

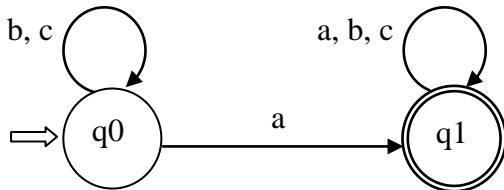


CORRIGÉ ABREGÉ DE LA SÉRIE D'EXERCICES n° 2 de ThL

par : M.S. Habet, C. Cherifi, N. Otmani, F. Bouhatem

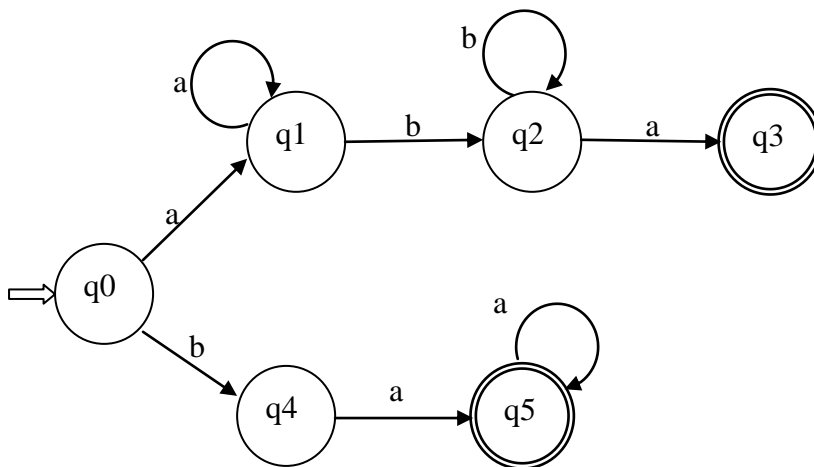
EXERCICE 1 :

a) $L_1 = \{ w \in \{a, b, c\}^* / w \text{ contient au moins une occurrence de la lettre 'a'} \}$:



L'automate de L_1 est construit de telle sorte que pour arriver à l'état final, il faut effectuer une transition étiquetée par 'a' : cela assure que la chaîne reconnue contient au moins un 'a'. Evidemment, avant le 'a' on peut avoir d'autres caractères et après aussi.

b) $L_2 = \{ w \in \{a, b\}^* / w = a^n b^m a \text{ ou } w = b a^n ; n, m \geq 1 \}$:



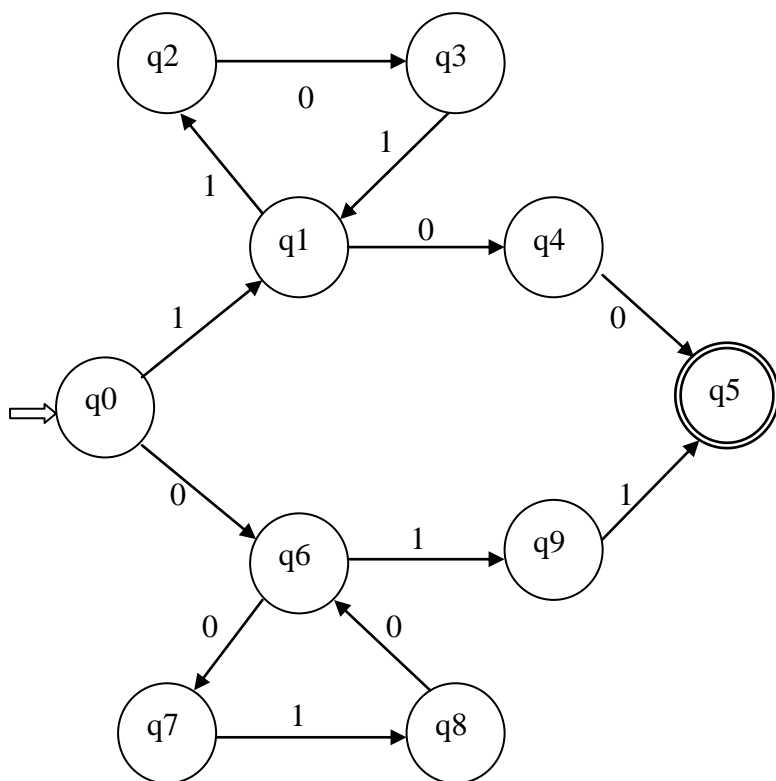
L'automate de L_2 comporte deux "branches" : une ($q0, q1, q2, q3$) pour reconnaître les mots de la forme : $a^n.b^m.a$ et l'autre ($q0, q4, q5$) pour les mots de la forme : $b.a^n$.

Il faut bien noter que si la boucle avec a sur $q1$ était mise dans $q0$, la première branche accepterait des mots $a^n.b^m.a$; mais il y aurait un problème avec la deuxième branche : l'automate accepterait des mots de la forme $a^k.b.a^n$ qui n'appartiennent pas à L_2 (lorsque $k > 0$ et $n > 1$).

Question :

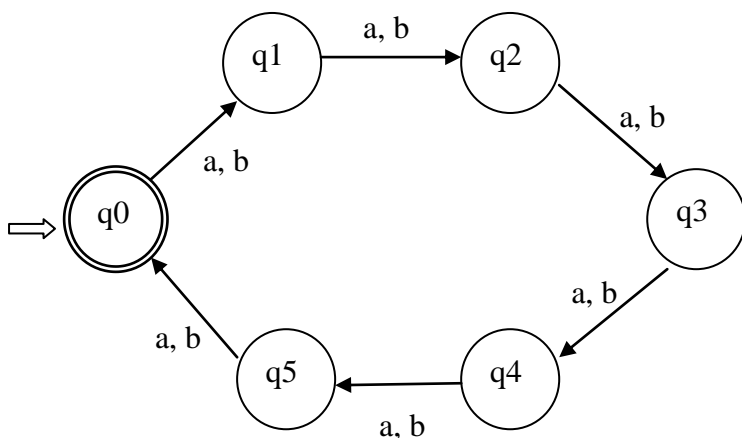
Construire l'automate du langage obtenu en modifiant les conditions sur n et m dans la définition de L_2 : on exige seulement que $n, m \geq 0$.

c) $L_3 = \{ w \in \{0, 1\}^* / w = 1(101)^n 00 \text{ ou } w = 0(010)^n 11, n \geq 0 \}$:



