

**TD#1: ( Transformées en Z et Z inverse)**

**Ex #1 :**

**a)** Pour chaque signal analogique  $x_a(t)$ , calculer sa transformée en Z (T.Z).

- $x_a(t)=u(t)$  avec  $u(t)=1$  pour  $t>0$  et 0 ailleurs
- $x_a(t) = e^{-at}$
- $x_a(t)=tu(t)$

**b)** Pour chaque signal numérique  $x(n)$  calculer sa sa T.Z.

- $x(n)= a^n u(n)$
- $x(n)=n -5$
- $x(n) = n+1$
- $x(n)=-b^n u(-n-1)$
- $x(n) = (n + 2)^2$
- $x(n) = 2^n n^2$

**Ex #2 :**

**(a)** Calculer la T.Z inverse de la fonction suivante utilisant

- La méthode des fractions rationnelles (partial-fraction expansion method).
- La méthode de la série en puissance (power-series method).
- La méthode de l'inversion de la formule (la méthode des résidus : inversion formula method).

$$H(z) = \frac{(1 - e^{-aT})z}{(z-1)(z - e^{-aT})}$$

**(b)** Calculer la T.Z inverse de la fonction suivante utilisant la méthode des fractions rationnelles

$$H(z) = \frac{6 - 9z^{-1}}{1 - 2.5z^{-1} + z^{-2}}$$

**(c)** Calculer la T.Z inverse de la fonction suivante utilisant la méthode des résidus

$$H(z) = \frac{1 - 2z^{-1} + z^{-2}}{1 - z^{-1} + 0.356z^{-2}}$$

**(d)** Calculer la T.Z inverse de la fonction suivante utilisant la méthode en série de puissance

$$H(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}}$$

**TD#2 : (Filtres numériques RII : gabarits de Butterworth et Chebyshev)**

**Ex#1 :**

On veut concevoir un filtre numérique passe-bas à partir d'un filtre analogique de Butterworth en utilisant la méthode de transformation bilinéaire. Les spécifications du filtre analogique sont les suivantes :

- Une atténuation de 3dB à  $\Omega = 0.25 \pi$
- Une atténuation de 10dB à  $\Omega = 0.45 \pi$

**Ex#2 :**

On veut concevoir un filtre numérique passe-bas à partir d'un filtre analogique de Butterworth en utilisant la méthode basée sur la méthode de l'invariance impulsionnelle. Les spécifications du filtre analogique sont les suivantes :

- Une atténuation de 1dB à  $\Omega = 0.25 \pi$
- Une atténuation de 10dB à  $\Omega = 0.45 \pi$

**Ex#3 :**

On veut concevoir un filtre numérique passe-bas à partir d'un filtre analogique de Chebyshev en utilisant la méthode de l'invariance impulsionnelle. Les spécifications du filtre analogique sont les suivantes :

- Une atténuation de 3dB à  $\Omega = 0.2 \pi$
- Une atténuation de 10dB à  $\Omega = 0.4 \pi$

Calculer  $N$ ,  $\Omega_c$  et les pôles dont la partie réelle est négative ainsi que la fonction de transfert du filtre analogique et numérique en supposant que les spécifications de la bande passante sont satisfaites.

**Ex#4 :**

On veut concevoir un filtre numérique passe-bas à partir d'un filtre analogique de Chebyshev en utilisant la méthode basée sur la transformation bilinéaire. Les spécifications du filtre analogique sont les suivantes :

- Une atténuation de 1dB à  $\Omega = 0.25 \pi$
- Une atténuation de 10dB à  $\Omega = 0.45 \pi$

## Solutions de la série de TD #2

### Ex #1 :

La conception du filtre numérique à partir du gabarit de Butterworth par la méthode de la transformation bilinéaire repose sur les cinq étapes suivantes :

Les spécifications sont :  $\begin{cases} |H_a(j\Omega_p)| \geq -3dB, & \text{avec } \Omega_p = 0.25\pi \\ |H_a(j\Omega_s)| \leq -10dB, & \text{avec } \Omega_s = 0.45\pi \end{cases}$

#### (1) Calcul de $\Omega_c$ et $N$ :

La méthode de la transformation bilinéaire est basée sur

$$s = \frac{2}{T} \frac{1-z^{-1}}{1+z^{-1}} = \frac{2}{T} \frac{1-e^{-j\omega}}{1+e^{-j\omega}} = \frac{2}{T} \frac{e^{j\omega/2}e^{-j\omega/2} - e^{-j\omega/2}e^{-j\omega/2}}{e^{j\omega/2}e^{-j\omega/2} + e^{-j\omega/2}e^{-j\omega/2}} = \frac{2}{T} \frac{e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2}}{e^{j\omega/2} + e^{-j\omega/2}}$$

Utilisant  $\begin{cases} \sin(x) = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2j} \\ \cos(x) = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2} \end{cases}$  et avec  $T=1$ , on obtient  $s = \frac{\sin(\omega/2)}{\cos(\omega/2)} = j \tan(\omega/2)$

Le module du filtre analogique de Butterworth est donné par

$$|H_a(j\Omega)| = (1 + (\Omega/\Omega_c)^{2N})^{-1/2}$$

$$20\log_{10}(|H_a(j\Omega)|) = -10(1 + (\Omega/\Omega_c)^{2N})$$

D'après les spécifications désirées du filtre, nous avons

$$\begin{cases} -10\log_{10}(1 + (2\tan(\Omega_p/2)/\Omega_c)^{2N}) \geq -3 \\ -10\log_{10}(1 + (2\tan(\Omega_s/2)/\Omega_c)^{2N}) \leq -10 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (2\tan(\Omega_p/2)/\Omega_c)^{2N} \leq 10^{3/10} - 1 \\ (2\tan(\Omega_s/2)/\Omega_c)^{2N} \geq 10^{10/10} - 1 \end{cases}$$

La solution de ces deux équations donne

$$N = \frac{1}{2} \frac{\log[(10-1)/(10^{0.3}-1)]}{\log[\tan(0.45\pi/2)/\tan(0.25\pi/2)]} = 1.5215$$

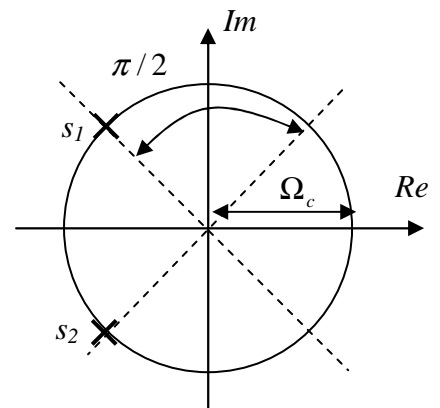
On prend  $N=2$ . On considère l'équation qui désigne la 2<sup>ème</sup> spécification, on trouve

$$\Omega_c = 2 \tan(0.45\pi/2) 9^{-1/2N} = 0.9862 = 0.3139\pi$$

Alors, les spécifications de la bande passante sont dépassées et les spécifications de la bande d'arrêt sont maintenues ou satisfaites.

