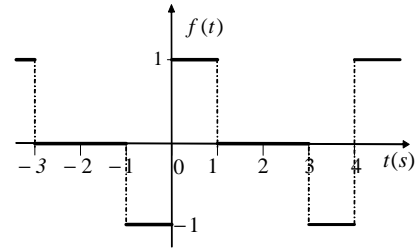


**Exercice 1 Série de Fourier.** 4 Points

 Soit la fonction périodique  $f(t)$  ci-contre.

1. Quelle est la période  $T$  de cette fonction.
2. Cette fonction est-elle *paire* ou *impaire* ?
3. Trouver les coefficients de Fourier  $a_0$ ,  $a_n$ , et  $b_n$  de la fonction.


 Rappel: La série de Fourier d'une fonction périodique  $f(t)$  est:

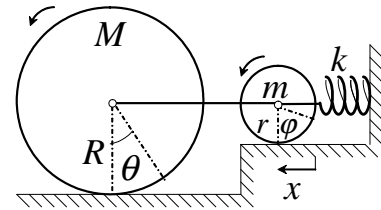
$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos\left(\frac{2\pi n}{T}t\right) + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin\left(\frac{2\pi n}{T}t\right).$$

**Exercice 2 Système non amorti.** 5 Points

 Deux disques de rayons  $R$  et  $r$  et de masses  $M$  et  $m$ , sont reliés par une tige rigide de masse négligeable. Le petit disque est relié en son centre à un ressort de raideur  $k$ .

 Les deux disques roulent *sans glissement* sur le sol.

1. Trouver l'énergie cinétique  $T$  et l'énergie potentielle  $U$  du système en termes de la variable  $x$ .
2. Déduire l'équation du mouvement et la pulsation propre  $\omega_0$ , soit avec l'équation de Lagrange, soit avec l'équation de conservation de l'énergie totale. (Utilisez la méthode que vous préférez !)

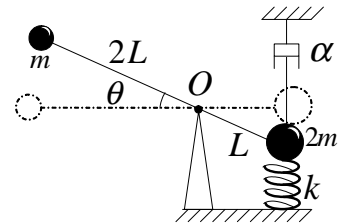

 Rappel: Les moments d'inertie des disques sont:  $I_1 = \frac{1}{2}mr^2$ ,  $I_2 = \frac{1}{2}MR^2$ .

 Indication: Trouver une relation entre  $x$ ,  $r$ ,  $\varphi$ ,  $R$ ,  $\theta$ .

**Exercice 3 Système amorti.** 8 Points

 Une tige de masse négligeable et de longueur totale  $3L$  porte à ses extrémités deux masses ponctuelles  $m$  et  $2m$ . La masse  $2m$  est reliée à un ressort de raideur  $k$  et à un amortisseur de coefficient de frottement  $\alpha$ . La tige peut tourner librement autour du point fixe  $O$  dans le plan vertical. À l'équilibre, la tige était verticale et le ressort *non déformé*.

1. Trouver l'énergie potentielle  $U$ , l'énergie cinétique  $T$ , ainsi que la fonction de dissipation  $\mathcal{D}$  pour  $\theta \ll 1$ .
2. Montrer que l'équation du mouvement s'écrit  $\ddot{\theta} + \frac{\alpha}{6m}\dot{\theta} + \frac{k}{6m}\theta = 0$ .
3. Sachant que  $\alpha = 12\text{N.s/m}$ ,  $m = 1\text{kg}$ ,  $k = 6\text{N/m}$ : trouver la nature du mouvement.
4. Trouver le coefficient  $\alpha$  pour lequel l'amplitude est divisée par 3 après 2 oscillations complètes.


 Rappels: Pour  $\theta \ll 1$ :  $\sin \theta \approx \theta$ .

 L'équation de Lagrange du système amorti est  $\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}}\right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{\theta}}$ .

**Questions de cours.** 3 Points

1. Lorsque le facteur de qualité est  $Q > 0,5$ : on dit que l'amortissement est *faible* ou *important* ?
2. Le facteur de qualité  $Q$  est relié à la pulsation propre  $\omega_0$  et l'amortissement  $\lambda$  par  $\frac{\omega_0}{2\lambda}$  ou  $\frac{2\lambda}{\omega_0}$  ?
3. À la pulsation de résonance de phase  $\Omega = \omega_0$ , la puissance moyenne  $\langle \mathcal{P} \rangle$  fournie par l'excitation est *maximale* ou *minimale* ?