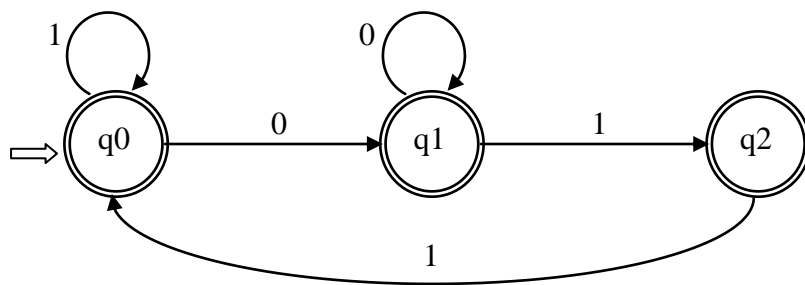
Là aussi, l'automate contient deux sous-graphes, l'un (basé sur les états $q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_5$) pour reconnaître les mots de la forme : $1.(1.0.1)^n.0.0$ et l'autre ($q_0, q_6, q_7, q_8, q_9, q_5$) pour : $0.(0.1.0)^n.1.1$.

d) $L_4 = \{ w \in \{a, b\}^* / |w| \equiv 0 [6] \}$:



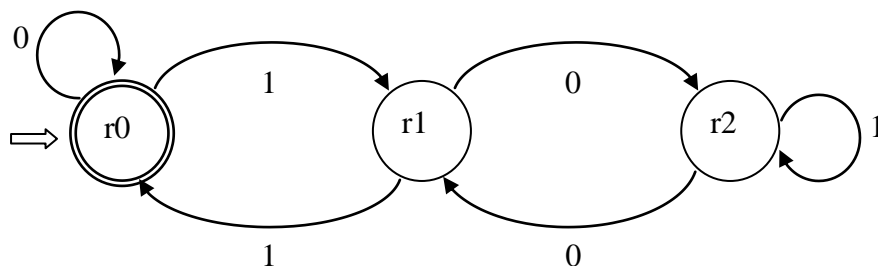
Le graphe de cet automate de L_4 consiste en un circuit (en fait plusieurs du fait que les étiquettes des transitions sont multiples) de longueur 6 (6 arcs). A chaque fois qu'on parcourt le circuit on aura ajouté un mot de longueur 6 composé de a et de b. Ce qui fait que, en commençant par q_0 et en terminant dans ce même état on aura un mot de longueur multiple de 6.

e) $L_5 = \{ w \in \{0, 1\}^* / w \text{ ne contient pas la sous chaîne «010» } \}$:



L'automate de L_5 est construit de telle sorte à autoriser toutes les transitions possibles sauf celles qui peuvent mener à la formation de la sous-chaîne «010».

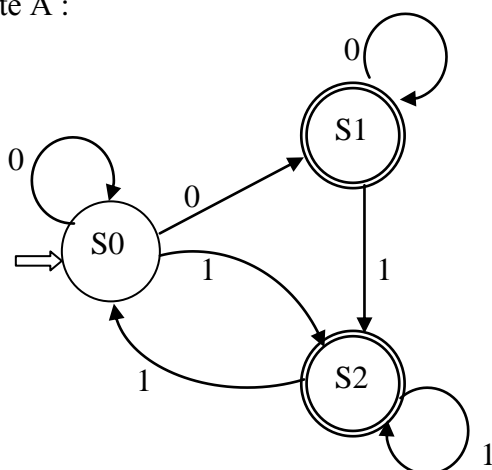
f) $L_6 =$ ensemble des mots de $\{0, 1\}^*$ représentant les nombres divisibles par 3 (dans le système de numération binaire naturel) :



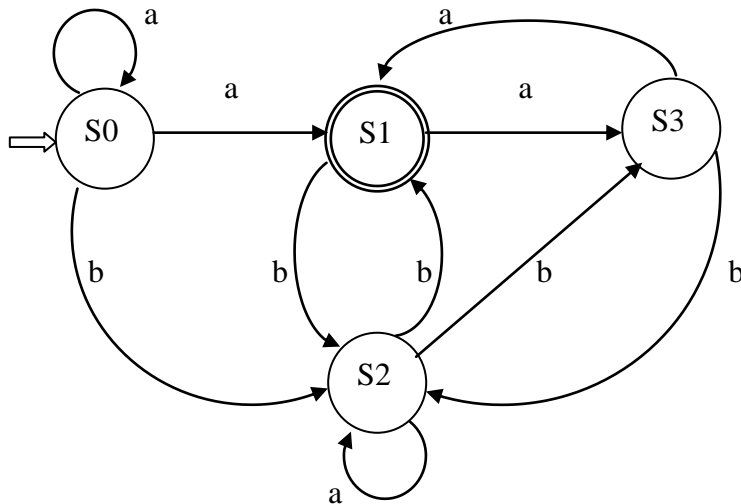
Pour construire cet automate de L_6 , on a considéré trois états r_0 , r_1 et r_2 qui représentent le fait que si on est dans l'état r_i , $i=0,1,2$ alors le reste de la division du nombre (représenté par la chaîne de 0, 1 lue par le dispositif de l'automate) est égal à i (bien sûr, si on considère les restes possibles de la division d'un entier par 3, il y en a trois : 0, 1 ou 2). C'est de là qu'on a déduit les transitions entre les états.

EXERCICE 2 :

1) L'automate A :



L'automate B :



2) Grammaire régulière à droite équivalente à A :

$G_A = (\{0, 1\}, \{S, A, B\}, S, P_A)$, où P_A contient les règles :

$S \rightarrow 0S \mid 0A \mid 1B$; $A \rightarrow 0A \mid 1B \mid \varepsilon$; $B \rightarrow 1S \mid 1B \mid \varepsilon$

Grammaire régulière à droite équivalente à B :

$G_B = (\{a, b\}, \{S, A, B, C\}, S, P_B)$, où P_B contient les règles :

$S \rightarrow aS \mid aA \mid bB$; $A \rightarrow bB \mid aC \mid \varepsilon$; $B \rightarrow bA \mid aB \mid bC$; $C \rightarrow aA \mid bB$

3) Table de transition de l'automate déterministe équivalent à A : (les états soulignés sont des états finaux)

	0	1
$\langle S0 \rangle = q0$	$\langle S0, S1 \rangle$	$\langle S2 \rangle$
$\langle \underline{S0}, S1 \rangle = q1$	$\langle S0, S1 \rangle$	$\langle S2 \rangle$
$\langle \underline{S2} \rangle = q2$	/	$\langle S0, S2 \rangle$
$\langle \underline{S0}, \underline{S2} \rangle = q3$	$\langle S0, S1 \rangle$	$\langle S0, S2 \rangle$

L'automate déterministe équivalent à A :