#### (2) Calcul des pôles de $H_a(s)$ :

On a deux pôles ( $N=2$ ) à parties réelles négatives dans le cercle ci-contre de rayon  $\Omega_c = 0.9862$ . On fait des projections sur les deux axes, on obtient



$$\begin{cases} s_1 = \Omega_c (\cos(\pi/4) + j \sin(\pi/4)) \\ s_2 = \Omega_c (\cos(\pi/4) - j \sin(\pi/4)) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} s_1 = \frac{\Omega_c}{2} (\sqrt{2} + j\sqrt{2}) \\ s_2 = \frac{\Omega_c}{2} (\sqrt{2} - j\sqrt{2}) \end{cases}$$

### (3) Calcul de la F.T analogique $H_a(s)$ :

La F.T générale en S est obtenue par

$$H_a(s) = \prod_{k=1}^N \frac{-s_k}{(s - s_k)} = \frac{\Omega_c^N}{(s - s_1)(s - s_2) \dots (s - s_N)}$$

On a  $N=2$ , la F.T devient

$$H_a(s) = \frac{\Omega_c^2}{s^2 + \sqrt{2}\Omega_c s + \Omega_c^2} = \frac{0.9726}{s^2 + 1.3947s + 0.9726}$$

### (4) Calcul de la F.T numérique $H(z)$ :

$$H(z) = H_a(s) \Big|_{s=2\frac{1-z^{-1}}{1+z^{-1}}}$$

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\Omega_c^2 (1+z^{-1})^2}{4(1-z^{-1})^2 + 2\sqrt{2}\Omega_c (1-z^{-2}) + \Omega_c^2 (1+z^{-1})^2} \\ &= \frac{\Omega_c^2 + 2\Omega_c^2 z^{-1} + \Omega_c^2 z^{-2}}{(4 + 2\sqrt{2}\Omega_c + \Omega_c^2) + (2\Omega_c^2 - 8)z^{-1} + (4 - 2\sqrt{2}\Omega_c + \Omega_c^2)z^{-2}} \\ &= \frac{0.9726 + 1.9452z^{-1} + 0.9726z^{-2}}{7.7620 - 6.0548z^{-1} + 2.1832z^{-2}} \\ &= \frac{0.1253 + 0.2506z^{-1} + 0.1253z^{-2}}{1 - 0.7801z^{-1} + 0.2813z^{-2}} \end{aligned}$$

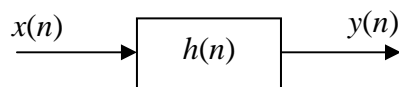
### (5) Calcul de la sortie du filtre numérique $y(n)$ :

Nous avons

$$\sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{k=0}^M b_k x(n-k) \quad \text{où} \quad \begin{cases} a_0 = 1, a_1 = -0.7801 \text{ et } a_2 = 0.2813 \\ \text{et} \\ b_0 = 0.1253, b_1 = 0.2506 \text{ et } b_2 = 0.1253 \end{cases}$$

Utilisant un calculateur, l'algorithme du filtre numérique résultant est finalement donné par

$$y(n) = 0.1253x(n) + 0.2506x(n-1) + 0.1253x(n-2) + 0.7801y(n-1) - 0.2813y(n-2)$$



### Ex #2 :

La conception du filtre numérique à partir du gabarit de Butterworth par la méthode de l'invariance impulsionnelle repose sur les 5 étapes suivantes :

Les spécifications sont :  $\begin{cases} |H_a(j\Omega_p)| \geq -1dB, \text{ avec } \Omega_p = 0.25\pi \\ |H_a(j\Omega_s)| \leq -10dB, \text{ avec } \Omega_s = 0.45\pi \end{cases}$

### (1) Calcul de $\Omega_c$ et $N$ :

D'après les spécifications désirées du filtre, nous avons

$$\begin{cases} -10\log_{10}(1 + (\Omega_p / \Omega_c)^{2N}) \geq -1 \\ -10\log_{10}(1 + (\Omega_s / \Omega_c)^{2N}) \leq -10 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1 + \left(\frac{0.25\pi}{\Omega_c}\right)^{2N} = 10^{1/10} \\ 1 + \left(\frac{0.45\pi}{\Omega_c}\right)^{2N} = 10^{10/10} \end{cases}$$

La solution de ces équations mène à

$$\begin{cases} N = \frac{1}{2} \frac{\log[(10-1)/(10^{1/10}-1)]}{\log((0.45\pi)/(0.25\pi))} \geq 3.0185 \\ \Omega_c = 0.45\pi 9^{-1/2N} = 0.9824 = 0.3127\pi \end{cases}$$

Cependant, on doit prendre une valeur entière de  $N$ . D'où

$$\begin{cases} N = 4 \\ \Omega_c = 0.45\pi 9^{-1/2N} = 1.0742 = 0.3419\pi \end{cases} \Rightarrow \text{Les spécifications de la bande passante sont}$$

dépassées et la spécifications de la bande d'arrêt sont satisfaites.

