

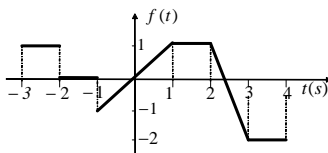
SÉRIE DE TD N°0 DE PHYS. 3

Le but de cette série de TD est de rappeler certaines formules mathématiques utiles pour ce module.

1) ÉQUATIONS DES DROITES

L'équation générale d'une droite dans le plan est $y = \alpha x + \beta$.

Exercice : Trouver l'expression de $f(t)$ en cherchant l'équation des segments de droite.



2) DÉRIVÉE PARTIELLE ET DÉRIVÉE TOTALE

$$\frac{d}{dt} t^k = k t^{k-1}, \quad \frac{d}{dt} e^{kt} = k e^{kt}, \quad \frac{d}{dt} \sin t = \cos t, \quad \frac{d}{dt} \cos t = -\sin t, \quad \frac{d}{dt} f(g(t)) = \frac{\partial f}{\partial g} \frac{dg}{dt}.$$

Exercice : Évaluer chacune des dérivées suivantes.

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{5}{2} x^2 + \frac{3}{4} x^2 \right), \quad \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{5}{2} x^2 + \frac{3}{4} x^2 \right), \quad \frac{d}{dt} e^{j(\omega t + \phi)}, \quad \frac{d}{dt} \sin(\omega t + \phi), \quad \frac{d}{dt} \cos(\omega t + \phi), \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{5}{2} x^2 + \frac{3}{4} x^2 \right).$$

3) INTÉGRALES SIMPLÉS

$$\begin{aligned} \int_a^b t^k dt &= \frac{1}{k+1} [t^{k+1}]_a^b = \frac{1}{k+1} (b^{k+1} - a^{k+1}), & \int e^{kt} dt &= \frac{1}{k} e^{kt} + C \\ \int_a^b \cos kt dt &= \frac{1}{k} [\sin kt]_a^b = \frac{1}{k} (\sin kb - \sin ka), & \int_a^b \sin kt dt &= \frac{1}{k} [-\cos kt]_a^b = \frac{1}{k} (\cos ka - \cos kb) \\ \int_a^b f(t) g(t) dt &= [f(t) G(t)]_a^b - \int_a^b f'(t) G(t) dt. \quad (\text{Intégration par parties.}) \end{aligned}$$

Exercice : Évaluer chacune des intégrales suivantes.

$$\int_2^3 (3t+4) dt, \quad \int e^{j(\omega t + \phi)} dt, \quad \int_{-1}^3 3 \cos \frac{3\pi nt}{2} dt, \quad \int_1^2 2 \sin \frac{\pi nt}{3} dt, \quad \int_0^1 (t+1) \cos \frac{\pi nt}{4} dt, \quad \int_0^1 (2t+1) \sin \frac{\pi nt}{4} dt.$$

4) NOMBRES COMPLEXES

Le module A d'un nombre complexe $\underline{Z} = x + jy$ est $A = |\underline{Z}| = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{\underline{Z} \underline{Z}^*}$.
 L'argument ϕ d'un nombre complexe $\underline{Z} = x + jy$ est donné par $\tan \phi = \frac{\text{Im } \underline{Z}}{\text{Re } \underline{Z}} = \frac{y}{x}$.
 Les identités suivantes sont utiles: $A \cos \phi + j A \sin \phi = A e^{j\phi}$, $e^{j(\phi_1 + \phi_2)} = e^{j\phi_1} e^{j\phi_2}$.

Exercice : Trouver le module A et la phase ϕ (la partie constante de l'argument).

$$\underline{Z} = 1 - LC\omega^2 + 3jRC\omega, \quad \underline{Z} = \frac{F_0}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega}, \quad \underline{Z} = \frac{2 - jLC\omega^2}{1 + 2jRC\omega}, \quad e^{j(\omega t + \frac{\pi}{4})}, \quad e^{j(\omega t + \frac{\pi}{4})} + e^{j(\omega t + \frac{\pi}{3})}.$$

5) ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES

La solution générale $x(t)$ de l'équation différentielle $\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$ est $x(t) = A \sin(\omega_0 t + \phi)$.

La solution générale $x(t)$ de l'équation différentielle $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ est:

- $x(t) = e^{-\lambda t} (A_1 e^{-\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2} t} + A_2 e^{\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2} t})$ si $\lambda^2 - \omega_0^2 > 0$.
- $x(t) = e^{-\lambda t} (A_1 + A_2 t)$ si $\lambda^2 - \omega_0^2 = 0$.
- $x(t) = A e^{-\lambda t} \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} t + \phi)$ si $\lambda^2 - \omega_0^2 < 0$.