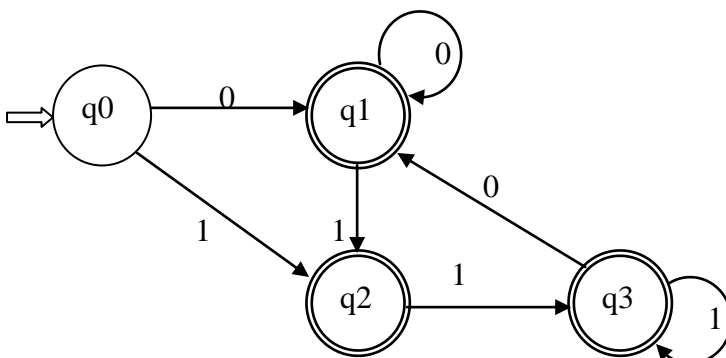
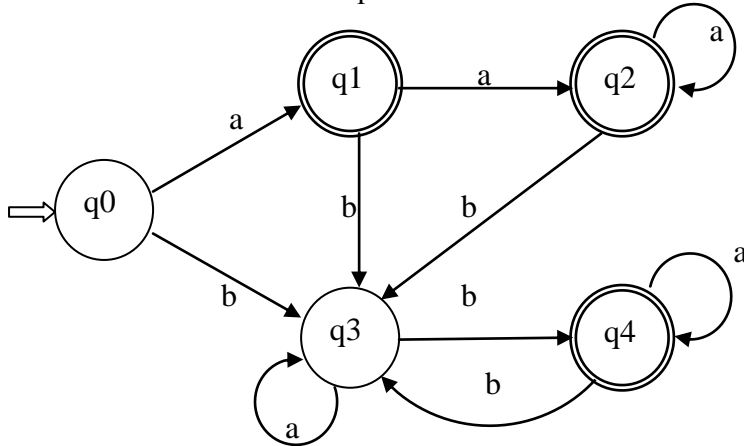


Table de transition de l'automate déterministe équivalent à B :

	a	b
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_0, S_1 \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle = q_2$	$\langle S_0, S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_2 \rangle = q_3$	$\langle S_2 \rangle$	$\langle S_1, S_3 \rangle$
$\langle S_1, S_3 \rangle = q_4$	$\langle S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$

L'automate déterministe équivalent à B :



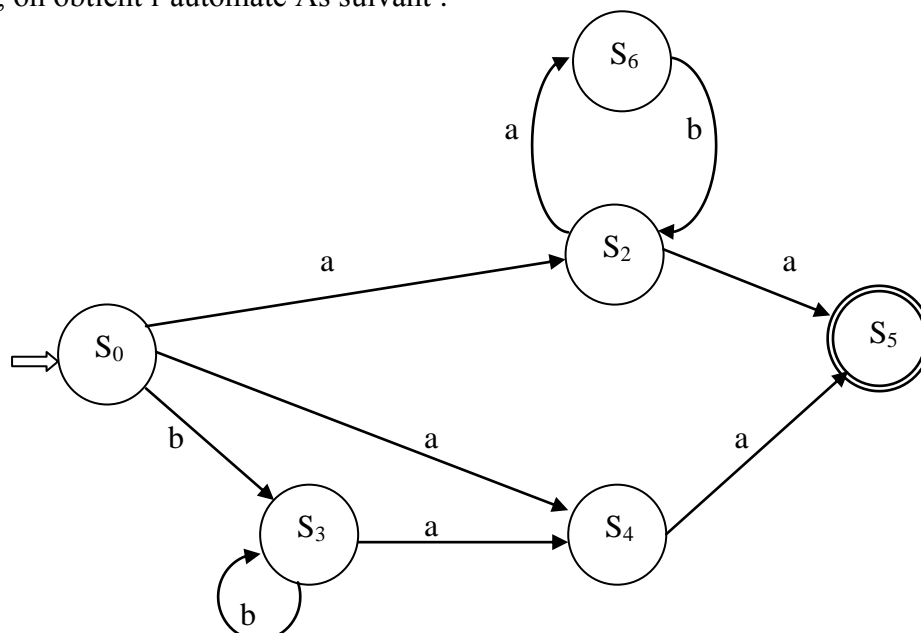
EXERCICE 3 :

D'abord on transforme l'automate généralisé A en automate partiellement généralisé A_p en décomposant les transitions qui se font sur des mots. C'est le cas, pour A, de la transition (ab, S_2, S_2) ; pour la décomposer on ajoute un nouvel état S_6 et on la remplace par les transitions (a, S_2, S_6) et (b, S_6, S_2) .

Ensuite, à partir de l'automate partiellement généralisé A_p , on construit l'automate simple A_s en éliminant les ϵ -transitions (qu'on appelle aussi les transitions spontanées) suivant les règles :

- si $(\epsilon, S_i, S_j) \in I$ et S_j est un état final alors S_i deviendra lui aussi état final ;
- si (ϵ, S_i, S_j) et $(a, S_j, S_k) \in I$ alors ajouter la transition : (a, S_i, S_k) à I. À la fin des ajouts, éliminer la transition (ϵ, S_i, S_j) de I.

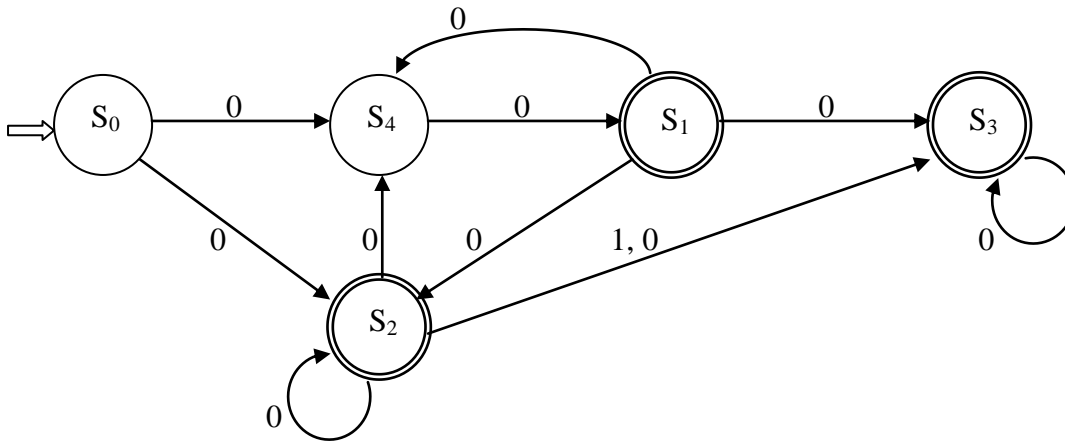
Ainsi, on obtient l'automate A_s suivant :



Remarque : On n'a pas représenté l'état S_1 car il est devenu inaccessible (c'est-à-dire qu'on ne peut pas l'atteindre à partir de l'état initial S_0) ; on l'a donc supprimé de A_s .

