

VIBRATIONS ET ONDES

Partie 1 (Vibrations)

Chapitre IV

SYSTÈMES LINÉAIRES FORCÉS À UN SEUL DEGRÉ DE LIBERTÉ

EXERCICES DE RÉVISIONS: VIBRATIONS-CHAPITRE IV

Équation Généralisée de Lagrange

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} = - \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial q} + \mathcal{F}.$$

Translations: $q = x, y, z, \dots$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = - \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial x} + \mathcal{F}.$$

Rotations: $q = \theta, \varphi, \dots$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = - \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \theta} + \mathcal{M}.$$

Équation du Mouvement

$$\begin{aligned} \ddot{q} + 2\lambda\dot{q} + \omega_0^2 q &= (F_0/a) \cos \Omega t & \longrightarrow \\ \ddot{q} + 2\lambda\dot{q} + \omega_0^2 q &= (F_0/a) \sin \Omega t & \longrightarrow \end{aligned}$$

Solution Permanente

$$\begin{aligned} q(t) &= A \cos(\Omega t + \phi) \\ q(t) &= A \sin(\Omega t + \phi) \end{aligned}$$

Calcul de A et ϕ à l'aide de la Représentation Complexe

$$\begin{aligned} F_0 \cos \Omega t &\longrightarrow F_0 e^{j\Omega t} \\ q(t) = A \cos(\Omega t + \phi) &\longrightarrow \underline{q}(t) = \underline{A} e^{j\Omega t} \\ \ddot{q} + 2\lambda\dot{q} + \omega_0^2 q &= (F_0/a) e^{j\Omega t} \implies \end{aligned}$$

$$\underline{A} = \frac{(F_0/a)}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega}. \quad A = \frac{(F_0/a)}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2\Omega^2}}. \quad \tan \phi = - \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

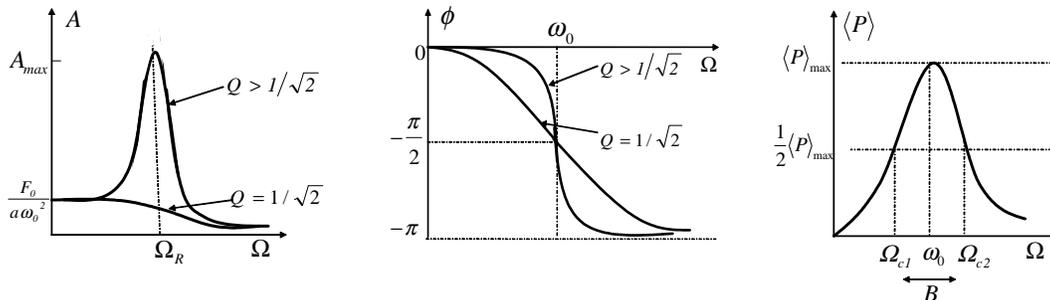
Pulsations de Résonance

$$\begin{aligned} \frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0 &\implies \Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}. \text{ (résonance d'amplitude)} \\ \tan \phi = -\infty &\implies \Omega = \omega_0. \text{ (résonance de phase: } \phi = -\frac{\pi}{2} \text{)} \end{aligned}$$

Amplitude Maximale et Puissance Moyenne

$$A_{\max} = \frac{F_0/a}{\sqrt{4\lambda^2\omega_0^2 - 4\lambda^4}}. \quad \langle P \rangle = \frac{\Omega^2 \lambda (F_0^2/a)}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2\Omega^2}. \quad \langle P \rangle_{\max} = \frac{F_0^2}{4\lambda a}$$

Graphes



Pulsations de Coupure, Bande Passante, et Facteur de Qualité ($\lambda \ll \omega_0$)

$$\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda. \quad \Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda. \quad B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda. \quad Q = \omega_0/B$$

1) TRANSLATIONS OSCILLATOIRES EXCITÉES

1.1. Soit le système excité ci-contre. $F(t) = F_0 \cos \Omega t$.

1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D} .

2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement.

3. Trouver en utilisant la représentation complexe la

solution permanente de l'équation.

(Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)

4. Trouver la pulsation de résonance Ω_R .

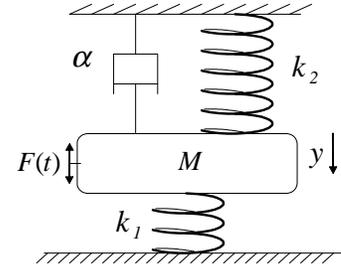
5. Trouver la puissance moyenne $\langle \mathcal{P} \rangle$ fournie au système.