Exercice : Trouver la solution générale de chacune des équations différentielles suivantes.

$$5\ddot{x} + 3x = 0, \quad 3\ddot{x} + 5\dot{x} + 4x = 0, \quad 2\ddot{x} + 6\dot{x} + 2x = 0, \quad 2\ddot{x} + \sqrt{48}\dot{x} + 6x = 0.$$

1) Dans l'intervalle $]-3, -2[$: $f(t) = 1$.

Dans l'intervalle $]-2, -1[$: $f(t) = 0$.

Dans l'intervalle $]-1, 1[$: $\begin{cases} -1 = \alpha \cdot (-1) + \beta \\ 1 = \alpha \cdot (1) + \beta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 1. \\ \beta = 0. \end{cases}$ Donc, dans cet intervalle $f(t) = t$.

Dans l'intervalle $]1, 2[$: $f(t) = 1$.

Dans l'intervalle $]2, 3[$: $\begin{cases} 1 = \alpha \cdot (2) + \beta \\ -2 = \alpha \cdot (3) + \beta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = -3. \\ \beta = 7. \end{cases}$ Donc, dans cet intervalle $f(t) = -3t + 7$.

Dans l'intervalle $]3, 4[$: $f(t) = -2$.

2) $\frac{\partial}{\partial x}(\frac{5}{2} \dot{x}^2 + \frac{3}{4} x^2) = \frac{\partial}{\partial x}(\frac{5}{2} \dot{x}^2) + \frac{\partial}{\partial x}(\frac{3}{4} x^2) = 0 + (\frac{3}{4} \cdot 2x) = \frac{3}{2} x.$

$$\frac{\partial}{\partial x}(\frac{5}{2} \dot{x}^2 + \frac{3}{4} x^2) = \frac{\partial}{\partial x}(\frac{5}{2} \dot{x}^2) + \frac{\partial}{\partial x}(\frac{3}{4} x^2) = (\frac{5}{2} \cdot 2\dot{x}) + 0 = 5\dot{x}.$$

$$\frac{d}{dt} e^{j(\omega t + \phi)} = \frac{\partial e^{j(\omega t + \phi)}}{\partial [j(\omega t + \phi)]} \times \frac{d[j(\omega t + \phi)]}{dt} = j\omega e^{j(\omega t + \phi)}. \text{ Ou encore: } \frac{d}{dt} e^{j(\omega t + \phi)} = \frac{d}{dt} (e^{j\omega t} \cdot e^{j\phi}) = e^{j\phi} \frac{d}{dt} e^{j\omega t}.$$

$$\frac{d}{dt} \sin(\omega t + \phi) = \frac{\partial \sin(\omega t + \phi)}{\partial (\omega t + \phi)} \times \frac{d(\omega t + \phi)}{dt} = \cos(\omega t + \phi) \times \omega = \omega \cos(\omega t + \phi).$$

$$\frac{d}{dt} \cos(\omega t + \phi) = \frac{\partial \cos(\omega t + \phi)}{\partial (\omega t + \phi)} \times \frac{d(\omega t + \phi)}{dt} = -\sin(\omega t + \phi) \times \omega = -\omega \sin(\omega t + \phi).$$

$$\frac{d}{dt}(\frac{5}{2} \dot{x}^2 + \frac{3}{4} x^2) = \frac{d}{dt}(\frac{5}{2} \dot{x}^2) + \frac{d}{dt}(\frac{3}{4} x^2) = \frac{\partial}{\partial \dot{x}}(\frac{5}{2} \dot{x}^2) \times \frac{d\dot{x}}{dt} + \frac{\partial}{\partial x}(\frac{3}{4} x^2) \times \frac{dx}{dt} = 5\dot{x}\ddot{x} + \frac{3}{2} x\dot{x}.$$

3) $\int_2^3 (3t+4)dt = [\frac{3}{2}t^2]_2^3 + [4t]_2^3 = [\frac{3}{2} \cdot 9 - \frac{3}{2} \cdot 4] + [12 - 8] = \frac{27}{2} - 2 = \frac{23}{2}.$

$$\int e^{j(\omega t + \phi)} dt = e^{j\phi} \int e^{j\omega t} dt = e^{j\phi} \frac{1}{j\omega} e^{j\omega t} = \frac{1}{j\omega} e^{j(\omega t + \phi)}. \text{ (+C}^{\text{te}} \text{ n'est pas incluse dans l'étude des oscillations.)}$$