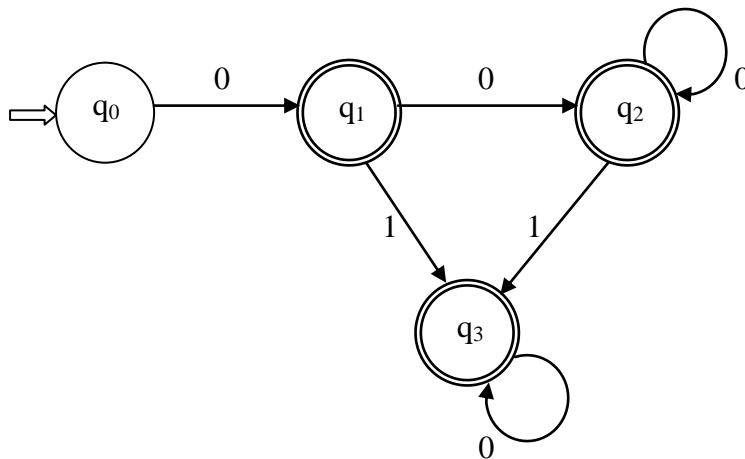
EXERCICE 4 :

1) On construit d'abord l'automate simple A_s équivalent à A , en procédant de la même manière que dans l'exercice 3 précédent. On obtient l'automate simple (non déterministe) A_s suivant :



Ensuite, on transforme A_s en automate déterministe, en procédant de la même manière que dans l'exercice 2.

On obtient l'automate déterministe A_d suivant :



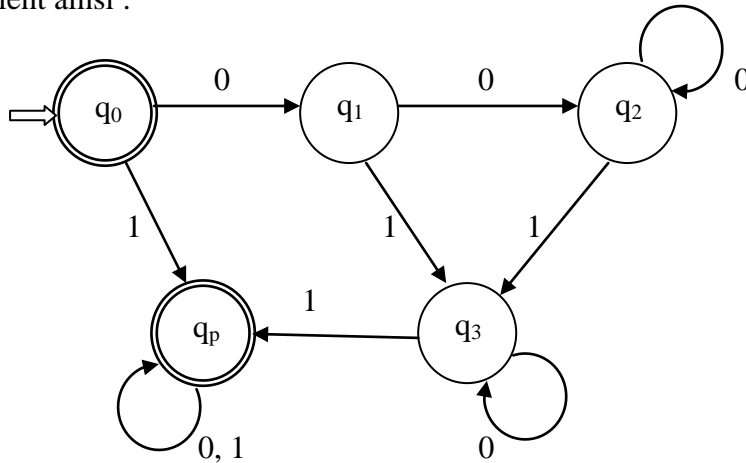
2) Pour obtenir l'automate du complémentaire de $L(A)$ (c'est-à-dire du complémentaire de $L(A_d)$, car A et A_d sont équivalents), on procède comme suit :

I) on prend l'automate simple déterministe A_d , obtenu en 1) ;

II) on complète A_d : on ajoute un état puits – non final – q_p , qu'on raccorde aux états qui ont des transitions manquantes (ici, le raccordement se fait en ajoutant les transitions $(1, q_0, q_p)$ et $(1, q_3, q_p)$ – ne pas oublier les transitions $(0, q_p, q_p)$ et $(1, q_p, q_p)$) ;

III) on inverse les états finaux et non finaux : les états non finaux vont devenir finaux et vice versa.

On obtient ainsi :



EXERCICE 5 :

On va traiter les deux questions 1) et 2) pour les deux grammaires g1 et g2.

Pour construire un automate équivalent à une grammaire régulière, on procède comme suit :

- i-) on associe à chaque non terminal de la grammaire, un état de l'automate. L'état associé à l'axiome sera l'état initial de l'automate ;
- ii-) à toute règle de production $A \rightarrow \varepsilon$ de la grammaire, l'état associé au non terminal A sera final ;
- iii-) à toute règle $A \rightarrow wB$, où w est un mot, on ajoutera la transition (w , E_A , E_B) dans l'automate (E_A et E_B sont les états associés à A et B respectivement) ;
- iv-) à toute règle $A \rightarrow w$, où w est un mot, on ajoutera la transition (w , E_A , F) dans l'automate (E_A est l'état associé à A, F est un nouvel état final).

Ainsi, en appliquant les étapes i-)...iv-), avec la grammaire g1 :

$g1 = \langle \pi, N_1, S, P_1 \rangle$ où $\pi = \{a, b, c\}$; $N_1 = \{S, A, B\}$;
 $P_1 = \{ S \rightarrow abS \mid bA \mid \varepsilon ; A \rightarrow bB \mid B ; B \rightarrow aB \mid b \mid cA \} ;$

on obtient l'automate A1 suivant, qui est équivalent à g1 :

$A1 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (ab, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (\varepsilon, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) \} ;$

On transforme ensuite cet automate généralisé A1 en automate simple :

- automate partiellement généralisé :

$A1p = \langle V, S', F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S' = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (b, S_4, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (\varepsilon, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) \} ;$

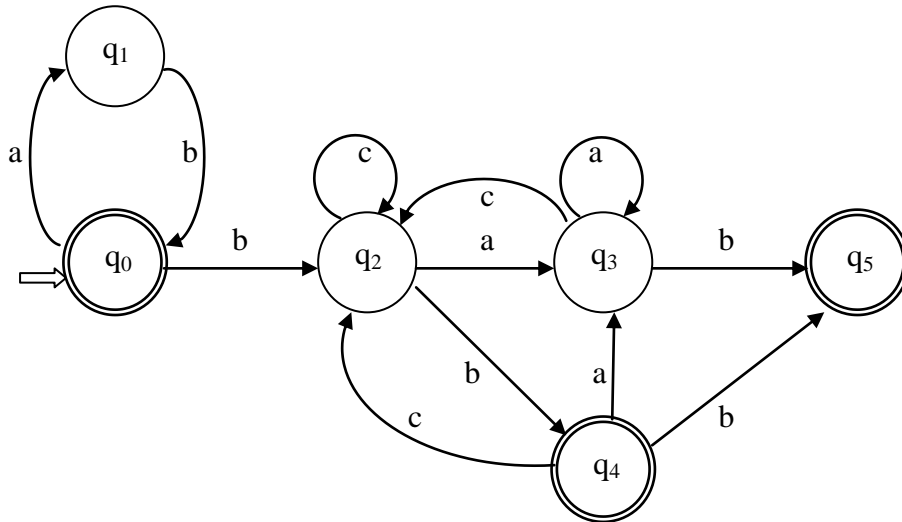
- automate simple :

$A1s = \langle V, S', F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S' = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_0, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (b, S_4, S_0) ; (b, S_0, S_1) ; (b, S_1, S_2) ; (a, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_2, S_1) ; (a, S_1, S_2) ; (b, S_1, S_3) ; (c, S_1, S_1) \} ;$

- table de transition de l'automate simple déterministe :

	a	b	c
$\langle S0 \rangle = q0$	$\langle S4 \rangle$	$\langle S1 \rangle$	/
$\langle S4 \rangle = q1$	/	$\langle S0 \rangle$	/
$\langle S1 \rangle = q2$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S2, S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S2 \rangle = q3$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S2, S3 \rangle = q4$	$\langle S2 \rangle$	$\langle S3 \rangle$	$\langle S1 \rangle$
$\langle S3 \rangle = q5$	/	/	/

- automate simple déterministe A1d :