6. Déduire la puissance moyenne maximale $\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}$ fournie au système.

7. Déduire les pulsations de coupure Ω_{c1} et Ω_{c2} pour lesquelles $\langle \mathcal{P} \rangle = \langle \mathcal{P} \rangle_{\max} / 2$.

Déduire la bande passante $B = \Omega_{c1} - \Omega_{c2}$. (On suppose $\lambda \ll \omega_0$: amortissement très faible)

8. Trouver la puissance moyenne $\langle \mathcal{P}_r \rangle$ dissipée par frottement.



Solution :

1. $T = T_M = \frac{1}{2} M \dot{y}^2$.

$$U = U_M + U_{k_1} + U_{k_2} = -Mgy + \frac{1}{2} k_1 (y_0 + y)^2 + \frac{1}{2} k_2 (y_0 + y)^2$$

$$= -Mgy + k_1 y_0 y + k_2 y_0 y + \frac{1}{2} k_1 y^2 + \frac{1}{2} k_2 y^2 + C^{te}$$

$$= \frac{1}{2} k_1 y^2 + \frac{1}{2} k_2 y^2 + C^{te}. \quad (\text{Grâce à la condition d'équilibre.}) \quad \mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha \dot{y}^2.$$

2. $\mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2} M \dot{y}^2 - \frac{1}{2} k_1 y^2 - \frac{1}{2} k_2 y^2 + C^{te}$.

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{y}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{y}} + F \implies \boxed{\ddot{y} + \frac{\alpha}{M} \dot{y} + \frac{k_1 + k_2}{M} y = \frac{F_0}{M} \cos \Omega t.}$$

3. L'équation est de la forme $\ddot{y} + 2\lambda \dot{y} + \omega_0^2 y = (F_0/M) \cos \Omega t$. $\lambda = \frac{\alpha}{2M}$. $\omega_0^2 = \frac{k_1 + k_2}{M}$.

La solution permanente est $y = A \cos(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\boxed{\begin{aligned} (F_0/M) \cos \Omega t &\longrightarrow (F_0/M) e^{j\Omega t} \\ y = A \cos(\Omega t + \phi) &\longrightarrow \underline{y} = \underline{A} e^{j\Omega t} \end{aligned}}$$

$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (F_0/M) e^{j\Omega t} \implies \underline{A} = \frac{F_0/M}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}.$$

$$\text{L'amplitude est } \boxed{A = \frac{F_0/M}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}}. \quad \text{La phase est donnée par } \boxed{\tan \phi = \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}}.$$

4. La pulsation de résonance est Ω_R telle que $\left. \frac{\partial A}{\partial \Omega} \right|_{\Omega_R} = 0 \implies \left. \frac{-4\Omega(\omega_0^2 - \Omega^2) + 8\lambda^2 \Omega}{[(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2]^{3/2}} \right|_{\Omega_R} = 0$

$$\implies \boxed{\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}}.$$

5. La puissance moyenne fournie au système est:

$$\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T F \dot{y} dt = -\frac{1}{T} \int_0^T \Omega A F_0 \cos \Omega t \sin(\Omega t + \phi) dt = -\frac{1}{2T} \int_0^T \Omega A F_0 [\sin \phi + \sin(2\Omega t + \phi)] dt$$

$$= -\frac{1}{2} \Omega A F_0 \sin \phi. \text{ Puisque } \sin \phi = \frac{\tan \phi}{\sqrt{1 + \tan^2 \phi}} \text{ on obtient } \langle \mathcal{P} \rangle = \boxed{\frac{\Omega^2 \lambda (F_0^2/M)}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}. \quad (1)$$

6. $\langle \mathcal{P} \rangle$ est maximale lorsque $\frac{\partial \langle \mathcal{P} \rangle}{\partial \Omega} = 0 \implies \Omega = \omega_0$. En remplaçant dans (1): $\boxed{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max} = \frac{F_0^2}{4\lambda M}}$.

7. $\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2} \implies \frac{\Omega^2 \lambda}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2} = \frac{1}{8\lambda} \implies \Omega_{c1} = -\lambda + \sqrt{\lambda^2 + \omega_0^2}$. $\Omega_{c2} = \lambda + \sqrt{\lambda^2 + \omega_0^2}$.

Pour un amortissement faible $\lambda \ll \omega_0$: $\boxed{\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda}$. $\boxed{\Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda}$. $\boxed{B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda}$.

