

② $\forall \alpha, \beta \in K \quad \forall v, w \in F$, alors $\alpha v + \beta w \in F$.

② $\ker(f) = \{v \in \mathbb{R}^3 : f(v) = 0\}$

Nous avons $0 \in \ker(f)$ car $f(0) = 0 \dots \textcircled{1}$

(1) Soit $v, w \in \ker(f)$.

Alors $f(v) = 0$ et $f(w) = 0$.

Pour $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, $f(\alpha v + \beta w) = \alpha f(v) + \beta f(w)$
 $= \alpha 0 + \beta 0$
 $= 0$

Alors $\alpha v + \beta w \in \ker(f) \dots \textcircled{2}$

De ① et ②, on conclut que $\ker(f)$ est un s-ev de \mathbb{R}^3 .

⑤ Identifiant (x, y, z) avec $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, f peut s'écrire comme

$$f(v) = A.v, \text{ où } v = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Considérons le système $f(v) = w$ où $v = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $w = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$.

$$f(v) = w \Leftrightarrow A.v = w$$

$$\Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & \alpha \\ 0 & 1 & -2 & \beta \\ 2 & 0 & -1 & \gamma \end{array} \right)$$

$$\Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & \alpha \\ 0 & 1 & -2 & \beta \\ 0 & 1 & -2 & -\alpha + \gamma \end{array} \right) \quad (L_3 \leftarrow L_3 - L_1)$$

$$\Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & \alpha \\ 0 & 1 & -2 & \beta \\ 0 & 0 & 0 & -\alpha - \beta + \gamma \end{array} \right) \quad (L_3 \leftarrow L_3 - L_2) \quad \textcircled{\Delta}$$

Alors $f(v) = 0 \Leftrightarrow v = \begin{pmatrix} t \\ 4t \\ 2t \end{pmatrix}$ pour quelque $t \in \mathbb{R}$.

$$\left(\begin{array}{l} \text{Car de } L_1 \text{ nous avons } x = \frac{1}{2}(y - z + \alpha) \\ \text{de } L_2 \quad \quad \quad y = 2z + \beta \\ \text{On pose } z = 2t, t \in \mathbb{R} \end{array} \right)$$

$$\text{Donc } \ker(f) = \left\{ v \in \mathbb{R}^3 : f(v) = 0 \right\}$$

$$\ker(f) = \left\{ t \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} ; t \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\ker(f) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \right).$$

Par ③ ; $f(\underline{v}) = \underline{w}$ a une solution si $-\alpha - \beta + \gamma = 0$ ⑥
 $\Leftrightarrow \gamma = \alpha + \beta$.

$$\begin{aligned}\text{Alors } \text{Im}(f) &= \{f(\underline{v}) : \underline{v} \in \mathbb{R}^3\} \\&= \{\underline{w} \in \mathbb{R}^3 : \exists \underline{v} \in \mathbb{R}^3 \text{ et } f(\underline{v}) = \underline{w}\} \\&= \left\{ \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \alpha + \beta \end{pmatrix} : \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} \\&= \left\{ \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} : \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} \\&= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right). \quad \uparrow\end{aligned}$$

④ Nous avons $\ker(f) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \neq \underline{0}$.
Alors $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ est une base de $\ker(f)$. ①

$$\text{Soit } \underline{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \underline{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Im}(f) = \text{Vect}(\underline{a}, \underline{b}) \dots \dots \textcircled{3}$$

\underline{a} et \underline{b} sont lin. indépendants car $\alpha \underline{a} + \beta \underline{b} = \underline{0} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \alpha + \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $\Leftrightarrow \alpha = \beta = 0$. ④

De ③ et ④, on conclut que $\{\underline{a}, \underline{b}\}$ est une base de $\text{Im}(f)$. ⑤

⑤ Par ④, $\dim(\ker(f)) = 1$.
 \uparrow