

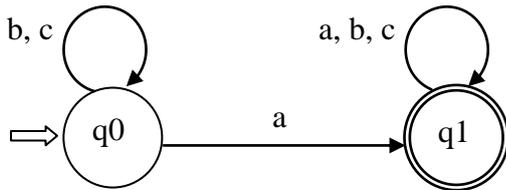


CORRIGÉ ABREGÉ DE LA SÉRIE D'EXERCICES n° 2 de ThL

par : M.S. Habet, Y. Yesli, C. Cherifi

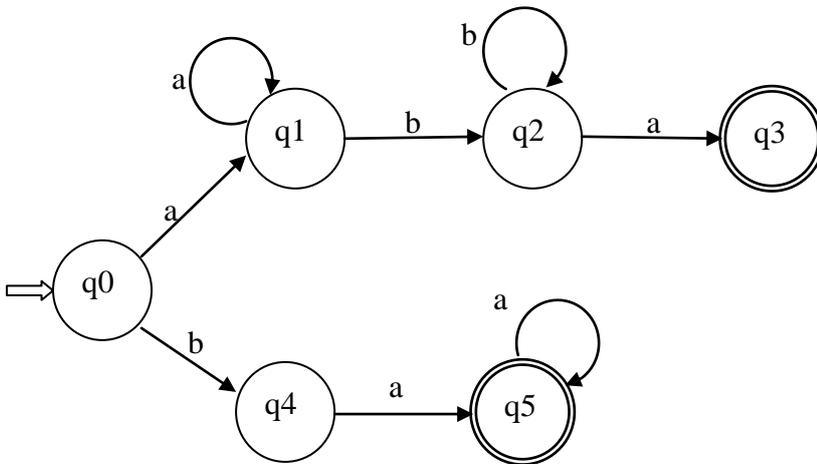
EXERCICE 1 :

a) $L_1 = \{ w \in \{a, b, c\}^* / w \text{ contient au moins une occurrence de la lettre 'a'} \}$:



L'automate de L_1 est construit de telle sorte que pour arriver à l'état final, il faut effectuer une transition étiquetée par 'a' : cela assure que la chaîne reconnue contient au moins un 'a'. Evidemment, avant le 'a' on peut avoir d'autres caractères et après aussi.

b) $L_2 = \{ w \in \{a, b\}^* / w = a^n b^m a \text{ ou } w = b a^n ; n, m \geq 1 \}$:



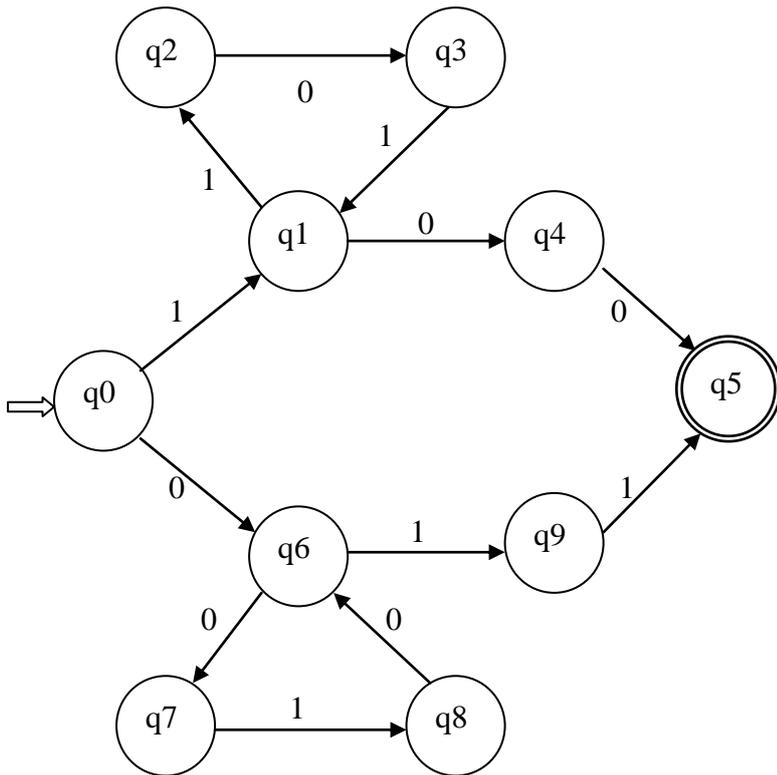
L'automate de L_2 comporte deux "branches" : une (q_0, q_1, q_2, q_3) pour reconnaître les mots de la forme : $a^n \cdot b^m \cdot a$ et l'autre (q_0, q_4, q_5) pour les mots de la forme : $b \cdot a^n$.

Il faut bien noter que si la boucle avec a sur q_1 était mise dans q_0 , la première branche accepterait des mots $a^n \cdot b^m \cdot a$; mais il y aurait un problème avec la deuxième branche : l'automate accepterait des mots de la forme $a^k \cdot b \cdot a^n$ qui n'appartiennent pas à L_2 (lorsque $k > 0$ et $n > 1$).

Question :

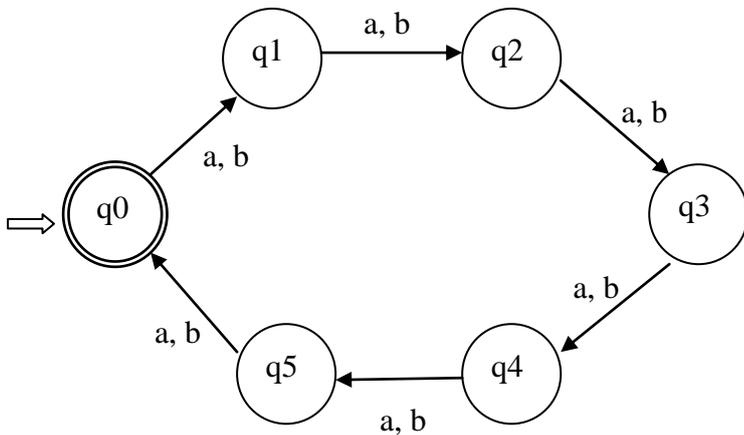
Construire l'automate du langage obtenu en modifiant les conditions sur n et m dans la définition de L_2 : on exige seulement que $n, m \geq 0$.

c) $L_3 = \{ w \in \{0, 1\}^* / w = 1(101)^n 00 \text{ ou } w = 0(010)^n 11, n \geq 0 \}$:



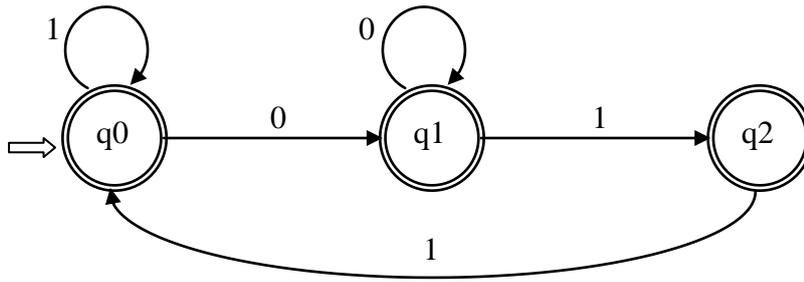
Là aussi, l'automate contient deux sous-graphes, l'un (basé sur les états $q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_5$) pour reconnaître les mots de la forme : $1.(1.0.1)^n.0.0$ et l'autre ($q_0, q_6, q_7, q_8, q_9, q_5$) pour : $0.(0.1.0)^n.1.1$.