8. La puissance moyenne dissipée par le frottement est:

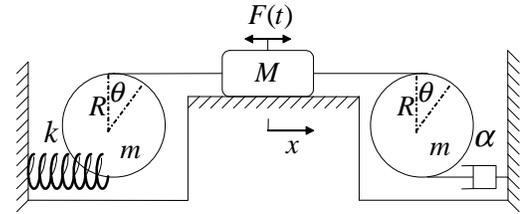
$$\langle \mathcal{P}_r \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T f_r \dot{y} dt = \frac{1}{T} \int_0^T \alpha \dot{y}^2 dt = \frac{1}{T} \int_0^T \Omega^2 \alpha A^2 \sin^2(\Omega t + \phi) dt = \frac{1}{2T} \int_0^T \Omega^2 \alpha A^2 [1 - \cos 2(\Omega t + \phi)] dt$$

$$= \frac{1}{2} \Omega^2 \alpha A^2$$

$$= \boxed{\frac{1}{2} \frac{\Omega^2 \alpha (F_0/M)^2}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}.$$

1.2. Le fil autour des disques ci-contre est inextensible et non glissant. $F(t) = F_0 \sin \Omega t$.

1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D}
2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement en fonction de x . ($\theta \ll 1$)
3. Trouver en utilisant la représentation complexe la solution permanente de l'équation. (Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)



4. Donner la pulsation de résonance Ω_R .

5. Donner les pulsations de coupure Ω_{c1} , Ω_{c2} , et déduire la bande passante B ($\lambda \ll \omega_0$.)

6. Calculer Ω_R , B , et le facteur de qualité pour $M = 2\text{kg}$, $m = 1\text{kg}$, $k = 27\text{N/m}$, $\alpha = 0, 6\text{N.s/m}$.

Solution :

$$1. T = T_M + T_m + T_{\text{rot}} = \frac{1}{2}M \dot{x}^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} m R^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} m R^2 \dot{\theta}^2 = \frac{1}{2}(M + m) \dot{x}^2. \quad (\text{Car } R\theta = x.)$$

$$U = U_k \approx \frac{1}{2}k(R\theta)^2 = \frac{1}{2}kx^2. \quad \mathcal{D} = \frac{1}{2}\alpha v^2 = \frac{1}{2}\alpha(\dot{x})^2 = \frac{1}{2}\alpha \dot{x}^2.$$

$$2. \mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2}(M + m) \dot{x}^2 - \frac{1}{2}kx^2. \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{x}} + F \Rightarrow$$

$$\ddot{x} + \frac{\alpha}{M + m} \dot{x} + \frac{k}{M + m} x = \frac{F_0}{M + m} \sin \Omega t.$$

3. L'équation est de la forme $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = (F_0/a) \sin \Omega t$. $\lambda = \frac{\alpha}{2(M+m)}$. $\omega_0^2 = \frac{k}{M+m}$. $a = M + m$.

La solution permanente est $x = A \sin(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\begin{aligned} (F_0/a) \sin \Omega t &\rightarrow (F_0/a) e^{j\Omega t} \\ x = A \sin(\Omega t + \phi) &\rightarrow \underline{x} = \underline{A} e^{j\Omega t} \end{aligned}$$

$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = \frac{F_0}{a} e^{j\Omega t} \Rightarrow \underline{A} = \frac{F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}.$$

$$\text{L'amplitude est } A = \frac{F_0/a}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}.$$

$$\text{La phase est donnée par } \tan \phi = \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

4. La pulsation de résonance (pour $\frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0$) est $\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}$.

5. Lorsque $\lambda \ll \omega_0$: $\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2}$ pour $\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda$, $\Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda$. $\Rightarrow B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda$.

6. A.N: $\Omega_R \approx 3\text{rad/s}$. $B = 0, 2\text{Hz}$. Le facteur de qualité est $Q = \omega_0/B = 15$.

2) ROTATIONS OSCILLATOIRES EXCITÉES

2.1. Soit le système excité ci-contre. $F(t) = F_0 \cos \Omega t$.

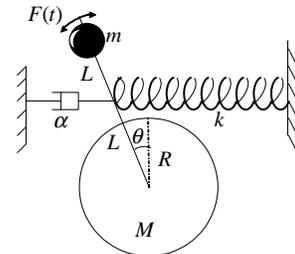
1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D} . ($\theta \ll 1$.)
2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement.
3. Trouver en utilisant la représentation complexe la solution permanente de l'équation.

(Préciser son amplitude A et sa phase ϕ .)

4. Donner la pulsation de résonance Ω_R .

5. Donner les pulsations de coupure Ω_{c1} , Ω_{c2} et déduire la bande passante B ($\lambda \ll \omega_0$.)

6. Calculer Ω_R , B , et le facteur de qualité pour $M = 2\text{kg}$, $m = 1\text{kg}$, $k = 51\text{N/m}$, $\alpha = 0, 3\text{N.s/m}$, $R = 25\text{cm}$, $L = 50\text{cm}$, $g = 10\text{m/s}^2$.