### (2) Calcul des pôles de $H_a(s)$ :

On a 4 pôles car  $N=4$  à parties réelles négatives espacés d'un angle de  $\pi/4$  et de rayon  $\Omega_c = 1.0742$  comme montré dans le cercle ci-dessous. On fait des projections sur les deux axes, on obtient

$$\begin{cases} s_{1,2} = -\Omega_c (\cos(3\pi/8) \pm j \sin(3\pi/8)) \\ s_{3,4} = -\Omega_c (\cos(\pi/8) \pm j \sin(\pi/8)) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} s_{1,2} = -0.4111 \pm j0.9924 \\ s_{3,4} = -0.9924 \pm j0.4111 \end{cases}$$

### 3) Calcul de la F.T analogique $H_a(s)$ :

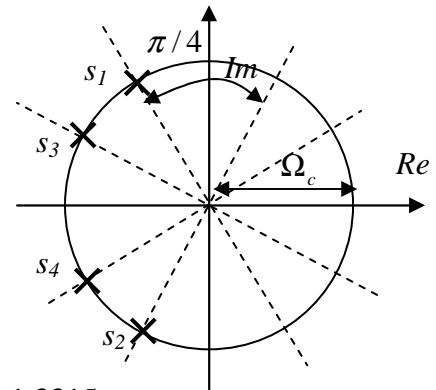
La F.T générale en S est obtenue par

$$H_a(s) = \prod_{k=1}^N \frac{-s_k}{(s-s_k)} = \frac{\Omega_c^N}{(s-s_1)(s-s_2)...(s-s_N)}$$

On a  $N=4$ , la F.T devient

$$H_a(s) = \frac{\Omega_c^4}{(s-s_1)(s-s_2)(s-s_3)(s-s_4)} = \frac{1.3315}{(s^2 + 0.8222s + 1.1539)(s^2 + 1.9848s + 1.1539)}$$

En simplifiant, on trouve



$$H_a(s) = \frac{1.3315}{s^4 + 2.8070s^3 + 3.9397s^2 + 3.2390s + 1.3315}$$

Maintenant, on doit exprimer  $H_a(s)$  en une somme de fractions (partial fraction expansion).

$$\begin{aligned} H_a(s) &= \frac{b(s)}{a(s)} = \frac{b_ms^m + b_{m-1}s^{m-1} + \dots + b_1s + b_0}{a_ns^n + a_{n-1}s^{n-1} + \dots + a_1s + a_0} + k(s) \\ &= \sum_{k=1}^N \frac{A_k}{s - s_k} = \left( \frac{A_1}{s - p_1} + \frac{A_2}{s - p_2} + \frac{A_3}{s - p_3} + \frac{A_4}{s - p_4} \right) \end{aligned}$$

On utilise la commande Matlab suivante, on obtient

```
>> b = [1.3315];
```

```
>> a = [1 -2.8070 3.9397 -3.2390 1.3315];
```

```
>> [r,p,k] = residue(b,a),
```

$$\left\{ \begin{array}{l} A_1 = \frac{1.3315}{(s - s_2)(s - s_3)(s - s_4)} \Big|_{s=s_1} = 0.4963 - j1.1978 \\ A_2 = \frac{1.3315}{(s - s_1)(s - s_3)(s - s_4)} \Big|_{s=s_2} = 0.4963 + j1.1978 \\ A_3 = \frac{1.3315}{(s - s_1)(s - s_2)(s - s_4)} \Big|_{s=s_3} = -0.4963 + j0.2056 \\ A_4 = \frac{1.3315}{(s - s_1)(s - s_2)(s - s_3)} \Big|_{s=s_4} = -0.4963 - j0.2056 \end{array} \right. \quad \text{et} \quad \left\{ \begin{array}{l} p_1 = -0.9924 + j0.4111 \\ p_2 = -0.9924 - j0.4111 \\ p_3 = -0.4111 + j0.9924 \\ p_4 = -0.4111 - j0.9924 \end{array} \right.$$

#### (4) Calcul de la F.T numérique $H(z)$ :

$H(z)$  est obtenue directement par la méthode de l'invariance impulsionnelle comme

$$\begin{aligned} H(z) &= \sum_{k=1}^N \frac{A_k}{1 - e^{s_k T} z^{-1}} = \frac{0.4963 - j1.1978}{1 - e^{-0.9924 + j0.4111} z^{-1}} + \frac{0.4963 + j1.1978}{1 - e^{-0.9924 - j0.4111} z^{-1}} + \\ &\quad \frac{-0.4963 + j0.2056}{1 - e^{-0.4111 + j0.9924} z^{-1}} + \frac{-0.4963 - j0.2056}{1 - e^{-0.4111 - j0.9924} z^{-1}} \\ &= \frac{0.6810 - 1.1424z^{-1} + 0.2310z^{-2}}{1 - 0.6796z^{-1} + 0.1374z^{-2}} + \frac{0.2886 - 0.2092z^{-1} + 0.1268z^{-2}}{1 - 0.7248z^{-1} + 0.4395z^{-2}} \end{aligned}$$

Après simplification, on obtient (i.e., la commande Matlab  $u=[]$ ,  $v=[]$ ,  $\text{conv}(u,v)$ ),

$$H(z) = \frac{0.9696 - 2.0413z^{-1} + 1.6669z^{-2} - 0.7844z^{-3} + 0.1189z^{-4}}{1 - 1.4044z^{-1} + 1.0695z^{-2} - 0.3983z^{-3} + 0.0604z^{-4}}$$

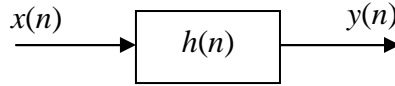
#### (5) Calcul de la sortie du filtre numérique $y(n)$ :

A partir de l'équation précédente avec  $a_0=1$ , la sortie du filtre est donné par

$$y(n) = b_0 x(n) + b_1 x(n-1) + b_2 x(n-2) + b_3 x(n-3) + b_4 x(n-4) \\ - a_1 y(n-1) + a_2 y(n-2) + a_3 y(n-3) + a_4 y(n-4)$$

Utilisant un calculateur, l'algorithme du filtre numérique résultant est finalement donné par

$$y(n) = 0.9696x(n) + -2.0413x(n-1) + 1.6669x(n-2) + 0.7844x(n-3) + 0.1189x(n-4) \\ + 1.4044y(n-1) - 1.0695y(n-2) + 0.3983y(n-3) - 0.0604y(n-4)$$



### **Ex #3 :**

La conception du filtre numérique à partir du gabarit de Chebyshev par la méthode de la l'invariance impulsionnelle repose sur les cinq étapes suivantes :

$$\text{Les spécifications sont : } \begin{cases} |H_a(j\Omega_p)| \geq -3dB, & \text{avec } \Omega_p = 0.2\pi \\ |H_a(j\Omega_s)| \leq -10dB, & \text{avec } \Omega_s = 0.4\pi \end{cases}$$

#### **(1) Calcul de $\Omega_c$ , $\varepsilon$ et $N$ :**

D'après le filtre analogique de Chebyshev, on peut écrire

$$|H_a(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 V_N^2(\Omega / \Omega_c)} \\ \begin{cases} 20 \log_{10}(|H_a(j\Omega_p)|) \geq -3 \\ 20 \log_{10}(|H_a(j\Omega_s)|) \leq -10 \end{cases}$$

Pour calculer  $\varepsilon$ , on considère  $\Omega = 0$  ce qui donne

$$-20 \log_{10}(\sqrt{1 + \varepsilon^2 \cosh^2(N \cdot 0)}) \geq -3, \text{ on sait que } \cosh^2(N \cdot 0) = 1 \Rightarrow \varepsilon^2 = 10^{3/10} - 1 = 0.9976$$

Pour assurer les spécifications de la bande passante, on doit prendre  $\Omega_c = \Omega_p = 0.6283$ .