d) $L_4 = \{ w \in \{a, b\}^* / |w| \equiv 0 [6] \}$:



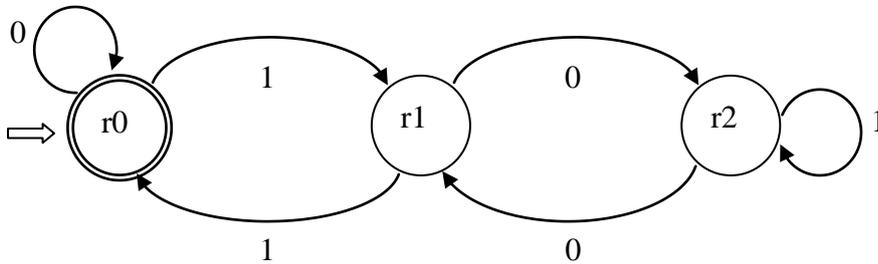
Le graphe de cet automate de L_4 consiste en un circuit (en fait plusieurs du fait que les étiquettes des transitions sont multiples) de longueur 6 (6 arcs). A chaque fois qu'on parcourt le circuit on aura ajouté un mot de longueur 6 composé de a et de b. Ce qui fait que, en commençant par q_0 et en terminant dans ce même état on aura un mot de longueur multiple de 6.

e) $L_5 = \{ w \in \{0, 1\}^* / w \text{ ne contient pas la sous chaîne «010» } \}$:



L'automate de L_5 est construit de telle sorte à autoriser toutes les transitions possibles sauf celles qui peuvent mener à la formation de la sous-chaîne «010».

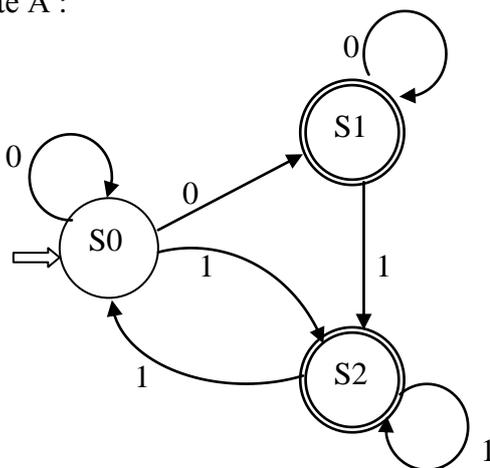
f) $L_6 =$ ensemble des mots de $\{0, 1\}^*$ représentant les nombres divisibles par 3 (dans le système de numération binaire naturel) :



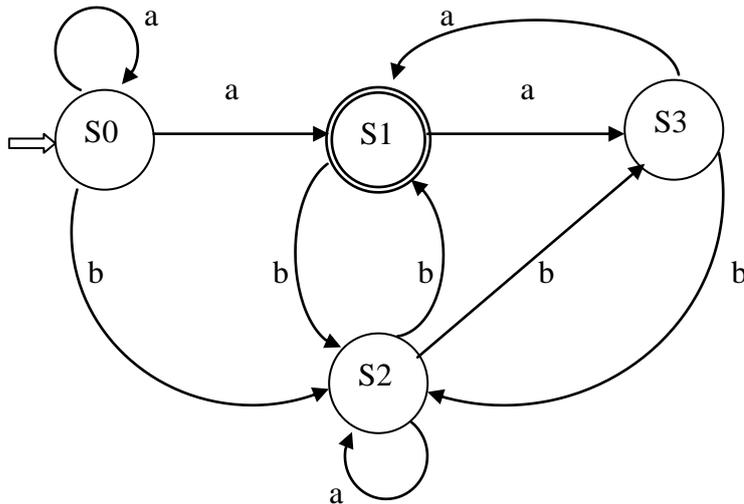
Pour construire cet automate de L_6 , on a considéré trois états r_0, r_1 et r_2 qui représentent le fait que si on est dans l'état $r_i, i=0,1,2$ alors le reste de la division du nombre (représenté par la chaîne de 0, 1 lue par le dispositif de l'automate) est égal à i (bien sûr, si on considère les restes possibles de la division d'un entier par 3, il y en a trois : 0, 1 ou 2). C'est de là qu'on a déduit les transitions entre les états.

EXERCICE 2 :

1) L'automate A :



L'automate B :



2) Grammaire régulière à droite équivalente à A :

$G_A = (\{0, 1\}, \{S, A, B\}, S, P_A)$, où P_A contient les règles :

$S \rightarrow 0S \mid 0A \mid 1B$; $A \rightarrow 0A \mid 1B \mid \epsilon$; $B \rightarrow 1S \mid 1B \mid \epsilon$

Grammaire régulière à droite équivalente à B :

$G_B = (\{a, b\}, \{S, A, B, C\}, S, P_B)$, où P_B contient les règles :

$S \rightarrow aS \mid aA \mid bB$; $A \rightarrow bB \mid aC \mid \epsilon$; $B \rightarrow bA \mid aB \mid bC$; $C \rightarrow aA \mid bB$

3) Table de transition de l'automate déterministe équivalent à A : (les états soulignés sont des états finaux)

	0	1
<u><S0></u> = q0	<S0,S1>	<S2>
<u><S0,S1></u> = q1	<S0,S1>	<S2>
<u><S2></u> = q2	/	<S0,S2>
<u><S0,S2></u> = q3	<S0,S1>	<S0,S2>

L'automate déterministe équivalent à A :

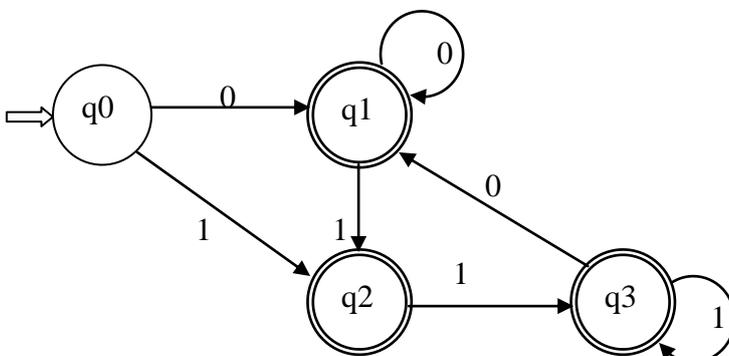
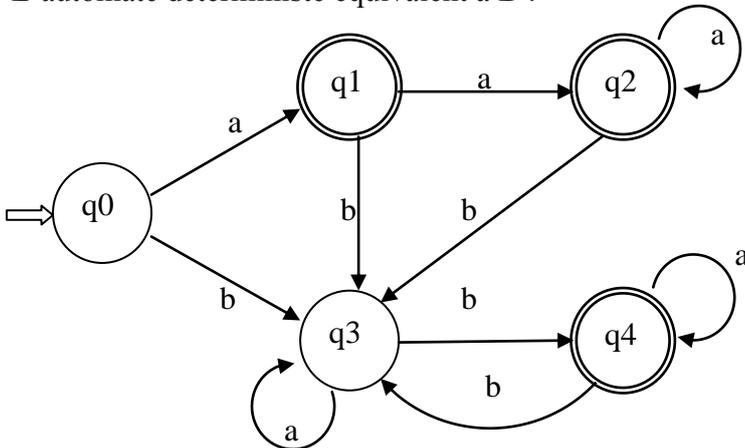