Solution :

$$1. T = T_M + T_m = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} M R^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m (2L\dot{\theta})^2 = \frac{1}{2} (\frac{1}{2} M R^2 + 4mL^2) \dot{\theta}^2.$$

$$U = U_m + U_k \approx -mg(2L - 2L \cos \theta) + \frac{1}{2} k (L \sin \theta)^2 \approx (\frac{1}{2} k L^2 - mgL) \theta^2. \quad \mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha v^2 = \frac{1}{2} \alpha (L\dot{\theta})^2 = \frac{1}{2} \alpha L^2 \dot{\theta}^2.$$

$$2. \mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2}(\frac{1}{2}MR^2 + 4mL^2) \dot{\theta}^2 - (\frac{1}{2}kL^2 - mgL)\theta^2. \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \theta} + F \cdot 2L \Rightarrow$$

$$\ddot{\theta} + \frac{2\alpha L^2}{MR^2 + 8mL^2} \dot{\theta} + \frac{2(kL^2 - 2mgL)}{MR^2 + 8mL^2} \theta = \frac{4F_0 L}{MR^2 + 8mL^2} \cos \Omega t.$$

3. De la forme $\ddot{\theta} + 2\lambda \dot{\theta} + \omega_0^2 \theta = (4F_0 L/a) \cos \Omega t$. $\lambda = \frac{\alpha L^2}{MR^2 + 8mL^2}$. $\omega_0^2 = \frac{2(kL^2 - 2mgL)}{MR^2 + 8mL^2}$. $a = MR^2 + 8mL^2$.
La solution permanente est $\theta = A \cos(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\begin{aligned} (4F_0 L/a) \cos \Omega t &\rightarrow (4F_0 L/a) e^{j\Omega t} \\ \theta = A \cos(\Omega t + \phi) &\rightarrow \underline{\theta} = \underline{A} e^{j\Omega t}. \end{aligned}$$

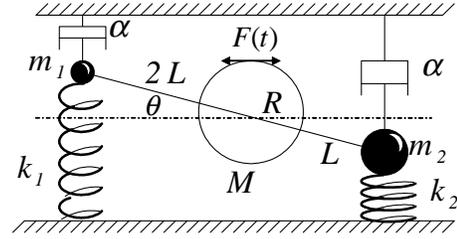
$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (4F_0 L/a) e^{j\Omega t} \Rightarrow \underline{A} = \frac{4F_0 L/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}.$$

$$\text{L'amplitude est } A = \frac{4F_0 L/a}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}. \quad \text{La phase est donnée par } \tan \phi = \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

4. La pulsation de résonance (pour $\frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0$) est $\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}$.
5. Lorsque $\lambda \ll \omega_0$: $\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2}$ pour $\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda$. $\Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda$. $\Rightarrow B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda$.
6. **A.N:** $\Omega_R \approx 1,14 \text{ rad/s}$. $B \approx 0,06 \text{ Hz}$. Le facteur de qualité est $Q = \omega_0/B \approx 19$.

2.2. Soit le système ci-contre. $F(t) = F_0 \sin \Omega t$.

1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D} .
2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement en fonction de $\theta \ll 1$.
3. Trouver en utilisant la représentation complexe la solution permanente de l'équation. (Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)
4. Donner la pulsation de résonance Ω_R .
5. Donner les pulsations de coupure Ω_{c1} , Ω_{c2} et déduire la bande passante B ($\lambda \ll \omega_0$.)
6. Calculer Ω_R , B , et le facteur de qualité pour $M = 3 \text{ kg}$, $m_1 = 1 \text{ kg}$, $m_2 = 2 \text{ kg}$, $\alpha = 0,5 \text{ N.s/m}$, $R = 0,5 \text{ m}$, $L = 1 \text{ m}$, $k_1 = 12 \text{ N/m}$, $k_2 = 20 \text{ N/m}$.



Solution :

$$1. T = T_{m1} + T_M + T_{m2} = \frac{1}{2} m_1 (2L\dot{\theta})^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} MR^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m_2 (L\dot{\theta})^2 = \frac{1}{2} (\frac{1}{2} MR^2 + 4m_1 L^2 + m_2 L^2) \dot{\theta}^2.$$

$$U = U_{m1} + U_{k1} + U_{m2} + U_{k2} \approx 2m_1 g L \theta + \frac{1}{2} k_1 (y_{01} + 2L\theta)^2 - m_2 g L \theta + \frac{1}{2} k_2 (y_{02} + L\theta)^2.$$

$$\approx \frac{1}{2} (4k_1 + k_2) L^2 \theta^2 + C^{te}.$$

(La condition d'équilibre élimine les termes linéaires en θ .) $\mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha v_1^2 + \frac{1}{2} \alpha v_2^2 = 2\alpha L^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} \alpha L^2 \dot{\theta}^2 = \frac{5}{2} \alpha L^2 \dot{\theta}^2$.

