

# Chapitre II :

## Traction & Compression



(Robert Hooke)

En 1660, il découvre la loi de Hooke d'élasticité, qui décrit la variation linéaire de tension avec l'extension



---

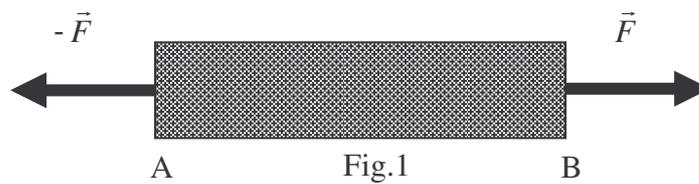
## Sommaire

1. Définition.
2. Effort normal.
3. Contrainte Normale.
4. Condition de résistance.
5. Déformations.
  - 5.1. Allongements.
  - 5.2. Contraction latérale- Coefficient de Poisson.
6. Relation contraintes- Déformations.
  - 6.1. Loi de Hooke.
7. Application

## 1. Définitions

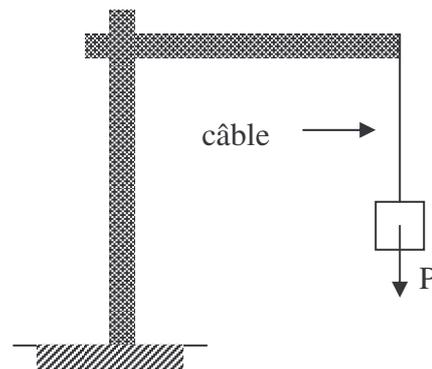
### 1.1. Traction :

Une poutre droite est sollicitée en traction chaque fois que les actions à ses extrémités (A et B) se réduisent à deux forces ( $\vec{F}$  et  $-\vec{F}$ ) égales et directement opposées, qui tendent à l'allonger.



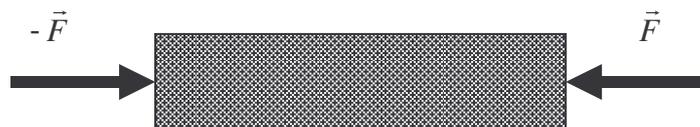
#### Exemple :

Un câble soulevant une charge



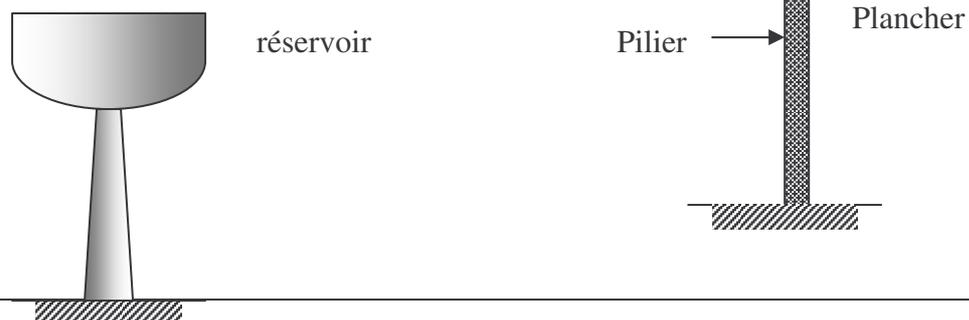
### 1.2. Compression :

Un corps est sollicité à la compression si les forces extérieures se réduisent à deux forces égales, directement opposées, qui tendent à le raccourcir.



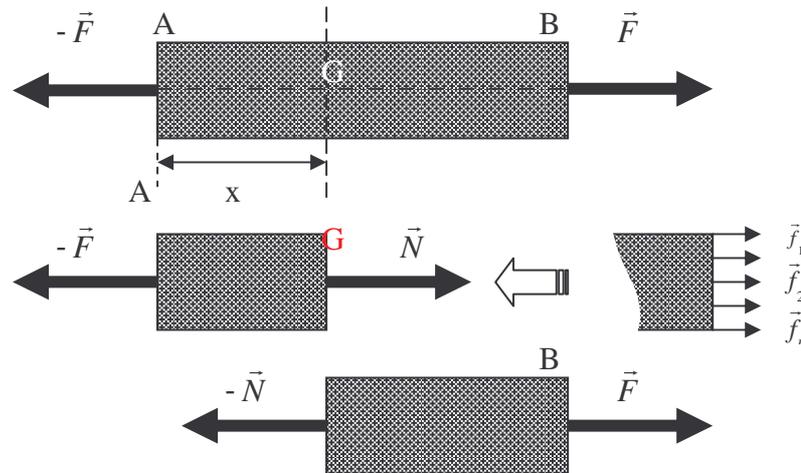
#### Exemple :

Un pilier supportant une partie du poids d'un plancher.