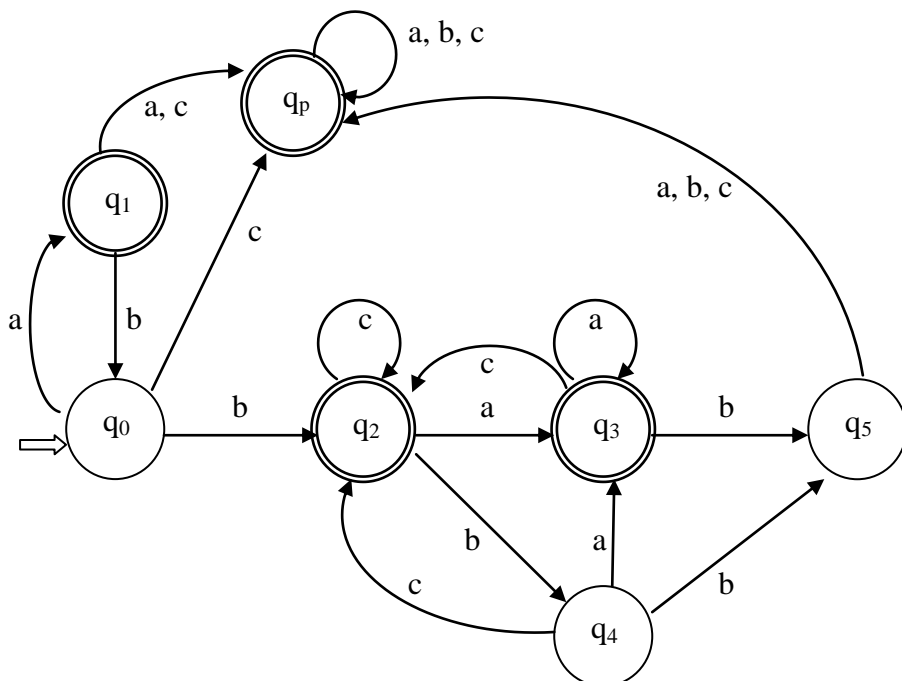


On procède comme c'est fait dans l'exercice 4, pour obtenir l'automate du complémentaire, c'est à dire :

I) on prend l'automate simple déterministe A1d, obtenu précédemment ;

II) on complète A1d ;

III) on inverse les états finaux et non finaux. On obtient :



Avec la grammaire g_2 :

$g_2 = \langle \pi, N_2, S, P_2 \rangle$ où $\pi = \{a, b, c\}$; $N_2 = \{S, A\}$;

$P_2 = \{ S \rightarrow aS \mid bS \mid cS \mid abcA ; A \rightarrow aA \mid bA \mid cA \mid \varepsilon \}$.

Remarquons d'abord que $L(g_2) =$ ensemble des mots de $\{a, b, c\}^*$ qui **contiennent** la sous-chaîne «**abc**».

Ainsi son complémentaire sera :

l'ensemble des mots de $\{a, b, c\}^*$ qui **ne contiennent pas** la sous-chaîne «**abc**».

En appliquant les étapes *i-).iv-)*, avec g_2 , on obtient l'automate A_2 suivant, qui est équivalent à g_2 :

$A_2 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1\}$; $F = \{S_1\}$; S_0 état initial

$I = \{ (a, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_0) ; (c, S_0, S_0) ; (abc, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) ; (b, S_1, S_1) ; (c, S_1, S_1) \}$;

On transforme ensuite cet automate généralisé A_2 en automate simple :

- automate partiellement généralisé :

$A_{2p} = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_1\}$; S_0 état initial

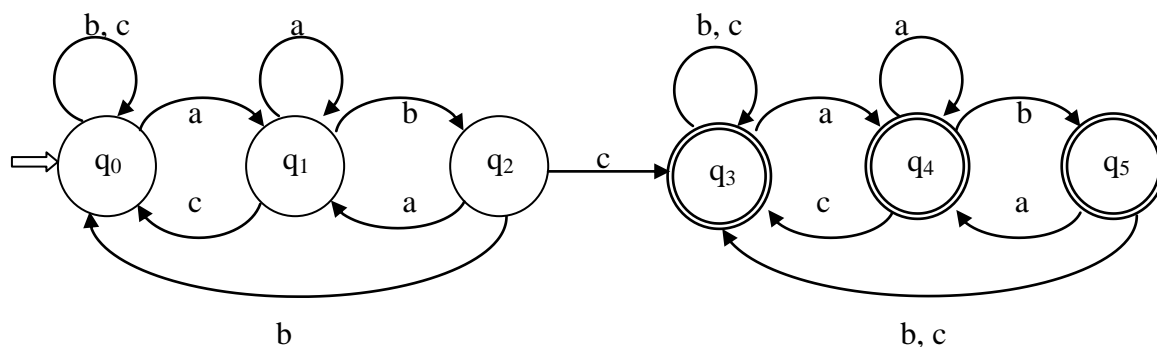
$I = \{ (a, S_0, S_0) ; (b, S_0, S_0) ; (c, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (c, S_3, S_1) ; (a, S_1, S_1) ;$

$(b, S_1, S_1) ; (c, S_1, S_1) \}$

Cet automate A_{2p} est simple, car l'automate initial A_2 ne contient pas de transitions spontanées. Mais il n'est pas déterministe. Construisons la table de transitions de l'automate déterministe équivalent :

	a	b	c
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_0, S_2 \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0, S_3 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle S_0, S_3 \rangle = q_2$	$\langle S_0, S_2 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_1 \rangle = q_3$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle = q_4$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_3, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$
$\langle S_0, S_3, S_1 \rangle = q_5$	$\langle S_0, S_2, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$	$\langle S_0, S_1 \rangle$

L'automate déterministe A_{2d} est le suivant :



On procède comme précédemment, pour obtenir l'automate du complémentaire, c'est à dire :

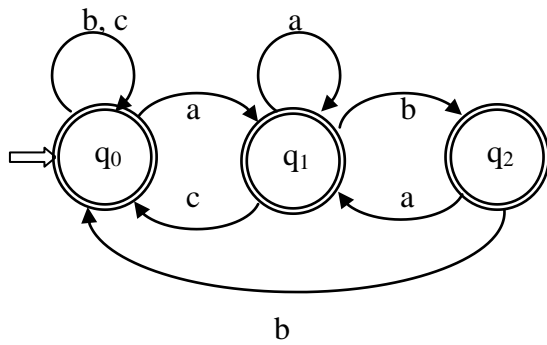
I) on prend l'automate simple déterministe A_{2d} ;

II) on complète A_{2d} (remarquons que A_{2d} est déjà complet) ;

III) on inverse les états finaux et non finaux.