$$2. \mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2} [\frac{1}{2} MR^2 + (4m_1 + m_2) L^2] \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} (4k_1 + k_2) L^2 \theta^2. \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = -\frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \theta} + FR \Rightarrow$$

$$\ddot{\theta} + \frac{10\alpha L^2}{MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2} \dot{\theta} + \frac{(8k_1 + 2k_2) L^2}{MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2} \theta = \frac{2F_0 R}{MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2} \sin \Omega t.$$

3. L'équation est de la forme $\ddot{\theta} + 2\lambda \dot{\theta} + \omega_0^2 \theta = (2F_0 R/a) \sin \Omega t$.

$$\lambda = \frac{5\alpha L^2}{MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2}. \quad \omega_0^2 = \frac{(8k_1 + 2k_2) L^2}{MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2}. \quad a = MR^2 + (8m_1 + 2m_2) L^2.$$

La solution permanente est $\theta = A \sin(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\begin{aligned} (2F_0 R/a) \sin \Omega t &\rightarrow (2F_0 R/a) e^{j\Omega t} \\ \theta = A \sin(\Omega t + \phi) &\rightarrow \underline{\theta} = \underline{A} e^{j\Omega t}. \end{aligned}$$

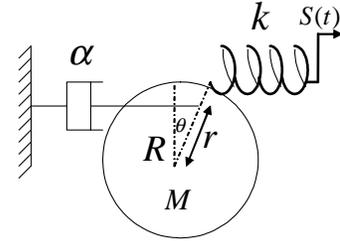
$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (2F_0 R/a) e^{j\Omega t} \Rightarrow \underline{A} = \frac{2F_0 R/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}.$$

$$\text{L'amplitude est } A = \frac{2F_0 R/a}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}. \quad \text{La phase est donnée par } \tan \phi = \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

4. La pulsation de résonance (pour $\frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0$) est $\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}$.
5. Lorsque $\lambda \ll \omega_0$: $\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2}$ pour $\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda$. $\Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda$. $\Rightarrow B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda$.
6. **A.N:** $\Omega_R \approx 3,25 \text{ rad/s}$. $B \approx 0,39 \text{ Hz}$. Le facteur de qualité est $Q = \omega_0/B \approx 8,33$.

3) EXCITATION INDUITE PAR UN DÉPLACEMENT

3.1 Soit le système ci-contre. Un déplacement $S(t) = S_0 \cos \Omega t$ est imposé sur l'extrémité droite du ressort k .



1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D} . ($\theta \ll 1$)

2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement.

3. Trouver en utilisant la représentation complexe la solution permanente. (Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)

4. Trouver la pulsation de résonance Ω_R .

5. Donner les pulsations de coupure Ω_{c1} , Ω_{c2} , et déduire la bande passante B ($\lambda \ll \omega_0$).

6. Calculer Ω_R , B , et le facteur de qualité pour $M = 2\text{kg}$, $k = 19\text{N/m}$, $\alpha = 0,6\text{N.s/m}$,
 $R = 1\text{m}$, $r = 75\text{cm}$.

Solution :

$$1. T = T_M = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} MR^2 \dot{\theta}^2 = \frac{1}{4} MR^2 \dot{\theta}^2.$$

$$U = U_k \approx \frac{1}{2} k (S - R \sin \theta)^2 \approx \frac{1}{2} k (S - R \theta)^2. \quad \mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha v^2 = \frac{1}{2} \alpha (r \dot{\theta})^2 = \frac{1}{2} \alpha r^2 \dot{\theta}^2.$$

$$2. \mathcal{L} = T - U = \frac{1}{4} MR^2 \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} k (S - R \theta)^2. \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = - \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{\theta}} \implies \frac{1}{2} MR^2 \ddot{\theta} - kR(S - R\theta) = -\alpha r^2 \dot{\theta}$$

$$\implies \boxed{\ddot{\theta} + \frac{2\alpha r^2}{MR^2} \dot{\theta} + \frac{2k}{M} \theta = \frac{2kS_0}{MR} \cos \Omega t.}$$

$$3. \text{L'équation est de la forme } \ddot{\theta} + 2\lambda \dot{\theta} + \omega_0^2 \theta = (2kS_0/MR) \cos \Omega t. \quad \lambda = \frac{\alpha r^2}{MR^2}. \quad \omega_0^2 = \frac{2k}{M}.$$

La solution permanente est $\theta = A \cos(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\boxed{\begin{aligned} (2kS_0/MR) \cos \Omega t &\longrightarrow (2kS_0/MR) e^{j\Omega t} \\ x = A \cos(\Omega t + \phi) &\longrightarrow \underline{x} = \underline{A} e^{j\Omega t}. \end{aligned}}$$