Table de transition de l'automate déterministe équivalent à B :

	a	b
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_0, S_1 \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle = q_2$	$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_2 \rangle = q_3$	$\langle S_2 \rangle$	$\langle S_1, S_3 \rangle$
$\langle S_1, S_3 \rangle = q_4$	$\langle S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$

L'automate déterministe équivalent à B :



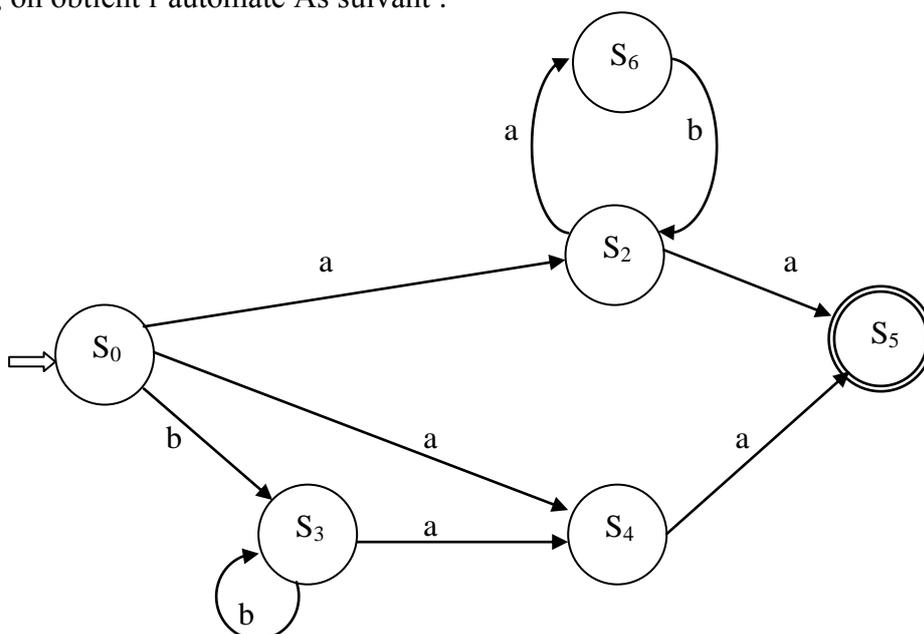
EXERCICE 3 :

D'abord on transforme l'automate généralisé A en automate partiellement généralisé A_p en décomposant les transitions qui se font sur des mots. C'est le cas, pour A, de la transition (ab, S_2, S_2) ; pour la décomposer on ajoute un nouvel état S_6 et on la remplace par les transitions (a, S_2, S_6) et (b, S_6, S_2) .

Ensuite, à partir de l'automate partiellement généralisé A_p , on construit l'automate simple A_s en éliminant les ϵ -transitions (qu'on appelle aussi les transitions spontanées) suivant les règles :

- si $(\epsilon, S_i, S_j) \in I$ et S_j est un état final alors S_i deviendra lui aussi état final ;
- si (ϵ, S_i, S_j) et $(a, S_j, S_k) \in I$ alors ajouter la transition : (a, S_i, S_k) à I. À la fin des ajouts, éliminer la transition (ϵ, S_i, S_j) de I.

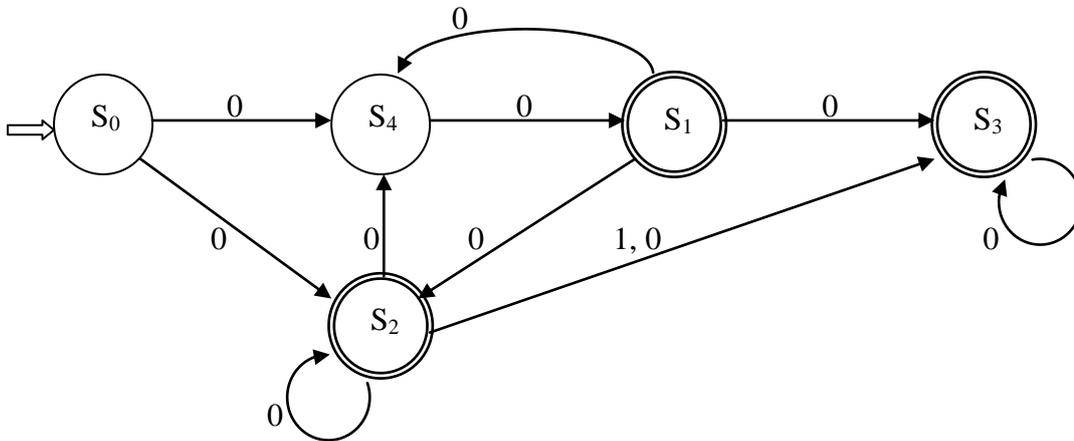
Ainsi, on obtient l'automate A_s suivant :



Remarque : On n'a pas représenté l'état S_1 car il est devenu inaccessible (c'est-à-dire qu'on ne peut pas l'atteindre à partir de l'état initial S_0) ; on l'a donc supprimé de A_s .

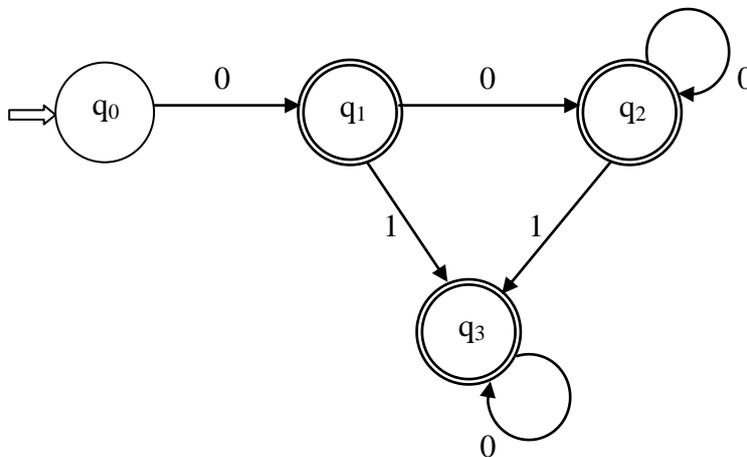
EXERCICE 4 :

1) On construit d'abord l'automate simple A_s équivalent à A , en procédant de la même manière que dans l'exercice 3 précédent. On obtient l'automate simple (non déterministe) A_s suivant :



Ensuite, on transforme A_s en automate déterministe, en procédant de la même manière que dans l'exercice 2.