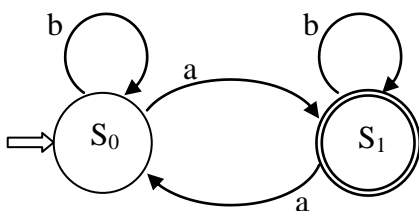
Dans la représentation graphique de l'automate du complémentaire de A_{2d} , on ne représentera pas les états q_3 , q_4 et q_5 car ils sont devenus, après l'étape iii), improductifs (il n'y a aucun chemin qui mène de q_3 , q_4 ou q_5 vers un des états finaux de l'automate du complémentaire).

On aura donc :

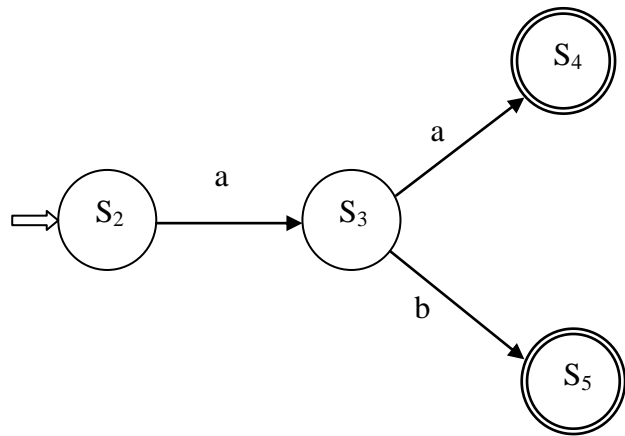


EXERCICE 6 :

1) Automate pour L_1 :



2) Automate pour L_2 :

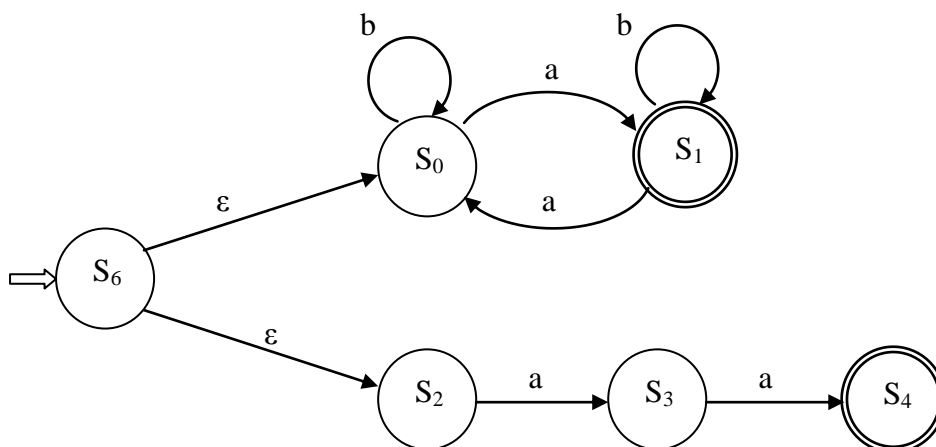


3) Automate pour $L_1 \cup L_2$:

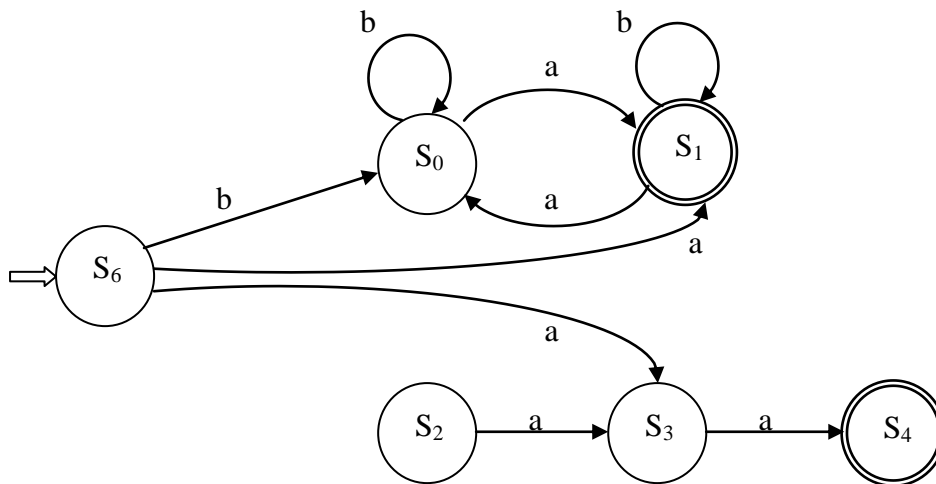
Pour construire l'automate simple de l'union, il suffit d'ajouter un nouvel état initial S_6 , qui sera relié aux états initiaux des automates de L_1 et L_2 par des transitions spontanées et de le rendre ensuite simple.

Mais remarquons d'abord que $ab \in L_1$, ce qui fait que $L_1 \cup L_2 = L_1 \cup \{aa\}$.

- Automate partiellement généralisé de l'union :



- Automate simple de l'union (après élimination des ε -règles) :



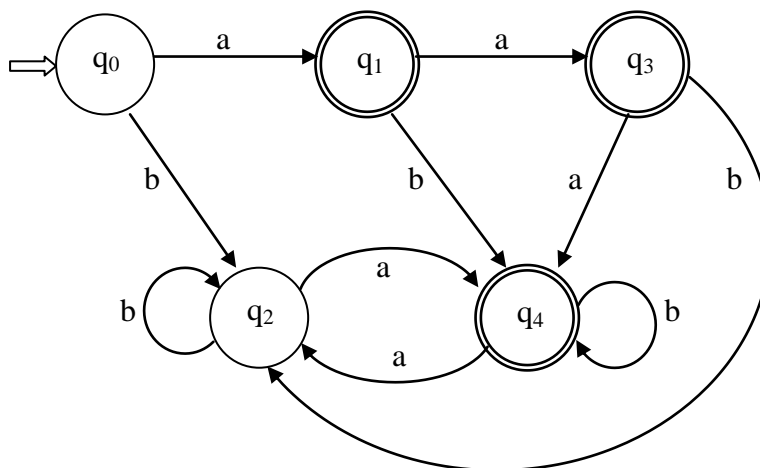
Remarque : l'état S_2 est devenu inaccessible, on peut le supprimer.

4) L'automate de 3) est non-déterministe. Construisons la table de transition de l'automate déterministe :

	a	b
$\langle S_6 \rangle = q_0$	$\langle S_1, S_3 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle \underline{S_1}, \underline{S_3} \rangle = q_1$	$\langle S_0, S_4 \rangle$	$\langle S_1 \rangle$
$\langle S_0 \rangle = q_2$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle \underline{S_0}, \underline{S_4} \rangle = q_3$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_0 \rangle$
$\langle \underline{S_1} \rangle = q_4$	$\langle S_0 \rangle$	$\langle S_1 \rangle$

Les états soulignés sont des états finaux.

Automate déterministe de l'union :



EXERCICE 7 :

1) Automate généralisé équivalent à g :

$Ag = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (aa, S_0, S_1) ; (ab, S_0, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) \}$.