Maintenant, pour calculer  $N$ , on utilise le système d'équations suivant. D'où

$$\begin{cases} \varepsilon^2 = 10^{3/10} - 1 \\ \varepsilon^2 \cosh^2(N \cosh^{-1}(\Omega_s / \Omega_p)) \geq 10^{10/10} - 1 \end{cases}$$

On obtient

$$\cosh(N \cosh^{-1}(\Omega_s / \Omega_p)) \geq \sqrt{\frac{10^{10/10} - 1}{10^{0.3} - 1}} \Rightarrow N \geq \frac{\cosh^{-1}(\sqrt{(10 - 1)/(10^{0.3} - 1)})}{\cosh^{-1}(\Omega_s / \Omega_p)} \geq 1.3404$$

On prend  $N=2$ . Alors les paramètres du filtre sont

$$\begin{cases} \varepsilon = 0.9976 \\ \Omega_c = 0.6283 \\ N = 2 \end{cases}$$

## (2) Calcul des pôles de $H_a(s)$ :

On a 2 pôles car  $N=2$  à parties réelles négatives espacés d'un angle de  $\pi/2$  sur une ellipse de rayons mineur et majeur.

$$\begin{cases} \alpha = \varepsilon^{-1} + \sqrt{1 + \varepsilon^{-2}} = 2.4183 \\ a = \frac{1}{2}(\alpha^{1/N} - \alpha^{-1/N}) = 0.4560 \\ b = \frac{1}{2}(\alpha^{1/N} + \alpha^{-1/N}) = 1.0991 \end{cases}$$

Les projections sur les deux axes sont :

$$\begin{aligned} s_{1,2} &= -a\Omega_c \cos(\pi/4) \pm jb\Omega_c \sin(\pi/4) \\ &= -0.2026 \pm j0.4883 \end{aligned}$$

## 3) Calcul de la F.T analogique $H_a(s)$ :

La F.T générale en S est obtenue par

$$H_a(s) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{1 + \varepsilon^2}} \prod_{k=1}^N \frac{-s_k}{s - s_k}, & N \text{ pair} \\ \prod_{k=1}^N \frac{-s_k}{s - s_k} & N \text{ impair} \end{cases}$$

Dans notre cas,  $N=2$ , alors la F.T devient  $H_a(s) = \frac{1}{\sqrt{1 + \varepsilon^2}} \prod_{k=1}^2 \frac{-s_k}{s - s_k} = \frac{1}{\sqrt{1 + \varepsilon^2}} \frac{s_1 s_2}{(s - s_1)(s - s_2)}$

$$H_a(s) = \frac{0.2795}{(s^2 + 0.4052s + 0.2795)} ?$$

Maintenant, on doit exprimer  $H_a(s)$  en une somme de fractions (partial fraction expansion).

$$H_a(s) = \frac{A_1}{s - p_1} + \frac{A_2}{s - p_2} + k(s)$$

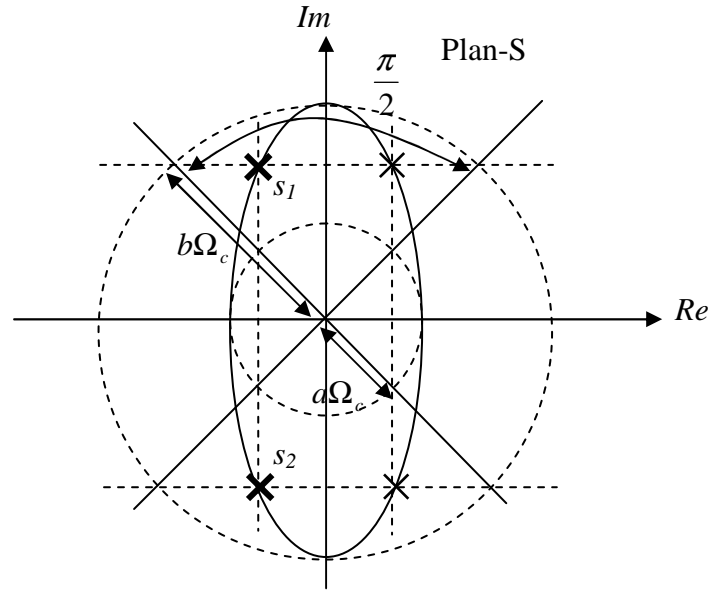
On obtient

$$\begin{cases} A_1 = \left. \frac{0.2795}{(s - s_2)} \right|_{s=s_1} = -j0.2862 \\ A_2 = \left. \frac{0.2795}{(s - s_1)} \right|_{s=s_2} = j0.2862 \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} p_1 = -0.2026 + j0.4883 \\ p_2 = -0.2026 - j0.4883 \end{cases}$$

$$H_a(s) = \frac{-j0.2862}{s + 0.2026 - j0.4883} + \frac{j0.2862}{s + 0.2026 + j0.4883} + k(s)$$

## (4) Calcul de la F.T numérique $H(z)$ :

$H(z)$  est obtenue directement par la méthode de l'invariance impulsionnelle comme suit



$$H(z) = \sum_{k=1}^N \frac{A_k}{1 - e^{s_k T} z^{-1}} = \frac{-j0.2862}{1 - e^{-0.2026 + j0.4883} z^{-1}} + \frac{j0.2862}{1 - e^{-0.2026 - j0.4883} z^{-1}}$$

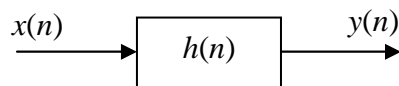
$$= \frac{-0.2165 z^{-1}}{1 - 1.4423 z^{-1} + 0.6668 z^{-2}}$$