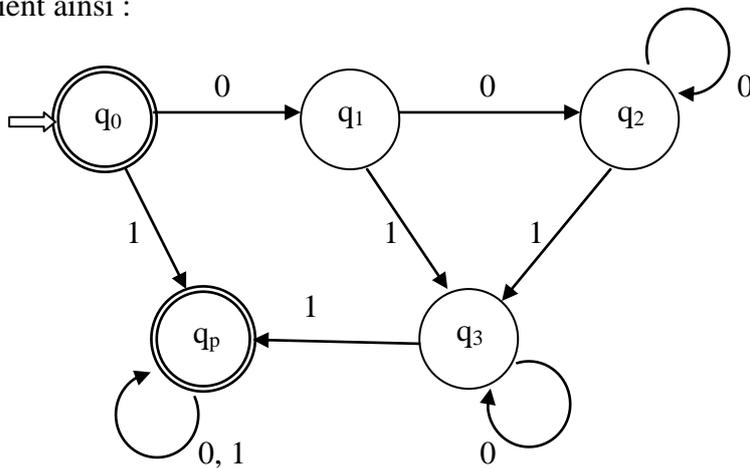
On obtient l'automate déterministe A_d suivant :



2) Pour obtenir l'automate du complémentaire de $L(A)$ (c'est-à-dire du complémentaire de $L(A_d)$, car A et A_d sont équivalents), on procède comme suit :

- I) on prend l'automate simple déterministe A_d , obtenu en 1) ;
- II) on complète A_d : on ajoute un état puits – non final – q_p , qu'on raccorde aux états qui ont des transitions manquantes (ici, le raccordement se fait en ajoutant les transitions $(1, q_0, q_p)$ et $(1, q_3, q_p)$ – ne pas oublier les transitions $(0, q_p, q_p)$ et $(1, q_p, q_p)$) ;
- III) on inverse les états finaux et non finaux : les états non finaux vont devenir finaux et vice versa.

On obtient ainsi :



EXERCICE 5 :

On va traiter les deux questions 1) et 2) pour les deux grammaires g_1 et g_2 .

Pour construire un automate équivalent à une grammaire régulière, on procède comme suit :

- i-*) on associe à chaque non terminal de la grammaire, un état de l'automate. L'état associé à l'axiome sera l'état initial de l'automate ;
- ii-*) à toute règle de production $A \rightarrow \varepsilon$ de la grammaire, l'état associé au non terminal A sera final ;
- iii-*) à toute règle $A \rightarrow wB$, où w est un mot, on ajoutera la transition (w, E_A, E_B) dans l'automate (E_A et E_B sont les états associés à A et B respectivement) ;
- iv-*) à toute règle $A \rightarrow w$, où w est un mot, on ajoutera la transition (w, E_A, F) dans l'automate (E_A est l'état associé à A , F est un nouvel état final).

Ainsi, en appliquant les étapes *i-*..*iv-*), avec la grammaire g_1 :

$g_1 = \langle \pi, N_1, S, P_1 \rangle$ où $\pi = \{a, b, c\}$; $N_1 = \{S, A, B\}$;
 $P_1 = \{ S \rightarrow abS \mid bA \mid \varepsilon ; A \rightarrow bB \mid B ; B \rightarrow aB \mid b \mid cA \}$;

on obtient l'automate A_1 suivant, qui est équivalent à g_1 :

$A_1 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (ab, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (\varepsilon, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) \}$;

On transforme ensuite cet automate généralisé A_1 en automate simple :

- automate partiellement généralisé :

$A_{1p} = \langle V, S', F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S' = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (b, S_4, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (\varepsilon, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) \}$;

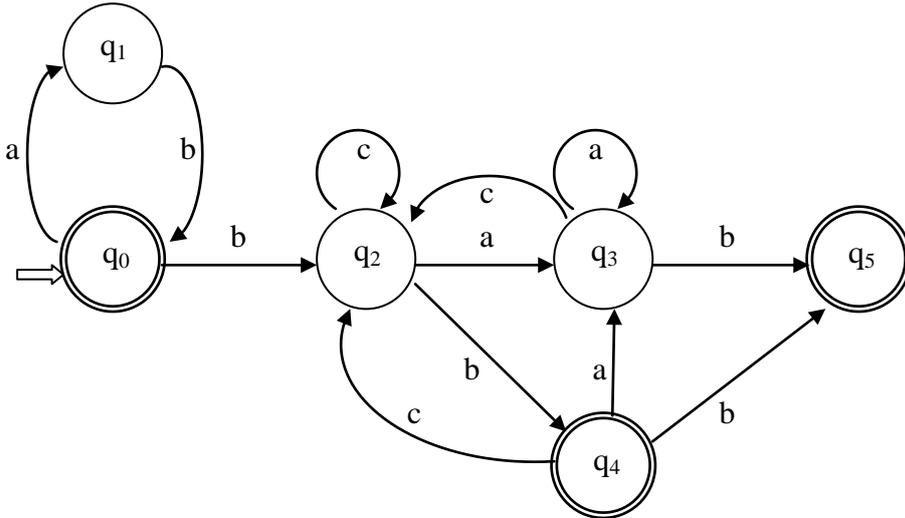
- automate simple :

$A_{1s} = \langle V, S', F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S' = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (b, S_4, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) ; (a, S_1, S_2) ; (b, S_1, S_3) ; (c, S_1, S_1) \}$;

- table de transition de l'automate simple déterministe :

	a	b	c
$\langle S0 \rangle = q_0$	$\langle S4 \rangle$	$\langle S1 \rangle$	/
$\langle S4 \rangle = q_1$	/	$\langle S0 \rangle$	/
$\langle S1 \rangle = q_2$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S2, S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S2 \rangle = q_3$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S2, S3 \rangle = q_4$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S3 \rangle = q_5$	/	/	/

- automate simple déterministe A1d :

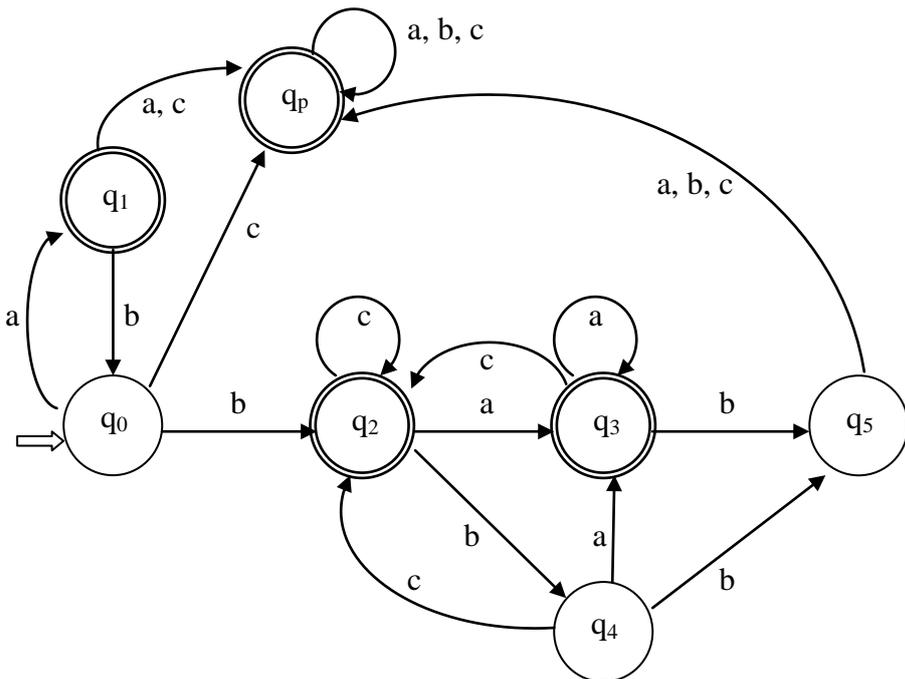


On procède comme c'est fait dans l'exercice 4, pour obtenir l'automate du complémentaire, c'est à dire :

I) on prend l'automate simple déterministe A1d, obtenu précédemment ;

II) on complète A1d ;

III) on inverse les états finaux et non finaux. On obtient :



Avec la grammaire g_2 :

$g_2 = \langle \pi, N_2, S, P_2 \rangle$ où $\pi = \{a, b, c\}$; $N_2 = \{S, A\}$;

$P_2 = \{ S \rightarrow aS \mid bS \mid cS \mid abcA ; A \rightarrow aA \mid bA \mid cA \mid \varepsilon \}$.