$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (2kS_0/MR) e^{j\Omega t} \implies \underline{A} = \frac{2kS_0/MR}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}.$$

$$\text{L'amplitude est } \underline{A} = \frac{2kS_0/MR}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}. \quad \text{La phase est donnée par } \tan \phi = \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

$$4. \text{La pulsation de résonance (pour } \frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0) \text{ est } \boxed{\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}}.$$

$$5. \text{Lorsque } \lambda \ll \omega_0: \langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2} \text{ pour } \boxed{\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda, \quad \Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda.} \implies \boxed{B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda.}$$

$$6. \text{A.N: } \Omega_R \approx 4,35 \text{ rad/s.} \quad B \approx 0,34 \text{ Hz.} \quad \text{Le facteur de qualité est } Q = \omega_0/B \approx 12,8.$$

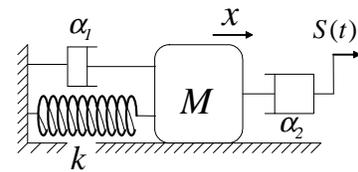
3.2 Soit le système ci-contre. Un déplacement $S(t) = S_0 \sin \Omega t$ est imposé sur l'extrémité droite de l'amortisseur α_2 .

1. Trouver T , U , et la fonction de dissipation \mathcal{D} .

2. Trouver le Lagrangien puis l'équation du mouvement.

3. Trouver à l'aide de la représentation complexe la solution permanente. (Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)

4. Trouver la pulsation de résonance Ω_R .



Solution :

$$1. T = T_M = \frac{1}{2} M \dot{x}^2. \quad U = U_k = \frac{1}{2} k x^2. \quad \mathcal{D} = \frac{1}{2} \alpha_1 v^2 + \frac{1}{2} \alpha_2 v^2 = \frac{1}{2} \alpha_1 \dot{x}^2 + \frac{1}{2} \alpha_2 (\dot{S} - \dot{x})^2.$$

$$2. \mathcal{L} = T - U = \frac{1}{2} M \dot{x}^2 - \frac{1}{2} k x^2. \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = - \frac{\partial \mathcal{D}}{\partial \dot{x}} \implies M \ddot{x} + kx = -\alpha_2 \dot{x} + \alpha_2 (\dot{S} - \dot{x})$$

$$\implies \ddot{x} + \frac{\alpha_1 + \alpha_2}{M} \dot{x} + \frac{k}{M} x = \frac{\alpha_2 \dot{S}}{M} \implies \boxed{\ddot{x} + \frac{\alpha_1 + \alpha_2}{M} \dot{x} + \frac{k}{M} x = \frac{\alpha_2 \Omega S_0}{M} \cos \Omega t.}$$

$$3. \text{L'équation est de la forme } \ddot{x} + 2\lambda \dot{x} + \omega_0^2 x = (\Omega \alpha_2 S_0/M) \cos \Omega t. \quad \lambda = \frac{\alpha_1 + \alpha_2}{2M}. \quad \omega_0^2 = \frac{k}{M}.$$

La solution permanente est $x = A \cos(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\begin{cases} (\alpha_2 \Omega S_0 / M) \cos \Omega t \longrightarrow (\Omega \alpha_2 S_0 / M) e^{j\Omega t} \\ x = A \cos(\Omega t + \phi) \longrightarrow \underline{x} = \underline{A} e^{j\Omega t} \end{cases}$$

On obtient $-\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (\Omega \alpha_2 S_0 / M) e^{j\Omega t} \implies \underline{A} = \frac{\Omega \alpha_2 S_0 / M}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}$.

L'amplitude est $A = \frac{\Omega \alpha_2 S_0 / M}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}$. La phase est $\phi = \arctan \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}$.

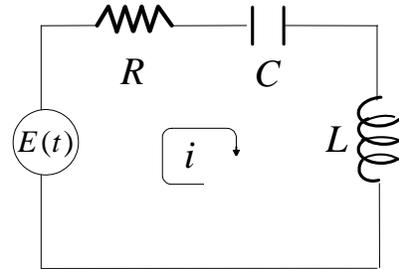
- 4. Attention:** La formule du cours ($\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}$) ne s'applique pas directement pour cet exercice car au numérateur de l'amplitude A nous avons aussi la pulsation Ω , et ce cas n'a pas été vu en cours. Pour trouver Ω_R il faut effectuer un calcul complet analogue à celui du cours:

$$\begin{aligned} \text{La pulsation de résonance est donnée par } \frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0 &\implies \frac{[2(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 8\lambda^2 \Omega^2 + 4\Omega^2(\omega_0^2 - \Omega^2) - 8\lambda^2 \Omega^2] \alpha_2 S_0 / M}{2[(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2]^{3/2}} = 0 \\ \implies \frac{2(\omega_0^2 - \Omega^2)(\omega_0^2 + \Omega^2) \alpha_2 S_0 / M}{2[(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2]^{3/2}} = 0 &\implies (\omega_0^2 - \Omega^2) = 0 \implies \boxed{\Omega_R = \omega_0} \end{aligned}$$