**Exercice 1**

1. La période de la fonction est  $T=4s$ . (1) 2. La fonction est impaire. (0,5)

2.  $a_0 = 0$  (0,5)  $a_n = 0$  (0,5) (Car la fonction est impaire.)

$$\begin{aligned} b_n &= \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \sin \frac{2\pi n t}{T} dt \quad (0,5) = \frac{2}{T} \int_{t_1}^{t_1+T} f(t) \sin \frac{2\pi n t}{T} dt \quad \{f \text{ impaire} \rightarrow \frac{4}{T} \int_0^{T/2} \text{ est correcte aussi} \} \\ &= \frac{2}{4} \left[ \int_{-1}^0 -1 \cdot \sin \frac{2\pi n t}{4} dt + \int_0^1 1 \cdot \sin \frac{2\pi n t}{4} dt + \int_1^3 0 \cdot \sin \frac{2\pi n t}{4} dt \right] \quad (0,5) \\ &= \frac{2}{\pi n} (1 - \cos \frac{\pi n}{2}). \quad (0,5) \end{aligned}$$

Donc,  $f(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{2}{\pi n} (1 - \cos \frac{\pi n}{2}) \sin \frac{\pi n t}{2}$ . {Pour  $n$  impaire  $\cos \frac{\pi n}{2} = 0$ , pour  $n$  paire  $\cos \frac{\pi 2k}{2} = \cos \pi k = (-1)^k$ }

**Exercice 2**

1. Puisque les deux disques roulent sans glissement on a  $x = r\varphi = R\theta$ . (0,5) (Donc,  $\dot{x} = r\dot{\varphi} = R\dot{\theta}$ .)

$$\begin{aligned} T &= T_{M(\text{translation})} + T_{M(\text{rotation})} + T_{m(\text{translation})} + T_{m(\text{rotation})} \\ &= \frac{1}{2} M \dot{x}^2 \quad (0,5) + \frac{1}{4} M R^2 \dot{\theta}^2 \quad (0,5) + \frac{1}{2} m \dot{x}^2 \quad (0,5) + \frac{1}{4} m r^2 \dot{\varphi}^2 \quad (0,5) = \frac{3}{4} (M + m) \dot{x}^2. \\ U &= U_m = \frac{1}{2} k x^2. \quad (0,5) \end{aligned}$$

2. Avec l'équation de Lagrange. Le Lagrangien est  $\mathcal{L} = T - U = \frac{3}{4} (M + m) \dot{x}^2 - \frac{1}{2} k x^2$ .

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = 0 \quad (0,5) \Rightarrow \ddot{x} + \frac{2k}{3(M+m)} x = 0. \quad (1) \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{3(M+m)}} \quad (0,5)$$

Avec l'équation de conservation de l'énergie totale.  $E = T + U = \frac{3}{4} (M + m) \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k x^2$ .

$$\frac{dE}{dt} = 0 \quad (0,5) \Rightarrow \ddot{x} + \frac{2k}{3(M+m)} x = 0. \quad (1) \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{3(M+m)}} \quad (0,5)$$

**Exercice 3**

1.  $T = T_{2m} + T_m = \frac{1}{2} 2m (\dot{L}\theta)^2 \quad (0,5) + \frac{1}{2} m (2\dot{L}\theta)^2 \quad (0,5) = 3mL^2 \dot{\theta}^2$ .

$$U = U_k + U_m + U_{2m} \approx \frac{1}{2} k (L \sin \theta)^2 \quad (0,5) + mg2L \sin \theta - 2mgL \sin \theta \quad (0,5) \approx \frac{1}{2} k L^2 \theta^2.$$

$$\mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha L^2 \dot{\theta}^2. \quad (0,5)$$

2. Le Lagrangien est:  $\mathcal{L} = T - U = 3mL^2 \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} k L^2 \theta^2$ .

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{\theta}} \Rightarrow 6mL^2 \ddot{\theta} + kL^2 \theta = -\alpha L^2 \dot{\theta} \quad (0,5) \Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{\alpha}{6m} \dot{\theta} + \frac{k}{6m} \theta = 0.$$

3. L'équation est de la forme:  $\ddot{\theta} + 2\lambda \dot{\theta} + \omega_0^2 \theta = 0$  : avec  $\lambda = \frac{\alpha}{12m}$ ,  $\omega_0^2 = \frac{k}{6m}$ . (0,5)

A.N:  $\lambda^2 - \omega_0^2 \quad (0,5) = 0. \quad (0,5)$  Le mouvement est donc en régime critique. (0,5)

4. La présence d'oscillations indique que le mouvement est devenu pseudo-périodique, d'amplitude  $Ae^{-\lambda t}$ :

$$\begin{aligned} Ae^{-\lambda(t+2T)} &= \frac{1}{3} Ae^{-\lambda t}. \quad (0,5) \Rightarrow 2\lambda T = \ln 3 \quad (0,5) \Rightarrow \frac{4\pi\lambda}{\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2}} = \ln 3 \quad (0,5) \\ \Rightarrow \lambda &= \frac{\omega_0 \ln 3}{\sqrt{(4\pi)^2 + (\ln 3)^2}} \quad (0,5) \quad \text{A.N: } \lambda \approx 0,09 \text{ s}^{-1}. \quad (0,5) \Rightarrow \alpha = 12m\lambda \approx 1,08 \text{ N.s/m.} \quad (0,5) \end{aligned}$$

**Questions de cours**

1. L'amortissement est faible. (1)

2.  $Q = \frac{\omega_0}{2\lambda}$ . (1)

3. La puissance moyenne est maximale. (1)