$$\begin{aligned} \int_{-1}^3 3 \cos \frac{3\pi nt}{2} dt &= 3 \cdot \frac{2}{3\pi n} \left[\sin \frac{3\pi nt}{2} \right]_{-1}^3 = \frac{2}{\pi n} \left(\sin \frac{9\pi n}{2} + \sin \frac{3\pi n}{2} \right) = \frac{2}{\pi n} \left(\sin(4\pi n + \frac{\pi n}{2}) + \sin(\pi n + \frac{\pi n}{2}) \right) = \frac{2}{\pi n} \left(\sin \frac{\pi n}{2} + (-1)^n \sin \frac{\pi n}{2} \right) \\ &= \frac{2}{\pi n} (1 + (-1)^n) \sin \frac{\pi n}{2} = 0. \text{ Car si } n \text{ est paire } \sin \frac{\pi n}{2} = 0 \text{ et si } n \text{ est impaire } 1 + (-1)^n = 0. \end{aligned}$$

$$\int_1^2 2 \sin \frac{\pi nt}{3} dt = 2 \cdot \frac{3}{\pi n} \left[-\cos \frac{\pi nt}{3} \right]_1^2 = \frac{6}{\pi n} \left(-\cos \frac{2\pi n}{3} + \cos \frac{\pi n}{3} \right) = \frac{6}{\pi n} \left(-\cos(\pi n - \frac{\pi n}{3}) + \cos \frac{\pi n}{3} \right) = \frac{6}{\pi n} ((-1)^{n+1} + 1) \cos \frac{\pi n}{3}.$$

$$\begin{aligned} \int_0^1 (t+1) \cos \frac{\pi nt}{4} dt &= \frac{4}{\pi n} \left[(t+1) \sin \frac{\pi nt}{4} \right]_0^1 - \frac{4}{\pi n} \int_0^1 (t+1)' \sin \frac{\pi nt}{4} dt \\ &= \frac{8}{\pi n} \sin \frac{\pi n}{4} - \frac{4}{\pi n} \int_0^1 \sin \frac{\pi nt}{4} dt = \frac{8}{\pi n} \sin \frac{\pi n}{4} + \frac{16}{\pi^2 n^2} (\cos \frac{\pi n}{4} - 1). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_0^1 (2t+1) \sin \frac{\pi nt}{4} dt &= \frac{-4}{\pi n} \left[(2t+1) \cos \frac{\pi nt}{4} \right]_0^1 + \frac{4}{\pi n} \int_0^1 (2t+1)' \cos \frac{\pi nt}{4} dt \\ &= \frac{-4}{\pi n} (3 \cos \frac{\pi n}{4} - 1) + \frac{4}{\pi n} \int_0^1 2 \cos \frac{\pi nt}{4} dt = \frac{-4}{\pi n} (3 \cos \frac{\pi n}{4} - 1) + \frac{32}{\pi^2 n^2} \sin \frac{\pi n}{4}. \end{aligned}$$

4) $A = \sqrt{(1 - LC\omega^2)^2 + 9R^2 C^2 \omega^2}, \quad \tan \phi = \frac{3RC\omega}{1 - LC\omega^2}. \quad (\phi = \arctan \frac{3RC\omega}{1 - LC\omega^2})$

$$A = \frac{|F_0|}{|(\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega)|} = \frac{F_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2\Omega^2}}. \quad \underline{Z} = \frac{F_0}{\omega_0^2 - \Omega^2 + j2\lambda\Omega} = \frac{F_0(\omega_0^2 - \Omega^2 - j2\lambda\Omega)}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + 4\lambda^2\Omega^2} \Rightarrow \tan\phi = \frac{-2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}.$$

Remarque: il est possible de trouver la phase en se rappelant que l'argument du rapport et la différence des deux arguments: $\phi = \arctan \frac{0}{F_0} - \arctan \frac{2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2} = \arctan \frac{-2\lambda\Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}$.

$$A = \frac{|2-jLC\omega^2|}{|1+2jRC\omega|} = \frac{\sqrt{4+L^2C^2\omega^4}}{\sqrt{1+4R^2C^2\omega^2}}.$$

$$\underline{Z} = \frac{2-jLC\omega^2}{1+2jRC\omega} = \frac{(2-jLC\omega^2)(1-2jRC\omega)}{1+4R^2C^2\omega^2} = \frac{2-2LRC^2\omega^3-j(LC\omega^2+4RC\omega)}{1+4R^2C^2\omega^2} \Rightarrow \tan\phi = -\frac{LC\omega^2+4RC\omega}{2-2LRC^2\omega^3}.$$

Remarque: il est possible de trouver la phase en se rappelant que l'argument du rapport et la différence des deux arguments: $\phi = \arctan \frac{-LC\omega^2}{2} - \arctan \frac{2RC\omega}{1}$.

