

- la topologie: elle fixe le mode d'util
- le système: lié au fonctionnement de appareils.

I classification des tensions:

la tension impose un ^{isolement} ^{dimensionnement} suffisant pour les appareils.

plus la tension est élevée, plus les dimensions augmentent.

plus la tension est élevée, plus le courant est faible et les pertes sont réduites

1 - les très basses tension (TBT):

sont inférieurs à 50V

au dessous de 30, on peut toucher le conducteur sans risque. il n'y a pas de véritable réseau à cette tension.

2 - les basses tension (BT):

* 50V à 1000V

les réseaux entre 100 à 400V sont utilisés pour alimenter les appareils domestiques.

les réseaux entre 500 à 700V alimente les charges industrielles (dans les usines).

3 - les moyennes tensions (MT)

3 - les moyennes tensions (MT)
entre 1 kV et 35 kV

à partir de 30 kV, les problèmes d'isollements
se compliquent.

4 - les hautes tension (HT)
de 35 kV à 275 kV

5 - les très hautes tension (THT)
sont $> 300 \text{ kV}$

II - classification des fonctions :

1. les réseaux d'utilisation :

ils alimentent un grand nombre d'appareils
domestique et des moteurs, dont la puissance
varie quelque diexeme de wate jusque
100 w deve être facile isolée
pour assurée la sécurité des utilisateur ci
pour cela que ci réseaux il utilise les
basses tension.

2. les réseaux industriels :

sont des réseaux d'utilisation aussi mais
qui nécessite des puissances élevée, il

fonctionnement soit avec les ^{basses} tensions 500 à 800 V
soit avec des moyennes tensions de 5 à 6 kV
ces réseaux se trouvent en générale à l'intérieur
des usines.

3. les réseaux de distribution :

en ~~peut~~ ^{pour} fonctionner de fournir, de donner la
puissance demandée par des réseaux d'utilisation
en générale les réseaux de distribution utilise
deux ~~echelons~~ de tension différent
échelons

4. les réseaux de répartition :

fournissent la puissance aux réseaux de
distribution sur une distance limitée, ils
n'alimentent pas directement les usagers.

les puissances sont de plusieurs de 10 de MW
ce qui nécessite une haute tension de 40 kV à 110 kV
similaires aux réseaux de transport.

5. Réseaux de transport :

assurent une alimentation de l'ensemble du
territoire avec des trunks de puissance importants
sur des distances de centaines de km

tensions utilisées de 110 kV à 730 kV

6. Réseau d'interconnexion : (entre le pays)
sont deux rôles : 1. sécurité
2. économique.

III - classification des topologies :

1. réseaux radiaux (radial)

il sont constitués de plusieurs artères (ou Feeders)
dont chacune se ramifie, sans jamais
retrouver de point commun.

leur structure est plus simple et sont contrôlés et
protégés par un appareillage simple.

2. les réseaux bouclés :

il sont alimentés par 2 ou 3 sources qui
délitent en parallèle. il sont formés par
des lignes appelées boucle dont le nombre
est réduit et qui comportent des dérivation.
ils sont souvent utilisés pour la répartition.

3. les réseaux maillés : ~~toutes~~

toutes les lignes sont bouclées le nombre de
sources en parallèle est très important.

tous les tronçons de lignes doivent être

capables de surcharge importante.

ils sont utilisés pour : - les réseaux basse tension pour les villes dense

- les réseaux de transport.

IV - classification des systèmes :

- le courant continu

- le courant alternatif

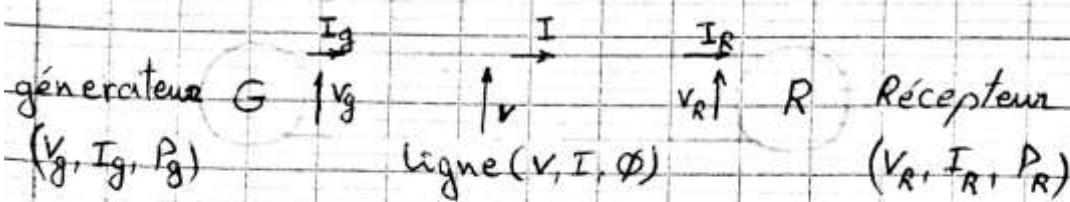
- le système triphasé :