À partir de Ag , on construit l'automate généralisé qui accepte $L(g)^+$: on ajoute des ε -transitions des états finaux de Ag (S_2 et S_3) vers l'état initial de celui-ci.

Puis, on construit l'automate partiellement généralisé :

$Apg = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4, S_5\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (a, S_4, S_1) ; (a, S_0, S_5) ; (b, S_5, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) ;$
 $(\varepsilon, S_2, S_0) ; (\varepsilon, S_3, S_0) \}$.

On procède ensuite à la construction de l'automate simple équivalent :

$As = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4, S_5\}$; $F = \{S_2, S_3\}$; S_0 état initial
 $I = \{ (a, S_0, S_4) ; (a, S_4, S_1) ; (a, S_0, S_5) ; (b, S_5, S_2) ; (a, S_1, S_2) ; (a, S_1, S_3) ; (b, S_2, S_2) ;$
 $(a, S_2, S_4) ; (a, S_2, S_5) ; (a, S_3, S_4) ; (a, S_3, S_5) \}$.

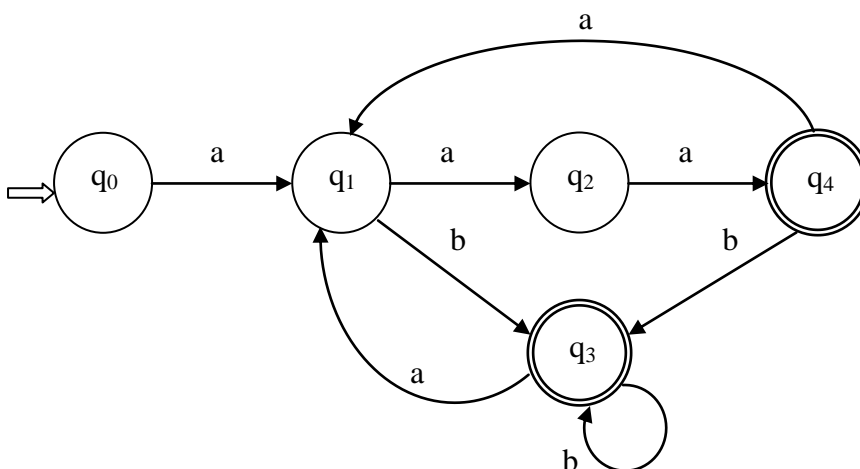
Puis on fait la déterminisation :

	a	b
$\langle S_0 \rangle = q_0$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	/
$\langle S_4, S_5 \rangle = q_1$	$\langle S_1 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_1 \rangle = q_2$	$\langle S_2, S_3 \rangle$	/
$\langle S_2 \rangle = q_3$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$
$\langle S_2, S_3 \rangle = q_4$	$\langle S_4, S_5 \rangle$	$\langle S_2 \rangle$

L'automate déterministe :

$Ad = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b, c\}$; $S = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\}$; $F = \{q_3, q_4\}$; q_0 état initial
 $I = \{ (a, q_0, q_1) ; (a, q_1, q_2) ; (a, q_2, q_4) ; (b, q_1, q_3) ; (a, q_3, q_1) ; (a, q_4, q_1) ; (b, q_3, q_3) ;$
 $(b, q_4, q_3) \}$.

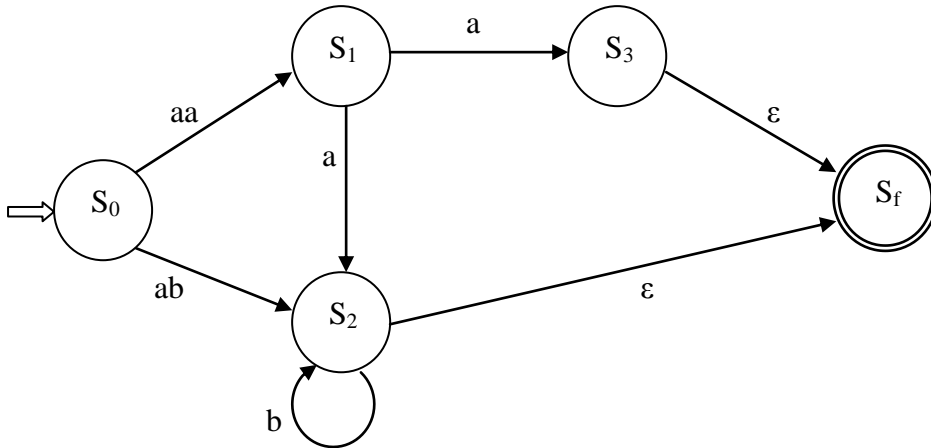
Représentation graphique de Ad :



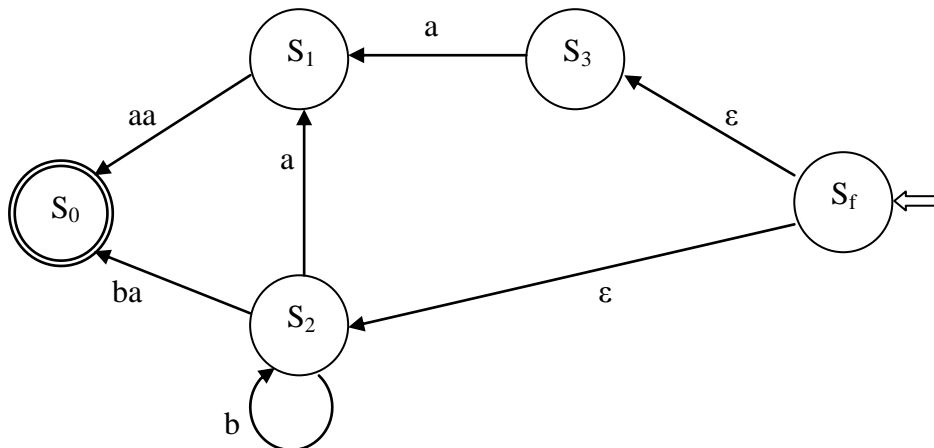
2) Pour trouver un automate (pas forcément simple et déterministe) Ar qui accepte le reflet miroir de $L(g)$ (c'est-à-dire : $L(g)^R$) :

- on prend un automate acceptant $L(g)$, par exemple Ag (de la question précédente) ;
- on le rend avec un seul état final : on ajoute le nouvel état final S_f et on ajoute aussi des ε -transitions des anciens états finaux de Ag vers S_f , typiquement les transitions : (ε, S_2, S_f) et (ε, S_3, S_f) ;
- chaque transition (w, S_i, S_j) de Ag devient une transition (w^R, S_j, S_i) de Ar (cela revient à inverser le sens des flèches, ainsi que les étiquettes, de Ag) ;
- l'état initial de Ar est S_f , l'état final sera S_0 (l'état initial de Ag).

Ag avec un seul état final :



Ar :



EXERCICE 8 :

1) Grammaire régulière à droite g1 pour L_1 :

Terminaux : a, b.