**(5) Calcul de la sortie du filtre numérique  $y(n)$  :**

A partir de l'équation précédente avec  $a_0=1$ , la sortie du filtre est donné par

$$y(n) = b_0 x(n) + b_1 x(n-1) - a_1 y(n-1) + a_2 y(n-2)$$

$$= -0.2165 x(n-1) + 1.4423 y(n-1) - 0.6668 y(n-2)$$



**Ex #4 : (devoir)**

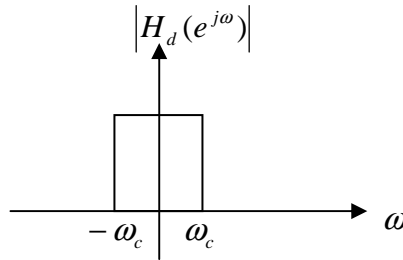
**TD#3 : (Filtres numériques RIF : méthode de fenêtrage)**

**Ex #1 :**

Calculer la réponse impulsionnelle d'un filtre passe-bas RIF (Fig. 1) à phase linéaire avec les hypothèses suivantes :

$N=8$ ,  $\omega_c=0.25\pi$  et l'utilisation de la fenêtre de Hamming ci-dessous

$$w(n) = 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right), \quad 0 \leq n < N-1$$



**Fig. 1 :** Filtre passe-bas RIF

**Ex #2 :**

On veut aussi concevoir un filtre passe bas RIF à phase linéaire (Fig. 1) mais avec l'utilisation de la fenêtre de Hanning avec

$N=7$ ,  $\omega_c=0.2\pi$

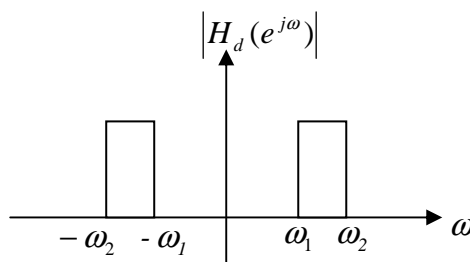
- 1) Calculer les coefficients de la réponse impulsionnelle.
- 2) Calculer la phase et l'amplitude de la réponse fréquentielle.

**Ex #3 :**

On veut concevoir un filtre passe-bande RIF (Fig. 2) à phase linéaire en utilisant la fenêtre de Hamming avec

$N=7$ ,  $\omega_{c1}=0.2\pi$  et  $\omega_{c2}=0.4\pi$

- 1) Calculer les coefficients de la réponse impulsionnelle.
- 2) Calculer la phase et l'amplitude de la réponse fréquentielle.



**Fig. 2 :** Filtre passe-bande RIF

**Solutions de la série de TD #3**

### Ex #1 :

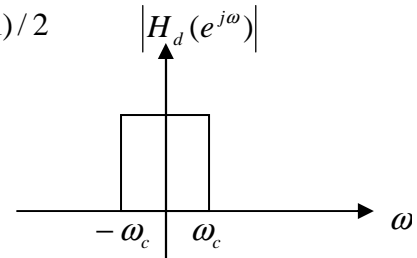
La méthode fenêtrage d'un filtre passe-bas RIF est comme suit

$$h(n) = h_d(n)w(n)$$

$$h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} e^{j\omega(n-\alpha)} d\omega = \frac{\sin(\omega_c(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)} \quad \text{avec } \alpha = (N-1)/2$$

La fenêtrage de Hamming s'écrit par

$$w(n) = 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right)$$



La réponse impulsionnelle est donnée par

$$h(n) = \frac{\sin[\omega_c(n - (N-1)/2)]}{\pi(n - (N-1)/2)} \left[ 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right], n=0, \dots, N-1$$

**A.N**

N=8; n=0:7;

$$h = (0.54 - 0.46 * \cos(2 * \pi * n / (N-1))) * \sin(0.25 * \pi * (n - (N-1)/2)) ./ (\pi * (n - (N-1)/2))$$

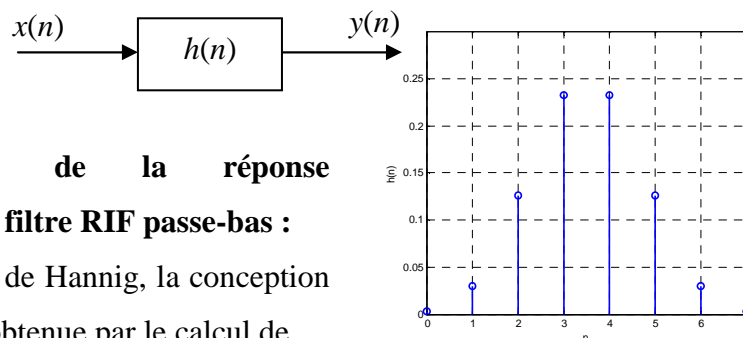
$$h(n) = [0.0028 \quad 0.0298 \quad 0.1259 \quad 0.2325 \quad 0.2325 \quad 0.1259 \quad 0.0298 \quad 0.0028];$$

On remarque que  $h(n)$  est symétrique par rapport à  $(N-1)/2$ . la F.T en Z du filtre RIF est

$$H(z) = 0.0028 + 0.0298z^{-1} + 0.1259z^{-2} + 0.2325z^{-3} + 0.2325z^{-4} + 0.1259z^{-5} + 0.0298z^{-6} + 0.0028z^{-7}$$

Alors la sortie du filtre devient

$$y(n) = 0.0028x(n) + 0.0298x(n-1) + 0.1259x(n-2) + 0.2325x(n-3) + 0.2325x(n-4) + 0.1259x(n-5) + 0.0298x(n-6) + 0.0028x(n-7)$$



### Ex #2 :

#### 1) Coefficients de la réponse impulsionnelle du filtre RIF passe-bas :

Utilisant la fenêtrage de Hannig, la conception RIF passe-bas est obtenue par le calcul de

$$h(n) = h_d(n)w(n)$$

où

du filtre

$$\begin{cases} h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} e^{j\omega(n-\alpha)} d\omega = \frac{\sin(\omega_c(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)} \\ w(n) = 0.5 \left[ 1 - \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right] \end{cases} \quad \text{avec } \alpha = (N-1)/2 \text{ et } n=0, \dots, N-1$$

On sait que  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1$ , alors

$$\frac{\sin[\omega_c(n - (N-1)/2)]}{\pi(n - (N-1)/2)} = \frac{\omega_c}{\pi} \frac{\sin[\omega_c(n - (N-1)/2)]}{\omega_c(n - (N-1)/2)}$$

$$\text{En posant } x = \omega_c(n - (N-1)/2) \Rightarrow \frac{\omega_c}{\pi} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = \frac{\omega_c}{\pi}$$