Remarquons d'abord que $L(g_2) =$ ensemble des mots de $\{a, b, c\}^*$ qui **contiennent** la sous-chaîne «**abc**».

Ainsi son complémentaire sera :

l'ensemble des mots de $\{a, b, c\}^*$ qui **ne contiennent pas** la sous-chaîne «**abc**».

En appliquant les étapes *i*-).*iv*-), avec g_2 , on obtient l'automate A_2 suivant, qui est équivalent à g_2 :

$A_2 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1\}$; $F = \{S_1\}$; S_0 état initial

$I = \{ (a, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_0) ; (c, S_0, S_0) ; (abc, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) ; (b, S_1, S_1) ; (c, S_1, S_1) \}$;

On transforme ensuite cet automate généralisé A_2 en automate simple :

- automate partiellement généralisé :

$A_{2p} = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_1\}$; S_0 état initial

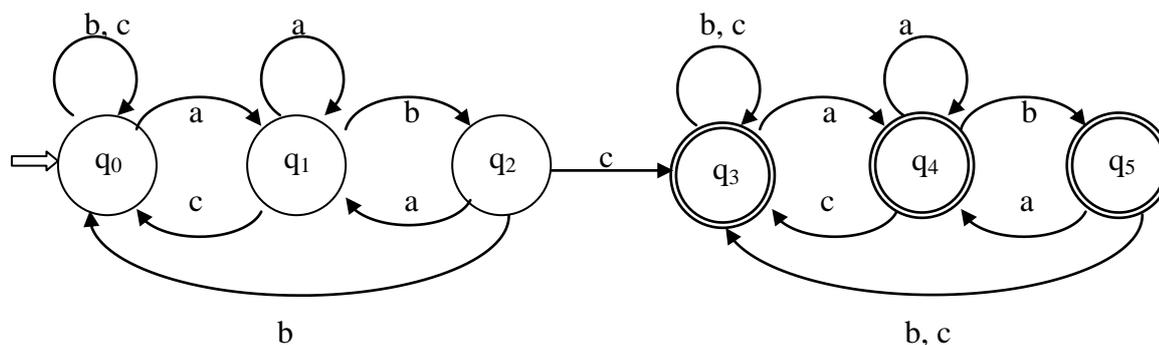
$I = \{ (a, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_0) ; (c, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_3, S_1) ; (a, S_1, S_1) ;$

$(b, S_1, S_1) ; (c, S_1, S_1) \}$

Cet automate A_{2p} est simple, car l'automate initial A_2 ne contient pas de transitions spontanées. Mais il n'est pas déterministe. Construisons la table de transitions de l'automate déterministe équivalent :

	a	b	c
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_0, S_2 \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0, S_3 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_0, S_3 \rangle = q_2$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_1 \rangle = q_3$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle = q_4$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_3, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_3, S_1 \rangle = q_5$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$

L'automate déterministe A_{2d} est le suivant :



On procède comme précédemment, pour obtenir l'automate du complémentaire, c'est à dire :

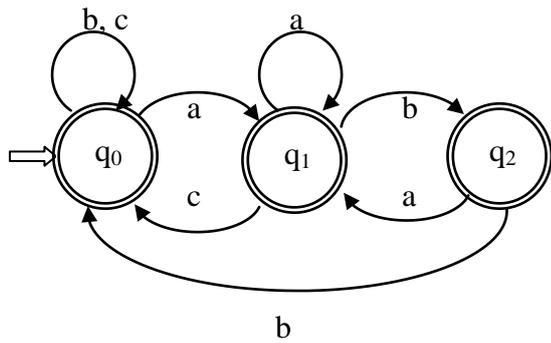
I) on prend l'automate simple déterministe A_{2d} ;

II) on complète A_{2d} (remarquons que A_{2d} est déjà complet) ;

III) on inverse les états finaux et non finaux.

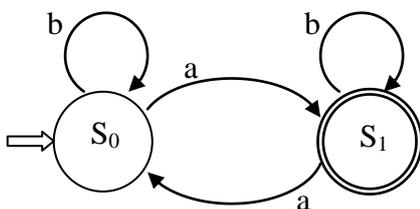
Dans la représentation graphique de l'automate du complémentaire de A_{2d} , on ne représentera pas les états q_3 , q_4 et q_5 car ils sont devenus, après l'étape *iii*), improductifs (il n'y a aucun chemin qui mène de q_3 , q_4 ou q_5 vers un des états finaux de l'automate du complémentaire).

On aura donc :

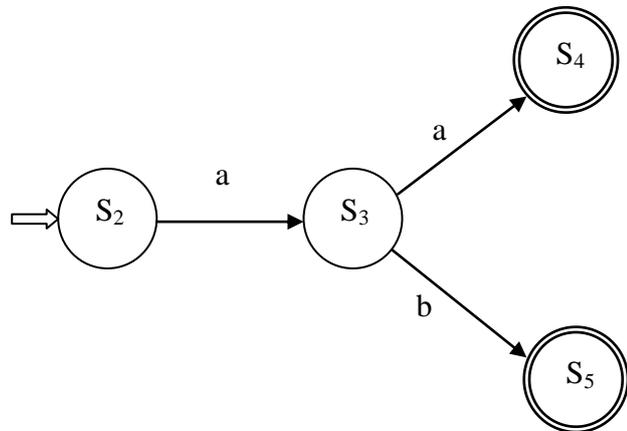


EXERCICE 6 :

1) Automate pour L_1 :



2) Automate pour L_2 :

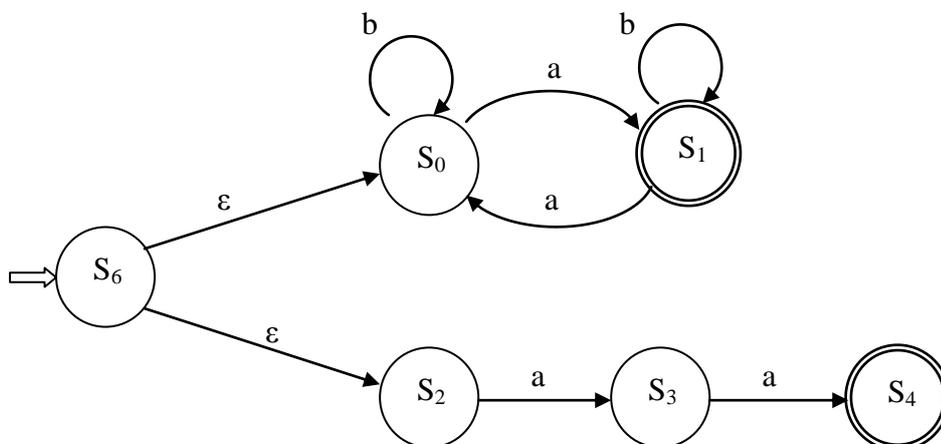


3) Automate pour $L_1 \cup L_2$:

