

Solution série TD 03

Exo01 :

1. L'énergie potentielle est:

$$U = U_M + U_m + U_{ressort} = -Mg(z + z_0) - mgh + \frac{1}{2}k(z + z_0)^2.$$

Le disque tourne tout en descendant, donc: $h = z + R\theta$.

(La hauteur de descente peut être prise à partir de la position d'équilibre sans ajouter z_0)

Comme le fil est inextensible et non glissant, on a $R\theta = z$. Donc, $h = z + R\theta = 2z$.

$$U = -Mg(z + z_0) - 2mgz + \frac{1}{2}kz^2 + kzz_0 + C^{te}.$$

2. Pour trouver l'allongement z_0 du ressort à l'équilibre, utilisons la condition d'équilibre :

$$\left. \frac{\partial U}{\partial z} \right|_{z=0} = 0 \implies -Mg - 2mg + kz + kz_0|_{z=0} = 0 \implies -Mg - 2mg + kz_0 = 0 \implies z_0 = \frac{(M+2m)g}{k}.$$

L'énergie potentielle se simplifie alors en $U = \frac{1}{2}kz^2 + C^{te}$.

3. L'énergie cinétique est: $T = T_{(M)Translation+Rotation} + T_{(m)Translation}$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2}M(\dot{z})^2 + \frac{1}{2}I\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}m(2\dot{z})^2 \\ &= \frac{1}{2}M\dot{z}^2 + \frac{1}{2}\frac{MR^2}{2}\dot{\theta}^2 + 2m\dot{z}^2 \\ &= \frac{1}{2}M\dot{z}^2 + \frac{1}{4}M\dot{z}^2 + 2m\dot{z}^2 \quad (\text{Car } z = R\theta \implies \dot{z} = R\dot{\theta}.) \\ &= \frac{1}{4}(3M + 8m)\dot{z}^2. \end{aligned}$$

4. Le Lagrangien est : $\mathcal{L} = T - U = \frac{1}{4}(3M + 8m)\dot{z}^2 - \frac{1}{2}kz^2$.

(La constante C^{te} n'a pas d'importance pour le Lagrangien.)

L'équation du mouvement est: $\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{z}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial z} = 0 \implies$

$$\ddot{z} + \frac{2k}{3M + 8m}z = 0. \quad \text{La pulsation propre est } \omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{3M + 8m}}. \quad \text{A.N: } \omega_0 = \sqrt{8}\text{rad/s}.$$

Exo02 :

1. Le ressort équivalent est $k = k_1 + k_2$: $U = U_m + U_M + U_{ressort} = mgh - MgH + \frac{1}{2}k(z + z_0)^2$

$$U \approx mg\frac{3l}{4}\sin\theta - Mg\frac{l}{4}\sin\theta + \frac{1}{2}k\left(\frac{l}{4}\sin\theta + z_0\right)^2 \approx mg\frac{3l}{4}\theta - Mg\frac{l}{4}\theta + k\frac{l^2}{32}\theta^2 + k\frac{l}{4}\theta z_0 + C^{te}.$$

2. La condition d'équilibre est $\left. \frac{\partial U}{\partial \theta} \right|_{\theta=0} = 0 \implies mg\frac{3l}{4} - Mg\frac{l}{4} + k\frac{l}{4}z_0 = 0 \implies z_0 = \frac{Mg - 3mg}{k}.$

L'énergie potentielle se simplifie grâce à la condition d'équilibre en : $U \approx k\frac{l^2}{32}\theta^2 + C^{te}.$

3. $T = T_m + T_M = \frac{1}{2}mv_m^2 + \frac{1}{2}Mv_M^2 = \frac{1}{2}m\left(\frac{3l}{4}\dot{\theta}\right)^2 + \frac{1}{2}M\left(\frac{l}{4}\dot{\theta}\right)^2 = \frac{9m+M}{32}l^2\dot{\theta}^2.$

4. $\mathcal{L} = T - U = \frac{9m+M}{32}l^2\dot{\theta}^2 - \frac{k}{32}l^2\theta^2 + C^{te}.$ L'équation du mouvement est:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = 0 \implies \ddot{\theta} + \frac{k}{9m+M}\theta = 0. \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{9m+M}} \quad \text{A.N: } \omega_0 = \sqrt{2}\text{rad/s}.$$