## 2. Effort normal

Faisons une coupure fictive dans la poutre précédente (fig.1) (section droite S, située à une distance  $x$  du point A) entre les deux extrémités A et B, de façon à faire apparaître les efforts intérieurs dans la poutre. Cette coupure S divise la poutre en deux tronçons AG et GB.



Si on isole le tronçon AG, la résultante des actions  $\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3, \dots, \vec{f}_n$  qui s'exercent en chaque point de la coupure par le tronçon GB se réduit au seul effort normal  $\vec{N}$  en G (centre de gravité de la section S).

On a donc  $N = F, \forall x$

## 3. Contrainte Normale.

On étudie le cas d'une barre rectiligne de section S, de Longueur L, fixée à une extrémité et soumise à un effort de traction à l'extrémité libre. Cet effort N est supposé uniformément réparti sur toute la section S, donc à chaque  $\text{mm}^2$  est appliqué la force  $N/S$ .

L'équilibre étant réalisé on imagine une coupure de la barre par un plan AB en deux tronçons (I) et (II). Pour maintenir le tronçon (I) en équilibre, on applique une force  $\vec{\sigma}_n$ , à chaque unité de surface, normale à cette section. L'ensemble de ces forces représente la traction du tronçon (II) sur le tronçon (I). On néglige le poids du tronçon (I) devant l'effort de traction N. L'équation de l'équilibre de ce tronçon s'écrit :

$$\sum \vec{F}_{ext} = 0 \rightarrow \iint_S \sigma_N dS - N = 0$$

Lorsqu'on a une répartition constante des  $\sigma_n$  sur la section S, on obtient :

$$\sigma_n \cdot S = N$$

Avec  $\sigma_n = N/S$  est La contrainte Normale.

$\sigma_n$  : La contrainte normale en MPa

N : L'effort normal en N

S : La section droite en mm<sup>2</sup>



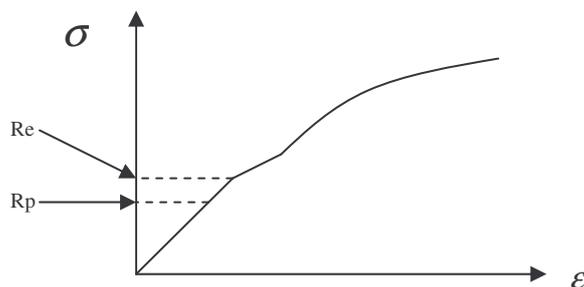
#### 4. Condition de résistance.

Pour des conditions de sécurité liées à l'usage de l'appareil, la contrainte  $\sigma_n$  précédemment déterminée doit rester inférieure à une contrainte limite admissible, appelée résistance pratique à l'extension  $R_p$ .

La résistance pratique  $R_p$  est fixée par des normes ou par le constructeur. Dans le cas général,  $R_p$  est définie à partir de la limite élastique  $R_e$  du matériau, déterminée par l'essai de traction.

$$\sigma_{\max} = \frac{N}{S} \leq R_p = \frac{R_e}{C_s}$$

avec  $C_s$  le coefficient de sécurité.



**Exemple** : Si on impose une contrainte admissible de 100 MPa, déterminons le diamètre d minimal d'une poutre en acier pour qu'elle résiste en toute sécurité, ainsi que le coefficient de sécurité adopté. Effort  $N = 62\,000$  N. L'acier employé a pour caractéristique :  $R_e = 300$  MPa

Détermination du diamètre d :

$$\sigma_{\max} = \frac{N}{S} = \frac{62000}{\frac{\pi d^2}{4}} \leq 100 \text{ d'où } d \geq 28.1 \text{ mm}$$

Détermination du coefficient de sécurité :

$$R_P = \frac{R_e}{C_S} \text{ ou } C_S = \frac{R_e}{R_P} = 300/100 = 3$$

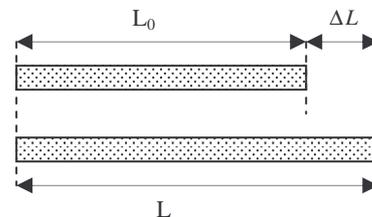
## 5. Déformations

### 5.1. L'allongement

$L_0$  : Longueur initiale de la poutre

$L$  : Longueur finale de la poutre

$\Delta L$  : Allongement total de la poutre



L'expérimentation montre que les allongements sont proportionnels aux longueurs initiales. L'allongement relatif (déformation  $\varepsilon$ ) traduit cette propriété :