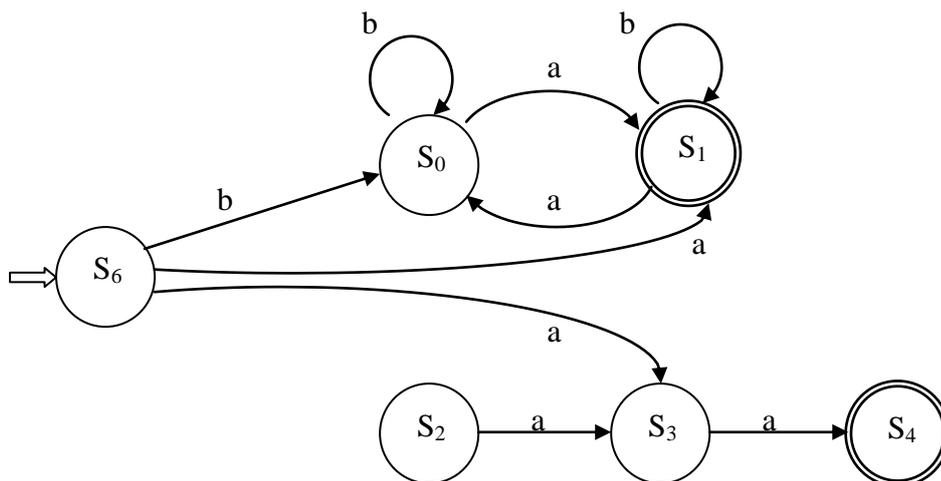
Pour construire l'automate simple de l'union, il suffit d'ajouter un nouvel état initial S_6 , qui sera relié aux états initiaux des automates de L_1 et L_2 par des transitions spontanées et de le rendre ensuite simple.

Mais remarquons d'abord que $ab \in L_1$, ce qui fait que $L_1 \cup L_2 = L_1 \cup \{aa\}$.

- Automate partiellement généralisé de l'union :



- Automate simple de l'union (après élimination des ϵ -règles) :



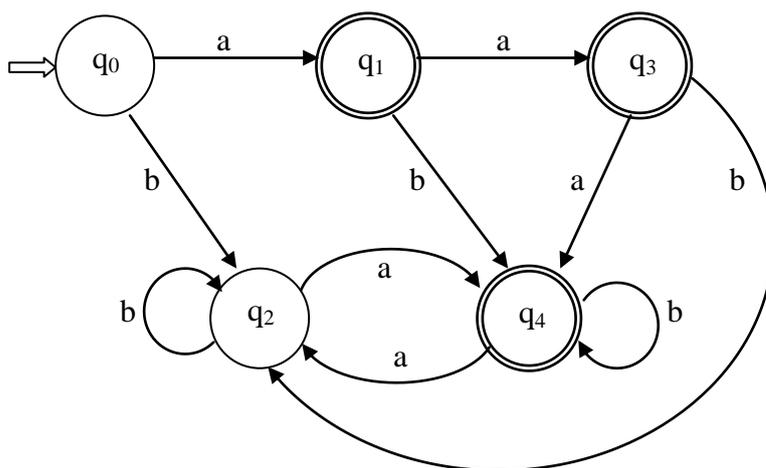
Remarque : l'état S_2 est devenu inaccessible, on peut le supprimer.

4) L'automate de 3) est non-déterministe. Construisons la table de transition de l'automate déterministe :

	a	b
$\langle S_6 \rangle = q_0$	$\langle S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_1, S_3 \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_4 \rangle$	$\langle S_1 \rangle$
$\langle S_0 \rangle = q_2$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_0, S_4 \rangle = q_3$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_1 \rangle = q_4$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_1 \rangle$

Les états soulignés sont des états finaux.

Automate déterministe de l'union :



EXERCICE 7 :

1) Automate généralisé équivalent à g :

$Ag = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (aa, S_0, S_1) ; (ab, S_0, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) \}$.

À partir de Ag, on construit l'automate généralisé qui accepte $L(g)^+$: on ajoute des ϵ -transitions des états finaux de Ag (S_2 et S_3) vers l'état initial de celui-ci.

Puis, on construit l'automate partiellement généralisé :

$Apg = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4, S_5\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (a, S_4, S_1) ; (a, S_0, S_5) ; (b, S_5, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) ;$
 $(\epsilon, S_2, S_0) ; (\epsilon, S_3, S_0) \}$.

On procède ensuite à la construction de l'automate simple équivalent :

$As = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4, S_5\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (a, S_4, S_1) ; (a, S_0, S_5) ; (b, S_5, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) ;$
 $(a, S_2, S_4) ; (a, S_2, S_5) ; (a, S_3, S_4) ; (a, S_3, S_5) \}$.

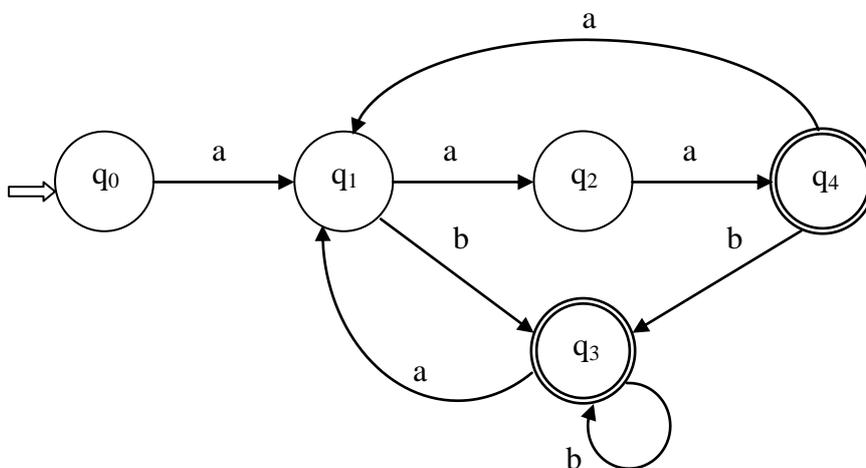
Puis on fait la déterminisation :

	a	b
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	/
$\langle S_4, S_5 \rangle = q_1$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_1 \rangle = q_2$	$\langle S_2, S_3 \rangle$	/
$\langle S_2 \rangle = q_3$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_2, S_3 \rangle = q_4$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$

L'automate déterministe :

$Ad = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\}$; $F = \{q_3, q_4\}$; q_0 état initial
 $I = \{ (a, q_0, q_1) ; (a, q_1, q_2) ; (a, q_2, q_4) ; (b, q_1, q_3) ; (a, q_3, q_1) ; (a, q_4, q_1) ; (b, q_3, q_3) ;$
 $(b, q_4, q_3) \}$.