4) CIRCUIT OSCILLANT EXCITÉ PAR UN GÉNÉRATEUR

4.1 Soit le circuit excité ci-contre. $E(t) = E_0 \cos \Omega t$

1. Trouver l'équation du mouvement de la charge q circulant dans le circuit à l'aide de la loi des mailles.
2. Trouver à l'aide de la représentation complexe la solution permanente. (Préciser son amplitude réelle A et sa phase ϕ .)
3. Donner la pulsation de résonance Ω_R .
4. Donner les pulsations de coupure Ω_{c1}, Ω_{c2} , et déduire la bande passante $\lambda \ll \omega_0$.
5. Calculer Ω_R, B , et le facteur de qualité pour $R = 20\Omega, C = 1\mu\text{F}, L = 5\text{H}$.



Solution :

1. La loi des mailles nous donne $u_R + u_C + u_L = E(t) \implies Ri + \frac{q}{C} + L \frac{di}{dt} = E(t) \implies$

$$\ddot{q} + \frac{R}{L} \dot{q} + \frac{1}{LC} q = \frac{E_0}{L} \cos \Omega t.$$

2. L'équation est de la forme $\ddot{q} + 2\lambda \dot{q} + \omega_0^2 q = (E_0/L) \cos \Omega t$. $\lambda = \frac{R}{2L}, \omega_0^2 = \frac{1}{LC}$.

La solution permanente est $q = A \cos(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver A et ϕ :

$$\begin{cases} (E_0/L) \cos \Omega t \longrightarrow (E_0/L) e^{j\Omega t} \\ q = A \cos(\Omega t + \phi) \longrightarrow \underline{q} = \underline{A} e^{j\Omega t} \end{cases}$$

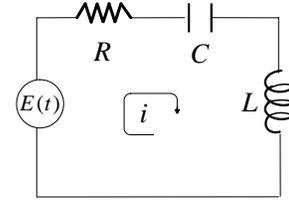
On obtient $-\Omega^2 \underline{A} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{A} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{A} e^{j\Omega t} = (E_0/L) e^{j\Omega t} \implies \underline{A} = \frac{E_0/L}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}$.

L'amplitude est $A = \frac{E_0/L}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}$. La phase est $\phi = \arctan \frac{-2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}$.

3. La pulsation de résonance (pour $\frac{\partial A}{\partial \Omega} = 0$) est $\boxed{\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}}$.
4. Lorsque $\lambda \ll \omega_0$: $\langle \mathcal{P} \rangle = \frac{\langle \mathcal{P} \rangle_{\max}}{2}$ pour $\boxed{\Omega_{c1} \approx \omega_0 - \lambda, \Omega_{c2} \approx \omega_0 + \lambda} \implies \boxed{B = \Omega_{c2} - \Omega_{c1} = 2\lambda}$.
5. **A.N:** $\Omega_R \approx 447, 2 \text{ rad/s}$. $B = 4 \text{ Hz}$. Le facteur de qualité est $Q = \omega_0/B \approx 111, 8$.

4.2 Soit le circuit excité ci-contre. $E(t) = E_0 \cos \Omega t$

1. Trouver l'équation du mouvement du courant i circulant dans le circuit à l'aide de la loi des mailles.
2. Trouver à l'aide de la représentation complexe la solution permanente. (Préciser son amplitude réelle I et sa phase ϕ .)
3. Donner la pulsation de résonance Ω_R .



Solution :

1. La loi des mailles nous donne $E(t) = u_R + u_C + u_L \Rightarrow$

$$\Rightarrow Ri + \frac{q}{C} + L \frac{di}{dt} = E(t)$$

$$\Rightarrow Ri + \int idt + L \frac{di}{dt} = E(t)$$

Cette équation est dite **intégreo-différentielle** car elle contient une intégrale et une dérivée.

Pour nous débarrasser de l'intégrale, nous devons dériver toute l'équation:

$$\Rightarrow R \frac{di}{dt} + \frac{i}{C} + L \frac{d^2i}{dt^2} = \frac{dE(t)}{dt} \Rightarrow \frac{d^2i}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{di}{dt} + \frac{i}{LC} = \frac{-\Omega E_0}{L} \sin \Omega t.$$

2. L'équation est de la forme $\frac{d^2i}{dt^2} + 2\lambda \frac{di}{dt} + \omega_0^2 i = \frac{-\Omega E_0}{L} \sin \Omega t$. $\lambda = \frac{R}{2L}$. $\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$.