D'où

$$h(n) = \begin{cases} \frac{\sin[\omega_c(n - (N-1)/2)]}{\pi(n - (N-1)/2)} 0.5 \left[ 1 - \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right], & n \neq \alpha \\ 0.5 \frac{\omega_c}{\pi} \left[ 1 - \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right], & n = \alpha \end{cases}$$

## A.N

Pour  $\omega_c = 0.2\pi$  et  $N=7$ , on trouve

$$h(n) = [0 \quad 0.0378 \quad 0.1403 \quad 0.2000 \quad 0.1403 \quad 0.0378 \quad 0]$$

et

$$H(z) = 0.0378z^{-1} + 0.1403z^{-2} + 0.2z^{-3} + 0.1403z^{-4} + 0.0378z^{-5}$$

$N=7$ ;  $n=0:6$ ;

$$h = 0.5 * (1 - \cos(2 * \pi * n ./ (N-1))) * \sin(0.2 * \pi * (n - (N-1)/2)) ./ (\pi * (n - (N-1)/2))$$

## 2) L'amplitude et la phase du filtre :

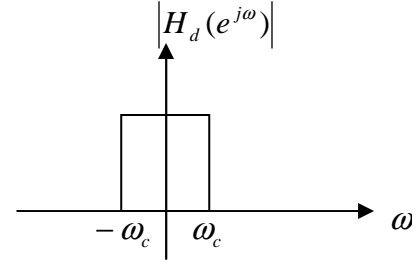
$$\begin{aligned} H(e^{j\omega}) &= 0.0378e^{-j\omega} + 0.1403e^{-j2\omega} + 0.2e^{-j3\omega} + 0.1403e^{-j4\omega} + 0.0378e^{-j5\omega} \\ &= e^{-j3\omega} (0.0378e^{j2\omega} + 0.1403e^{j\omega} + 0.2 + 0.1403e^{-j\omega} + 0.0378e^{-j2\omega}) \\ &= e^{-j3\omega} (0.2 + 0.0378(e^{j2\omega} + e^{-j2\omega}) + 0.1403(e^{j\omega} + e^{-j\omega})) \end{aligned}$$

$$H(e^{j\omega}) = (0.2 + 0.0756\cos(2\omega) + 0.2806\cos(\omega))e^{j(-3\omega)}$$

- On remarque que la phase est linéaire par rapport à  $\omega$ ,  $\varphi = -3\omega$

- L'amplitude est non-linéaire par rapport à  $\omega$ ,

$$|H(e^{j\omega})| = 0.2 + 0.0756\cos(2\omega) + 0.2806\cos(\omega)$$



### Ex #3 :

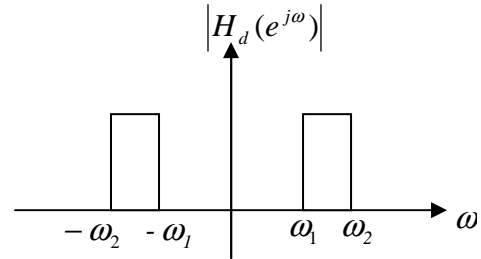
#### 1) Coefficients de la réponse impulsionnelle du filtre passe-bande:

Utilisant la fenêtre de Hammig, la conception du filtre RIF passe-bande est obtenue par le calcul de

$$h(n) = h_d(n)w(n)$$

où

$$h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \left[ \int_{-\omega_2}^{-\omega_1} e^{j\omega(n-\alpha)} d\omega + \int_{\omega_1}^{\omega_2} e^{j\omega(n-\alpha)} d\omega \right]$$
$$= \frac{\sin(\omega_2(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)} - \frac{\sin(\omega_1(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)}$$



Avec  $w(n) = 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right)$ , on obtient

$$h(n) = \begin{cases} \left[ \frac{\sin(\omega_2(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)} - \frac{\sin(\omega_1(n-\alpha))}{\pi(n-\alpha)} \right] \left[ 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right], & n \neq \alpha \\ \left( \frac{\omega_2}{\pi} - \frac{\omega_1}{\pi} \right) \left[ 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right], & n = \alpha \end{cases}$$

### A.N

Pour  $N=7$ ,  $\omega_1=0.2\pi$  et  $\omega_2=0.4\pi$ , on obtient

$$h(n) = [-0.0131 \quad -0.0179 \quad 0.0890 \quad 0.2 \quad 0.0890 \quad -0.0179 \quad -0.0131]$$

et

$$H(z) = -0.0131 - 0.0179z^{-1} + 0.0890z^{-2} + 0.2z^{-3} - 0.0179z^{-4} + 0.0890z^{-5} - 0.0131z^{-6}$$

$N=7$ ;  $n=0:6$ ;

$$h = (0.54 - 0.46 * \cos(2 * \pi * n ./ (N - 1))) .* (\sin(0.4 * \pi * (n - (N - 1) / 2)) ./ (\pi * (n - (N - 1) / 2))) - \sin(0.2 * \pi * (n - (N - 1) / 2)) ./ (\pi * (n - (N - 1) / 2)))$$

#### 2) L'amplitude et la phase du filtre:

$$H(e^{j\omega}) = b_0 + b_1 e^{-j\omega} + b_2 e^{-j2\omega} + b_3 e^{-j3\omega} + b_4 e^{-j4\omega} + b_5 e^{-j5\omega} + b_6 e^{-j6\omega}$$
$$= e^{-j3\omega} (b_0 e^{j3\omega} + b_1 e^{j2\omega} + b_2 e^{j\omega} + b_3 + b_4 e^{-j\omega} + b_5 e^{-j2\omega} + b_6 e^{-j3\omega})$$

On  $b_0 = b_6$ ,  $b_1 = b_5$  et  $b_2 = b_4$

$$H(e^{j\omega}) = e^{-j3\omega} (0.2 - 0.0262 \cos(3\omega) + -0.0358 \cos(2\omega) + 0.1780 \cos(\omega))$$

- Il est bien remarqué que la phase est linéaire ( $\varphi = -3\omega$ ) et l'amplitude est non linéaire

$$|H(e^{j\omega})| = 0.2 - 0.0262 \cos(3\omega) + -0.0358 \cos(2\omega) + 0.1780 \cos(\omega)$$

#### **TD #4 : (Processus stochastique : Espérances et fonctions d'autocorrélations)**

##### **Ex #1 :**

En considérant la variable aléatoire  $X(t)$  définie par  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \Theta)$

Où  $A$  et  $\omega_0$  sont des constants et  $\Theta$  est une variable aléatoire de densité de probabilité

$$f_{\Theta}(\theta) = \begin{cases} \frac{4}{\pi}, & |\theta| \leq \frac{\pi}{8} \\ 0, & \text{ailleurs} \end{cases}$$

- a) Trouver la moyenne,  $E[X(t)]$  et la fonction d'autocorrélation,  $R_{xx}(t_1, t_2)$
- b) Ce processus est-il stationnaire ?