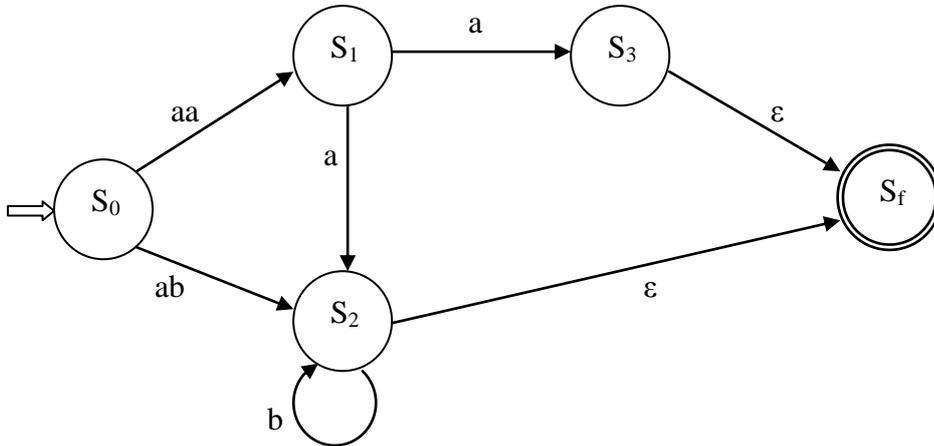
Représentation graphique de Ad :



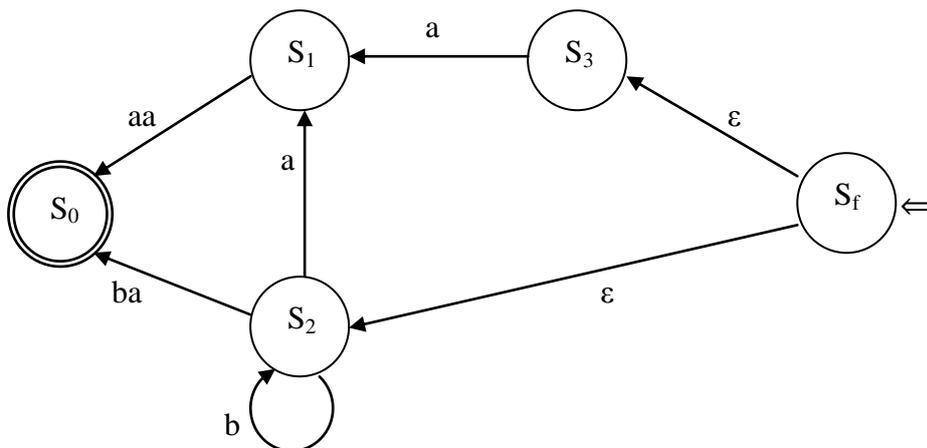
2) Pour trouver un automate (pas forcément simple et déterministe) A_r qui accepte le reflet miroir de $L(g)$ (c'est-à-dire : $L(g)^R$) :

- on prend un automate acceptant $L(g)$, par exemple A_g (de la question précédente) ;
- on le rend avec un seul état final : on ajoute le nouvel état final S_f et on ajoute aussi des ϵ -transitions des anciens états finaux de A_g vers S_f , typiquement les transitions : (ϵ, S_2, S_f) et (ϵ, S_3, S_f) ;
- chaque transition (w, S_i, S_j) de A_g devient une transition (w^R, S_j, S_i) de A_r (cela revient à inverser le sens des flèches, ainsi que les étiquettes, de A_g) ;
- l'état initial de A_r est S_f , l'état final sera S_0 (l'état initial de A_g).

A_g avec un seul état final :



A_r :



EXERCICE 8 :

1) Grammaire régulière à droite g_1 pour L_1 :

Terminaux : a, b.

Non-terminaux : S, A

axiome : S

Règles de production : $S \rightarrow bS \mid aA \mid \epsilon$; $A \rightarrow aA \mid \epsilon$

Grammaire régulière à droite g_2 pour L_2 :

Terminaux : a, b.

Non-terminaux : S

axiome : S

Règles de production : $S \rightarrow baS \mid b$

2) Automate A1 pour $L(g1)$:

$A1 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_0, S_1\}$; $F = \{S_0, S_1\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (b, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) \}$.

Automate A2 pour $L(g2)$:

$A2 = \langle V, S, F, S_2, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_2, S_3\}$; $F = \{S_3\}$; S_2 état initial
 $I = \{ (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) \}$.

3) Pour construire l'automate de $L_1.L_2^*$, on va d'abord construire l'automate de L_2^* . Celui-ci s'obtient à partir de A2 en :

- ajoutant des ϵ -transitions des états finaux de A2 vers l'état initial S_2 ;
- en ajoutant un nouvel état S_4 qui sera le nouvel état initial, il sera aussi final (pour accepter ϵ) ;
- S_4 sera relié à l'ancien état initial S_2 par une ϵ -transition.

Soit A2it l'automate de l'itération obtenu :

$A2it = \langle V, S, F, S_2, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_4, S_3\}$; S_4 état initial
 $I = \{ (\epsilon, S_4, S_2) ; (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (\epsilon, S_3, S_2) \}$.

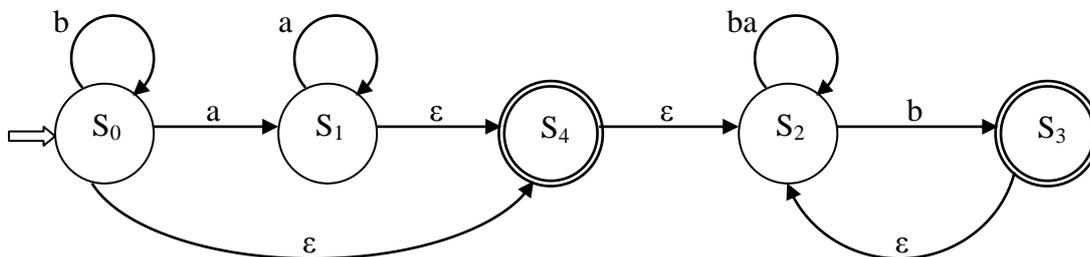
Pour construire l'automate A_c de la concaténation, on procède comme suit :

- on prend les deux automates A1 et A2it ;
- l'état initial de A_c sera l'état initial de A1 (c'est-à-dire S_0) ;
- les états finaux de A_c seront ceux de A2it (c'est-à-dire S_3 et S_4) ;
- on ajoute des ϵ -transitions des états finaux de A1 (S_0, S_1) vers l'état initial de A2it (S_4).

On obtient donc :

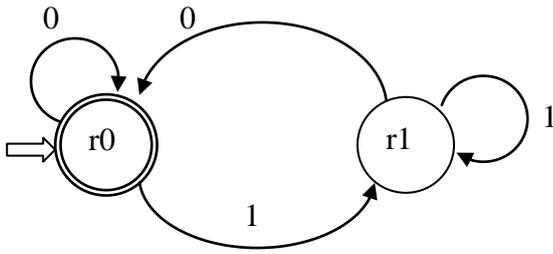
$A_c = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_4, S_2\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (b, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) ; (\epsilon, S_4, S_2) ; (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (\epsilon, S_3, S_2) ;$
 $(\epsilon, S_0, S_4) ; (\epsilon, S_1, S_4) \}$.