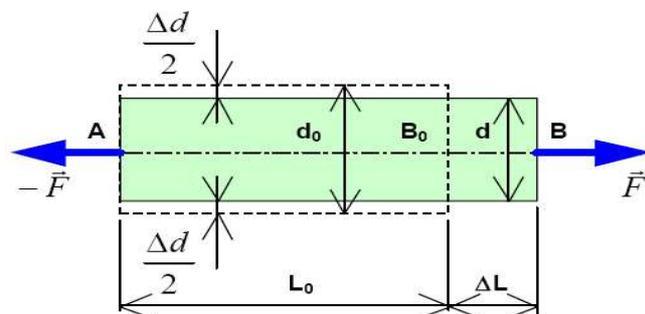
$$\varepsilon = \frac{\Delta L}{L_0}$$

### 5.2. Contraction latérale- Coefficient de Poisson

Le coefficient de Poisson  $\nu$  caractérise le rapport entre la contraction latérale  $\varepsilon_d$  et l'allongement relatif de la poutre  $\varepsilon_L$  :

$$\varepsilon_d = \frac{\Delta d}{d_0} \text{ et } \varepsilon_L = \frac{\Delta L}{L_0}$$

$$\text{Alors } \nu = -\frac{\varepsilon_d}{\varepsilon_L}$$



## 6. Relation contraintes- Déformations.



## 6.1. Loi de Hooke.

Pour un grand nombre de matériaux, l'essai de traction montre qu'il existe une zone élastique pour laquelle l'effort  $\vec{F}$  de traction est proportionnel à l'allongement  $\Delta L$ . Autrement dit, le rapport  $F / \Delta L$  est constant (analogie avec un ressort  $F = k x$ ). Cette propriété est énoncée par la loi de Hooke : en déformation élastique, la contrainte normale  $\sigma$  est proportionnelle à l'allongement relatif  $\varepsilon$  :

$$\sigma = E \varepsilon$$

$\sigma$  : La contrainte normale (en MPa)

$\varepsilon$  : L'allongement relatif (sans unité)

E : Le module d'élasticité longitudinale ou module d'Young (en MPa)

## 7. Application :

Un câble de 20 mm de diamètre et 400 m de longueur, sert à descendre et à remonter une benne pesant 1500 daN. Sachant que le poids spécifique du câble est de 8000 daN/m<sup>3</sup>, et que le taux de travail limite est fixé à 15 daN/mm<sup>2</sup>. Déterminer la charge utile maximale que l'on peut charger dans la benne et l'allongement maximal du câble (E= 20000 daN/mm<sup>2</sup>)

### Solution

La section la plus fatiguée est la section supérieure, quand le câble est entièrement déroulé ; sur cette section l'effort normal agissant comprend :

- Le poids du câble :  $\rho SL$
- Le poids de la benne :  $P_0$
- La charge utile : P (inconnue)

Le câble subit donc un effort de traction égal à :

$$N = \rho SL + P_0 + P$$

Pour que le câble résiste en toute sécurité il faut que :

$$\frac{N}{S} \leq R_p \Rightarrow \frac{\rho SL + P_0 + P}{S} \leq R_p$$
$$\Rightarrow P \leq (R_p - \rho L)S - P_0$$

$$S = \frac{\pi d^2}{4} = 514 \text{ mm}^2; R_p = 15 \text{ daN/mm}^2; \rho = 8000 \text{ daN/m}^3 = 8 \cdot 10^{-6} \text{ daN/mm}^3; P_0 = 1500 \text{ daN};$$

$$L = 400 \text{ m} = 400 \cdot 10^3 \text{ mm}.$$

D'où:  $P \leq 2200 \text{ daN}$

Allongement maxi du câble complètement déroulé :

L'effort normal n'est pas plus constant puisqu'il est fonction du poids du câble.  
En effet, en un point C situé à une distance x de la benne on a :

$$N = P_0 + P + \rho Sx$$

Une longueur élémentaire dx de l'élément cc' va s'allonger de  $\Delta dx$

Loi de Hooke

$$\Delta dx = \frac{N dx}{ES}$$

$$\Delta dx = \frac{P + P_0}{ES} dx + \frac{\rho}{E} x dx$$

L'allongement total du câble sera égal à la somme des allongements  $\Delta dx$  de tous les éléments dx compris entre A et B.

$$\Delta L = \int_0^L \Delta dx$$

$$\Delta L = \frac{P + P_0}{ES} \int_0^L dx + \frac{\rho}{E} \int_0^L x dx = \frac{P + P_0}{ES} L + \frac{\rho L^2}{2E}$$

$$\Delta L = 288 \text{ mm}$$