##### **Ex #2 :**

Prenant le processus  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \Theta)$  avec  $A$  et  $\omega_0$  sont des constants et  $\Theta$  est une variable aléatoire uniformément distribuée sur  $[0, 2\pi]$ . Si le processus aléatoire  $Y(t) = X^2(t)$ .

- a) Trouver la fonction d'autocorrélation,  $R_{yy}(t_1, t_2)$
- b) Est-il stationnaire ?

##### **Ex #3 :**

On considère le processus aléatoire définie par  $X(t) = A e^{j(\omega t + \Theta)}$  où  $A$  est une variable aléatoire distribuée par

$$f_A(a) = \begin{cases} \frac{a}{\sigma^2} e^{-\frac{a^2}{2\sigma^2}}, & a \geq 0 \\ 0, & \text{ailleurs} \end{cases} \quad \sigma^2 \text{ est constant et } \Theta \text{ est une variable aléatoire uniformément}$$

distribuée sur  $[0, 2\pi]$ .  $A$  et  $\Theta$  sont statistiquement indépendants.

- a) Déterminer la fonction moyenne,  $E[X(t)]$
- b) Déterminer la fonction d'autocorrélation,  $R_{xx}(t_1, t_2)$

##### **Ex #4 :**

Prenant  $X(t)$  et  $Y(t)$  deux processus stochastiques indépendants avec

$$\begin{cases} R_{xx}(\tau) = 2e^{-2|\tau|} \cos \omega \tau \\ R_{yy}(\tau) = 9 + e^{-3|\tau|} \end{cases}$$

On définit  $Z(t) = A X(t) Y(t)$  avec  $A$  est une v.a de moyenne 2 et de variance 9.

- a) Déterminer la fonction d'autocorrélation,  $R_{zz}(\tau)$
- b) Déterminer la moyenne,  $E[Z(t)]$  et la variance,  $\sigma_z^2 = E[Z^2(t)] - E[Z(t)]^2$

### Solutions de la série de TD #4

#### Ex #1 :

a)  $E[X(t)]$  et  $R_{xx}(t_1, t_2) = ?$

$$\begin{aligned} E[X(t)] &= \int_{-\pi/8}^{\pi/8} X(t) f_{\Theta}(\theta) d\theta = \int_{-\pi/8}^{\pi/8} A \cos(\omega_0 t + \theta) \frac{4}{\pi} d\theta \\ &= \frac{4A}{\pi} [\sin(\omega_0 t + \pi/8) - \sin(\omega_0 t - \pi/8)] \end{aligned}$$

On a :  $\sin(\alpha + \beta) - \sin(\alpha - \beta) = 2 \cos \alpha \sin \beta$

Alors

$$E[X(t)] = \frac{8A}{\pi} \cos(\omega_0 t) \sin(\pi/8)$$

$$\begin{aligned} R_{xx}(t + \tau, t) &= E[X(t + \tau) X(t)] \\ &= \int_{-\pi/8}^{\pi/8} A^2 \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau + \theta) \cos(\omega_0 t + \theta) \frac{4}{\pi} d\theta \end{aligned}$$

On a :  $\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta) = 2 \cos \alpha \cos \beta$

alors

$$\begin{aligned} R_{xx}(t + \tau, t) &= \frac{2A^2}{\pi} \int_{-\pi/8}^{\pi/8} [\cos(2\omega_0 t + \omega_0 \tau + 2\theta) + \cos(\omega_0 \tau)] d\theta \\ &= \frac{2A^2}{\pi} \left[ \frac{1}{2} \sin(2\omega_0 t + \omega_0 \tau + 2\theta) \Big|_{-\pi/8}^{\pi/8} + \frac{\pi}{4} \cos(\omega_0 \tau) \right] \end{aligned}$$

On applique la transformation ci-dessus, on obtient

$$R_{xx}(t + \tau, t) = \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau) + \frac{2A^2}{\pi} \cos(2\omega_0 t + \omega_0 \tau) \sin(\pi/4)$$

b) Le processus aléatoire  $X(t)$  est non stationnaire car  $E[X(t)]$  et  $R_{xx}(t + \tau, t)$  sont en fonction du temps  $t$ .

#### Ex #2 :

a)  $R_{yy}(t_1, t_2) = ?$

$$\begin{aligned} R_{yy}(t + \tau, t) &= E[Y(t + \tau) Y(t)] = E[X^2(t + \tau) X^2(t)] \\ &= E[A^4 \cos^2(\omega_0 t + \omega_0 \tau + \theta) \cos^2(\omega_0 t + \theta)] \end{aligned}$$

On utilise la transformation trigonométrique

$$R_{yy}(t+\tau, t) = A^4 E \left[ \frac{1 + \cos(2\omega_0 t + 2\omega_0 \tau + 2\theta)}{2} \cdot \frac{1 + \cos(2\omega_0 t + 2\theta)}{2} \right]$$

$$= \frac{A^4}{4} E [1 + \cos(2\omega_0 t + 2\omega_0 \tau + 2\theta) + \cos(2\omega_0 t + 2\theta) + \cos(2\omega_0 t + 2\omega_0 \tau + 2\theta) \cos(2\omega_0 t + 2\theta)]$$

On utilise  $\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta) = 2 \cos \alpha \cos \beta$

$$R_{yy}(t+\tau, t) = \frac{A^4}{4} + \frac{A^4}{8} E [\cos(4\omega_0 t + 2\omega_0 \tau + 4\theta) + \cos(2\omega_0 \tau)]$$

$$= \frac{A^4}{4} + \frac{A^4}{8} \cos(2\omega_0 \tau)$$

**b)  $E[Y(t)] = ?$**

$$E[Y(t)] = E[X^2(t)] = E[A^2 \cos^2(\omega_0 t + \theta)]$$

$$= \frac{A^2}{2} + \frac{A^2}{2} E[\cos(2\omega_0 t + 2\theta)] = \frac{A^2}{2}$$

Le processus  $Y(t)$  est stationnaire au sens large.