Graphiquement :

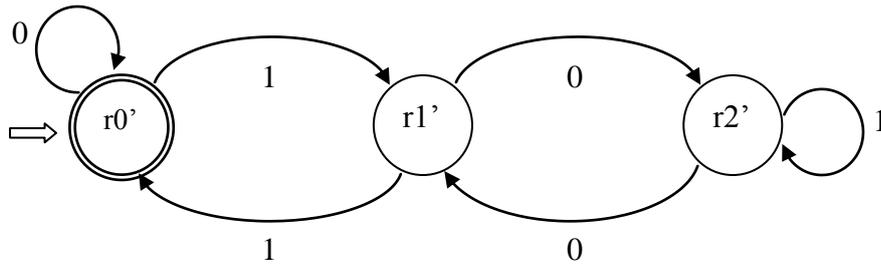


EXERCICE 9 :

D'abord l'automate A de L :



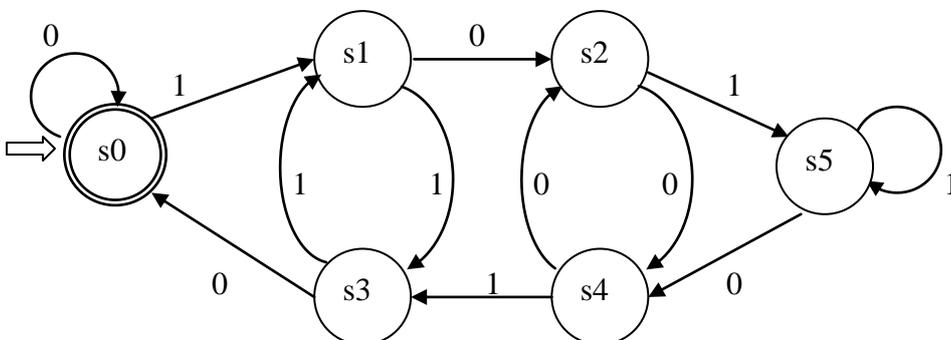
Puis l'automate B de L' :



A partir des automates de L et L', on procède comme indiqué dans l'énoncé de l'exercice pour obtenir la table de transition de l'intersection L'':

	0	1
$(r0, r0') = s0$	$(r0, r0')$	$(r1, r1')$
$(r1, r0') = s3$	$(r0, r0')$	$(r1, r1')$
$(r0, r1') = s4$	$(r0, r2')$	$(r1, r0')$
$(r1, r1') = s1$	$(r0, r2')$	$(r1, r0')$
$(r0, r2') = s2$	$(r0, r1')$	$(r1, r2')$
$(r1, r2') = s5$	$(r0, r1')$	$(r1, r2')$

D'où le graphe de l'automate :



Remarque : L'automate obtenu représente les chaînes de 0 et 1 qui symbolisent les entiers naturels divisibles par six (6).

EXERCICE 10 :

On donnera les grandes lignes des algorithmes de reconnaissance. Le codage en Pascal est laissé aux soins de l'étudiant.

1) Dans le cas où l'automate est déterministe, on le représentera par un tableau à deux dimensions :

Var Trans : Tableau['a'..'z',0..nmax] de entier ;

où nmax est le nombre maximum d'états pour l'automate.

Ici on traitera des automates qui travaillent sur les lettres 'a'..'z'. Dans le cas général, pour travailler sur des caractères quelconques la 1ère dimension de Trans sera un type énuméré, et il faudra une table de correspondance entre ce type énuméré et les caractères en question.

On conviendra que si $\text{Trans}[c,s]=-1$ alors il n'y a pas de transition à partir de l'état s avec la lettre c.

On utilisera aussi une variable ensemble F comprenant les états finaux de l'automate.

L'algorithme de reconnaissance, qui aura à tester si une chaîne de caractères C est acceptée par l'automate, parcourra la chaîne C avec l'indice i, de gauche à droite, tout en effectuant des transitions entre les états (pour cela on utilisera la variable s, qui sera initialisée à 0 : l'état initial).

Si on arrive à la fin du parcours de la chaîne C, et on se trouve dans un état final (c'est-à-dire $s \in F$) alors on dira que la chaîne C est acceptée par l'automate ; sinon elle n'est pas acceptée.

Algorithme test_det

Entrée : une chaîne de caractères C

Sortie : 'oui' si C est acceptée par l'automate, 'non' sinon

Début

s := 0 ; (* on suppose que l'état initial est 0 *)

bool := VRAI ;

i := 1 ;

Tant que (i<=longueur(C)) et bool faire

car := C[i] ;

i := i+1 ;

si non (car dans ['a'..'z']) alors

bool := FAUX

sinon

s := Trans[car,s] ;

si s=-1 alors bool := FAUX finsi ;

finsi ;

FinTantque

si bool et (s dans F) alors

ecrire ('la chaîne est acceptée')

sinon

ecrire ('la chaîne n'est pas acceptée')

finsi

Fin.

2) Dans le cas où l'automate est non déterministe, alors tableau qui le représentera sera :

Var Trans : Tableau['a'..'z',0..nmax] de ensemble de 0..nmax ;

Dans ce cas, il n'y a pas de transition à partir de l'état s avec la lettre c lorsque $\text{Trans}[c,s]=\{\}$.

La variable ensemble F comprendra les états finaux de l'automate.

On utilisera aussi une variable tableau S d'ensembles d'états.

Algorithme test_non-det

Entrée : une chaîne de caractères C dans {'a'..'z'}*

Sortie : 'oui' si C est acceptée par l'automate, 'non' sinon

Début

n := longueur(C) ;

Pour i := 0 à n faire

si i=0 alors S[i] := {0} (* on affecte à la variable ensemble S[0] l'état initial *)

sinon S[i] := $\cup_{e \in S[i-1]} \text{Trans}(C[i],e)$

finsi ;

finPour

si $(S[n] \cap F \neq \{\})$ alors écrire ('la chaîne est acceptée')

sinon écrire ('la chaîne n'est pas acceptée') finsi ;

Fin

EXERCICE 11 :

On va représenter un automate d'états finis simple déterministe par un algorithme.

Dans ce cas on associera des étiquettes (*label*), aux états de l'automate, dans l'algorithme.

Considérons l'exemple l'automate de f) de l'exercice 1 de cette série.

Algorithme Exo1f

Entrée : une chaîne de caractères C dans {'0', '1'}*

Sortie : 'oui' si C est acceptée par l'automate, 'non' sinon

Procédure lex ;

Début

car := C[k] ;

k := k+1 ;

Fin ;

Début (* de l'algorithme *)

n := longueur(C) ;

k :=1 ;

bool := FAUX

r0 :

si $k > n$ alors

bool := VRAI ; aller_à stop

sinon

lex ;

si $\text{car}='0'$ alors aller_à r0

sinon aller_à r1 finsi

finsi ;

```

r1 :
  si k>n alors
    bool := FAUX ; aller_à stop
  sinon
    lex ;
    si car='0' alors aller_à r2
    sinon aller_à r0 finsi
  finsi ;
r2 :
  si k>n alors
    bool := FAUX ; aller_à stop
  sinon
    lex ;
    si car='0' alors aller_à r1
    sinon aller_à r2 finsi
  finsi ;
stop :
  si bool alors écrire ('la chaîne est acceptée') sinon écrire ('la chaîne n''est pas acceptée') finsi
Fin.

```

----- Fin du corrigé de la série 2 de ThL -----