La solution permanente est $i = I \sin(\Omega t + \phi)$. Utilisons la représentation complexe pour trouver I et ϕ :

$$\frac{-\Omega E_0}{L} \sin \Omega t \rightarrow \frac{-\Omega E_0}{L} e^{j\Omega t}$$

$$i = I \sin(\Omega t + \phi) \rightarrow \underline{i} = \underline{I} e^{j\Omega t}$$

$$\text{On obtient } -\Omega^2 \underline{I} e^{j\Omega t} + 2\lambda j \Omega \underline{I} e^{j\Omega t} + \omega_0^2 \underline{I} e^{j\Omega t} = \frac{-\Omega E_0}{L} e^{j\Omega t} \Rightarrow \underline{I} = \frac{-\Omega E_0 / L}{\omega_0^2 - \Omega^2 + 2\lambda j \Omega}$$

$$\text{L'amplitude du courant est } I = \frac{\Omega E_0 / L}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2}}. \quad \text{Sa phase est } \phi = \pi - \arctan \frac{2\lambda \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

3. Attention: La formule du cours ($\Omega_R = \sqrt{\omega_0^2 - 2\lambda^2}$) ne s'applique pas directement pour cet exercice car au numérateur de l'amplitude I nous avons aussi la pulsation Ω . Ω_R est donnée par

$$\frac{\partial I}{\partial \Omega} = 0 \Rightarrow \frac{2(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 8\lambda^2 \Omega^2 + 4\Omega^2(\omega_0^2 - \Omega^2) - 8\lambda^2 \Omega^2}{2[(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2 \Omega^2]^{3/2}} E_0 / L = 0 \Rightarrow \omega_0^2 - \Omega^2 = 0 \Rightarrow \boxed{\Omega_R = \omega_0}.$$

ENTRAÎNEMENT SUR LE CALCUL DE LA PHASE

$$\text{Si } \underline{Z}_1 = x_1 + jy_1, \underline{Z}_2 = x_2 + jy_2 \text{ Alors } \tan \phi_1 = \frac{y_1}{x_1} \Rightarrow \phi_1 = \arctan \frac{y_1}{x_1}, \tan \phi_2 = \frac{y_2}{x_2} \Rightarrow \phi_2 = \arctan \frac{y_2}{x_2}.$$

$$\text{La phase de } \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_2} \text{ est } \phi = \phi_1 - \phi_2 = \arctan \frac{y_1}{x_1} - \arctan \frac{y_2}{x_2}.$$

Exemple: Trouver la phase de chacune des amplitudes suivantes

$$1) \underline{A} = \frac{2}{1+j} \quad 2) \underline{A} = \frac{-5}{\sqrt{3}+j} \quad 3) \underline{A} = \frac{3j}{1-j} \quad 4) \underline{A} = \frac{-2j}{1-j} \quad 5) \underline{A} = \frac{1+j}{1+\sqrt{3}j} \quad 6) \underline{A} = \frac{\Omega F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega}$$

$$7) \underline{A} = \frac{-\Omega F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega} \quad 8) \underline{A} = \frac{j\Omega F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega} \quad 9) \underline{A} = \frac{-j\Omega F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega} \quad 10) \underline{A} = \frac{b + j\Omega F_0/a}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega}$$

Réponse

$$1) \phi = \arctan \frac{0}{2} - \arctan \frac{1}{1} = 0 - \frac{\pi}{4} = -\frac{\pi}{4}.$$

$$2) \phi = \arctan \frac{0}{-5} - \arctan \frac{1}{\sqrt{3}} = \pi - \frac{\pi}{6} = \frac{5\pi}{6}.$$

$$3) \phi = \arctan \frac{3}{0} - \arctan \frac{-1}{1} = \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{4} = \frac{3\pi}{4}.$$

$$4) \phi = \arctan \frac{-2}{0} - \arctan \frac{-1}{1} = -\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{4} = -\frac{\pi}{4}.$$

$$5) \phi = \arctan \frac{1}{1} - \arctan \frac{\sqrt{3}}{1} = \frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{3} = -\frac{\pi}{12}.$$

$$6) \phi = 0 - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2} = \arctan \frac{-2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

$$7) \phi = \pi - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

$$8) \phi = \frac{\pi}{2} - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

$$9) \phi = -\frac{\pi}{2} - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

$$10) \phi = \arctan \frac{\Omega F_0/a}{b} - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$