### **Ex #3:**

Nous avons

$$X(t) = A e^{j(\omega t + \Theta)}, \quad f_A(a) = \begin{cases} \frac{a}{\sigma^2} e^{-\frac{a^2}{2\sigma^2}}, & a \geq 0 \\ 0, & \text{ailleurs} \end{cases} \quad \text{et} \quad f_\Theta(\theta) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi} & 0 < \theta < 2\pi \\ 0 & \text{ailleurs} \end{cases}$$

**a)  $E[X(t)] = ?$**

$$E[X(t)] = E[A e^{j(\omega t + \Theta)}] = E[A] E[e^{j(\omega t + \Theta)}]$$

$$E[A] = \int_0^{+\infty} \frac{a^2}{\sigma^2} e^{-\frac{a^2}{2\sigma^2}} da = \sqrt{2} \sigma \Gamma(3/2) = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \sigma$$

$$E[e^{j(\omega t + \Theta)}] = e^{j\omega t} E[e^{j\Theta}] = \frac{1}{2\pi} \int_0^{+\infty} e^{j\Theta} d\theta = 0$$

On obtient

$$E[X(t)] = 0$$

**b)  $R_{xx}(t_1, t_2) = ?$**

$$R_{xx}(t+\tau, t) = E[X(t+\tau) X^*(t)]$$

$$= E[A^2 e^{j(\omega t + \omega \tau + \Theta)} e^{-j(\omega t + \Theta)}]$$

$$= E[A^2] E[e^{j\omega \tau}]$$

$$E[A^2] = \int_0^{+\infty} \frac{a^3}{\sigma^2} e^{-\frac{a^2}{2\sigma^2}} da = 2\sigma^2 \quad (\text{On a utilisé l'intégration par partie})$$

$$R_{xx}(\tau) = 2\sigma^2 e^{j\omega\tau}$$

Alors  $X(t)$  est stationnaire au sens large

#### **Ex #4 :**

On a  $X(t)$  et  $Y(t)$  deux processus aléatoires indépendants

$$R_{xx}(\tau) = 2e^{-2|\tau|} \cos \omega\tau$$

$$R_{yy}(\tau) = 9 + e^{-3|\tau|}$$

On définit le processus  $Z(t) = AX(t)Y(t)$  avec  $A$  est une v.a de moyenne 2 et de variance 9.

**a)  $R_{zz}(t_1, t_2) = ?$**

$$\begin{aligned} R_{zz}(t + \tau, t) &= E[Z(t + \tau)Z(t)] \\ &= E[A^2 X(t + \tau)Y(t + \tau)X(t)Y(t)] \\ &= E[A^2]R_{xx}(\tau)R_{yy}(\tau) \end{aligned}$$

On a

$$\sigma_a^2 = E[(A - E[A])^2] = E[A^2] - E[A]^2$$

$$E[A^2] = \sigma_a^2 + E[A]^2 = 9 + 4 = 13$$

Alors

$$R_{zz}(\tau) = 26e^{-2|\tau|}(9 + e^{-3|\tau|})\cos \omega\tau$$

**b)  $E[Z(t)]$  et  $\sigma_z^2 = ?$**

D'après la propriété, nous avons

$$\lim_{\tau \rightarrow +\infty} R_{zz}(\tau) = |E[Z(t)]|^2$$

$$\lim_{\tau \rightarrow +\infty} R_{zz}(\tau) = \lim_{\tau \rightarrow +\infty} 26e^{-2|\tau|}(9 + e^{-3|\tau|})\cos \omega\tau = 0$$

$$|E[Z(t)]|^2 = 0 \Rightarrow E[Z(t)] = 0$$

$$\begin{aligned} \sigma_z^2 &= E[Z^2(t)] - E[Z(t)]^2 \\ &= R_{zz}(0) - 0 \\ &= 260 \end{aligned}$$

## **TD #5 : (Processus stochastique : Ergodicité et densité spectrale de puissance)**

### **Ex #1 :**

En considérant le processus aléatoire  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \Theta)$ .  $A$  et  $f_c$  sont constants et  $\Theta$  est une variable aléatoire uniformément distribuée sur  $\left[-\frac{\pi}{8}, \frac{\pi}{8}\right]$  ?

- a) Est-il ergodique dans la moyenne
- b) Est-il ergodique dans l'autocorrélation

### **Ex #2 :**

Pour un processus stochastique  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \Theta)$  avec  $f_\Theta(\theta) = 1/2\pi$ ,  $0 \leq \theta \leq 2\pi$

$A$  et  $\omega_0$  sont des constants.

- a) Déterminer la densité spectrale de puissance

### **Ex #3 :**

Un processus aléatoire (bruit blanc) avec une fonction d'autocorrélation  $R_{xx}(\tau) = (N_0/2)\delta(\tau)$  est appliqué à un filtre de réponse impulsionnelle

$$h(t) = \begin{cases} \alpha e^{-\alpha t}, & t \geq 0 \text{ et } \alpha > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

- a) Déterminer la densité spectrale de puissance  $S_{yy}(f)$  du processus de sortie utilisant
- b) Déterminer ainsi la fonction d'autocorrélation  $R_{yy}(\tau)$ .

### **Ex #4 :**

En considérant le processus  $Y(t) = X(t-T)$ , où  $X(t)$  est un processus réel stationnaire au sens large avec la fonction d'autocorrélation  $R_{xx}(\tau)$  et la densité spectrale de puissance  $S_{xx}(f)$ .  $T$  est constant.

- a) Exprimer  $S_{xy}(f)$  du processus  $Y(t)$  en fonction de  $S_{xx}(f)$ .

### **Ex #5 :**

Prenant un processus aléatoire  $N(t)$  avec une densité spectrale de puissance  $S_{nn}(f) = \text{rect}(f)$  est appliqué au système linéaire avec décalage.  $y(t) = N(t) + N(t-1)$

- a) Déterminer  $h(t)$  et  $H(f)$  de la réponse impulsionnelle
- b) Déterminer et tracer la densité spectrale de puissance  $S_{yy}(f)$

**Solutions de la série de TD #5**

**Ex #1 :?**