Non-terminaux : S, A

axiome : S

Règles de production : $S \rightarrow bS \mid aA \mid \varepsilon$; $A \rightarrow aA \mid \varepsilon$

Grammaire régulière à droite g2 pour L_2 :

Terminaux : a, b.

Non-terminaux : S

axiome : S

Règles de production : $S \rightarrow baS \mid b$

2) Automate A1 pour $L(g1)$:

$A1 = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_0, S_1\}$; $F = \{S_0, S_1\}$; S_0 état initial

$I = \{ (b, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) \}$.

Automate A2 pour $L(g2)$:

$A2 = \langle V, S, F, S_2, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_2, S_3\}$; $F = \{S_3\}$; S_2 état initial

$I = \{ (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) \}$.

3) Pour construire l'automate de $L_1.L_2^*$, on va d'abord construire l'automate de L_2^* . Celui-ci s'obtient à partir de A2 en :

- ajoutant des ϵ -transitions des états finaux de A2 vers l'état initial S_2 ;
- en ajoutant un nouvel état S_4 qui sera le nouvel état initial, il sera aussi final (pour accepter ϵ) ;
- S_4 sera relié à l'ancien état initial S_2 par une ϵ -transition.

Soit A2it l'automate de l'itération obtenu :

$A2it = \langle V, S, F, S_2, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_4, S_3\}$; S_4 état initial

$I = \{ (\epsilon, S_4, S_2) ; (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (\epsilon, S_3, S_2) \}$.

Pour construire l'automate A_c de la concaténation, on procède comme suit :

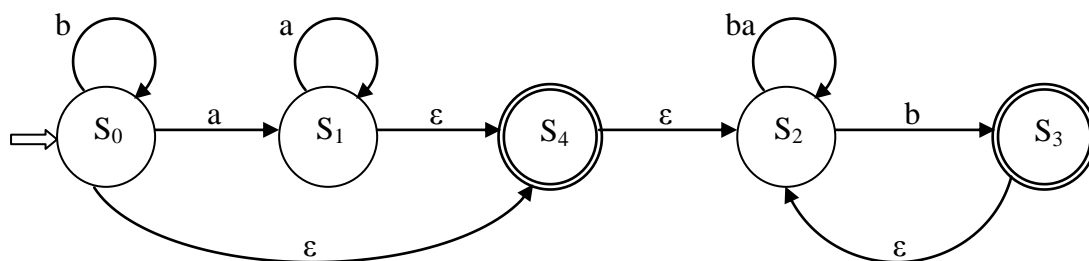
- on prend les deux automates A1 et A2it ;
- l'état initial de A_c sera l'état initial de A1 (c'est-à-dire S_0) ;
- les états finaux de A_c seront ceux de A2it (c'est-à-dire S_3 et S_4) ;
- on ajoute des ϵ -transitions des états finaux de A1 (S_0, S_1) vers l'état initial de A2it (S_4).

On obtient donc :

$A_c = \langle V, S, F, S_0, I \rangle$ où $V = \{a, b\}$; $S = \{S_0, S_1, S_2, S_3, S_4\}$; $F = \{S_4, S_2\}$; S_0 état initial

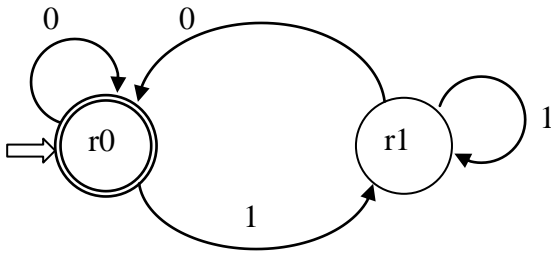
$I = \{ (b, S_0, S_0) ; (a, S_0, S_1) ; (a, S_1, S_1) ; (\epsilon, S_4, S_2) ; (ba, S_2, S_2) ; (b, S_2, S_3) ; (\epsilon, S_3, S_2) ; (\epsilon, S_0, S_4) ; (\epsilon, S_1, S_4) \}$.

Graphiquement :

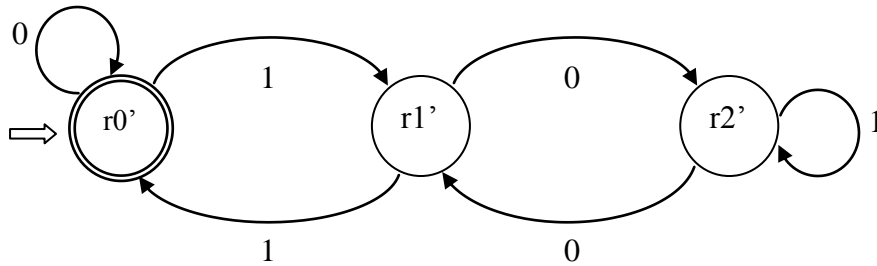


EXERCICE 9 :

D'abord l'automate A de L :



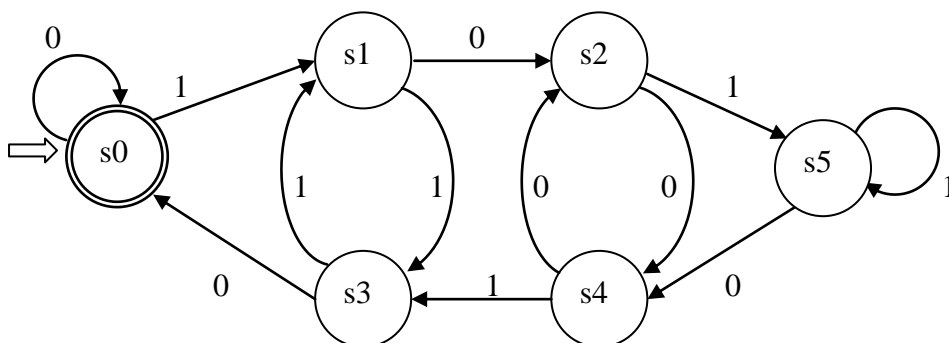
Puis l'automate B de L' :



A partir des automates de L et L', on procède comme indiqué dans l'énoncé de l'exercice pour obtenir la table de transition de l'intersection L'':

	0	1
$(r0, r0') = s0$	$(r0, r0')$	$(r1, r1')$
$(r1, r0') = s3$	$(r0, r0')$	$(r1, r1')$
$(r0, r1') = s4$	$(r0, r2')$	$(r1, r0')$
$(r1, r1') = s1$	$(r0, r2')$	$(r1, r0')$
$(r0, r2') = s2$	$(r0, r1')$	$(r1, r2')$
$(r1, r2') = s5$	$(r0, r1')$	$(r1, r2')$

D'où le graphe de l'automate :



Remarque : L'automate obtenu représente les chaînes de 0 et 1 qui symbolisent les entiers naturels divisibles par six (6).

----- Fin du corrigé de la série 2 de ThL -----