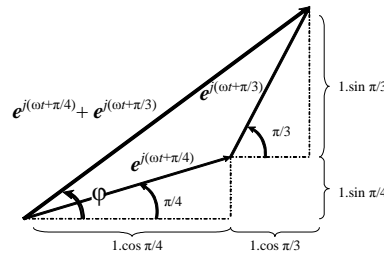
$$A = \sqrt{\underline{Z} \underline{Z}^*} = \sqrt{e^{j(\omega t + \frac{\pi}{4})} e^{-j(\omega t + \frac{\pi}{4})}} = \sqrt{e^0} = 1. \quad \phi = \frac{\pi}{4}. \text{ (Prendre la partie constante de l'argument)}$$

$$A = \sqrt{\underline{Z} \underline{Z}^*} = \sqrt{(e^{j(\omega t + \frac{\pi}{4})} + e^{j(\omega t + \frac{\pi}{3})})(e^{-j(\omega t + \frac{\pi}{4})} + e^{-j(\omega t + \frac{\pi}{3})})} = \sqrt{1 + 1 + e^{j(\frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{3})} + e^{j(\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4})}}$$

$$= \sqrt{2 + e^{-j\frac{\pi}{12}} + e^{j\frac{\pi}{12}}} = \sqrt{2 + 2\cos\frac{\pi}{12}}.$$

$$\underline{Z} = e^{j(\omega t + \frac{\pi}{4})} + e^{j(\omega t + \frac{\pi}{3})} = e^{j\omega t} (e^{j\frac{\pi}{4}} + e^{j\frac{\pi}{3}}) = e^{j\omega t} (\cos\frac{\pi}{4} + j\sin\frac{\pi}{4} + \cos\frac{\pi}{3} + j\sin\frac{\pi}{3}) \Rightarrow \tan\phi = \frac{\sin\frac{\pi}{4} + \sin\frac{\pi}{3}}{\cos\frac{\pi}{4} + \cos\frac{\pi}{3}}.$$

Remarque: Il est possible de trouver l'amplitude et la phase à l'aide de la représentation de Fresnel:



L'amplitude est donnée par le théorème de Pythagore appliqué sur le grand triangle:

$$A = \sqrt{(\cos\frac{\pi}{4} + \cos\frac{\pi}{3})^2 + (\sin\frac{\pi}{4} + \sin\frac{\pi}{3})^2} = \sqrt{2 + 2\cos\frac{\pi}{12}}.$$

La phase est donnée par les cotés du grand triangle aussi: $\tan\phi = \frac{\sin\frac{\pi}{4} + \sin\frac{\pi}{3}}{\cos\frac{\pi}{4} + \cos\frac{\pi}{3}}$.

5) $5\ddot{x} + 3x = 0 \Leftrightarrow \ddot{x} + \frac{3}{5}x = 0$. L'équation est de la forme $\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$ avec $\omega_0^2 = \frac{3}{5}$.

La solution générale de l'équation est donc $x(t) = A \sin(\sqrt{\frac{3}{5}}t + \phi)$.

$3\ddot{x} + 5\dot{x} + 4x = 0 \Leftrightarrow \ddot{x} + \frac{5}{3}\dot{x} + \frac{4}{3}x = 0$. L'équation est de la forme $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ avec $\lambda = \frac{5}{6}$. $\omega_0^2 = \frac{4}{3}$.

Puisque $\lambda^2 - \omega_0^2 = -\frac{23}{36} < 0$, la solution générale de l'équation est $x(t) = A e^{-\frac{5}{6}t} \cos(\sqrt{\frac{23}{36}}t + \phi)$.

$2\ddot{x} + 6\dot{x} + 2x = 0 \Leftrightarrow \ddot{x} + 3\dot{x} + x = 0$. L'équation est de la forme $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ avec $\lambda = \frac{3}{2}$. $\omega_0^2 = 1$.

Puisque $\lambda^2 - \omega_0^2 = \frac{5}{4} > 0$, la solution générale de l'équation est $x(t) = e^{-\frac{3}{2}t} (A_1 e^{-\sqrt{\frac{5}{4}}t} + A_2 e^{\sqrt{\frac{5}{4}}t})$.

$2\ddot{x} + \sqrt{48}\dot{x} + 6x = 0 \Leftrightarrow \ddot{x} + \sqrt{12}\dot{x} + 3x = 0$. L'équation est de la forme $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$ avec $\lambda = \sqrt{3}$. $\omega_0^2 = 3$.

Puisque $\lambda^2 - \omega_0^2 = 0$, la solution générale de l'équation est $x(t) = e^{-\sqrt{3}t} (A_1 + A_2 t)$.