• isolé du neutre

• à la terre

• à bobine d'extinction

Fonctionnement des lignes électriques :



les caractéristiques des récepteurs étant données

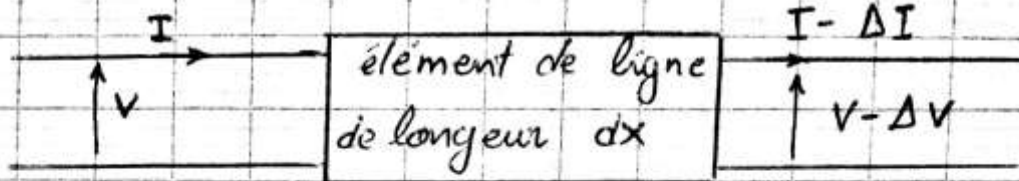
(V_R, I_R, P_R) , on cherche :

- les grandeurs V_g, I_g, P_g du générateur

- les tensions et courants en tout point de la ligne

pour ne pas dépasser les limites de fonctionnement

Notion de constante linéique répartie

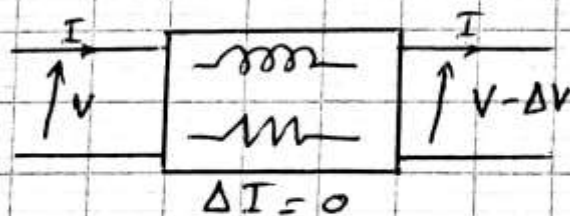


circuit à constantes réparties

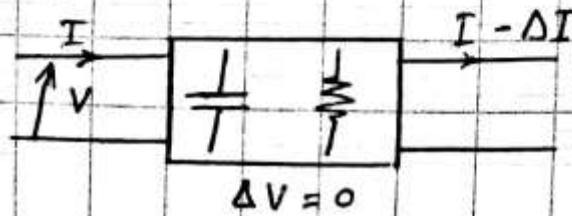
le fonctionnement des lignes est caractérisé par le fait que sur un tronçon infinitésimal de ligne ou de câble de longueur dx , il existe à la fois une chute de tension ΔV dans le sens longitudinal et une perte de courant ΔI dans le sens transversal.

circuits à constantes localisées :

- élément série :



- élément parallèle :



- dans un élément type série, la perte transversal de courant est négligable devant l'intensité de courant longitudinal. lorsqu'ils sont en série ils sont traversés par le même courant.

- dans un élément type parallèle, la chute de tension longitudinal est négligable devant la ~~tension~~ valeur de la tension transversale.

lorsqu'ils sont en parallèle, ils sont tout à la même tension.

Résistance de ligne:

en courant continu: $R_{cc} = R \frac{l}{S}$

où R est la résistivité du fil en $\Omega.m$

l : la longueur en mètres

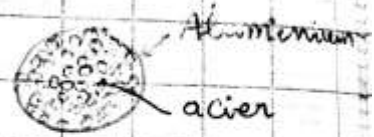
S : section droite en m^2

$R_{ca} > R_{cc}$: en général $R_{ca} = 1,02 R_{cc}$

la différence entre R_{ca} (en courant alternatif) et R_{cc} est due principalement à l'effet de peau (skin effect).

Section droite d'un conducteur ACSR

les conducteurs des lignes aériennes sont constitués par des brins tordus enroulés ensemble pour former un conducteur unique et lui donner une plus grande résistance de traction.



L'effet pelliculaire ou effet de peau se traduit par une variation exponentielle de la densité de courant.

la résistance linéique $R' = \frac{R_{AC}}{l} = \frac{\rho}{S} \text{ (}\Omega\text{)}$

la température affecte la résistivité des conducteurs
l'augmentation de la température est pratiquement linéaire:

$$\frac{R_2}{R_1} = \frac{T + t_2}{T + t_1}$$

où R_1 et R_2 sont les résistances à t_1 et t_2
 T est une constante qui dépend du matériau du conducteur

$$R_t = R_{20} [1 + \alpha_{20} (t - 20)]$$

α_{20} = constante qui dépend du matériau utilisé.

Inductance d'un conducteur droit:
 dans un conducteur porteur de courant, un champ magnétique se produit tout autour. les lignes de flux sont concentriques si le courant est sinusoïdal, alors le flux sera variable sinusoïdal. généralement on a:

$$L = \frac{\lambda}{I}$$

où :

L = Inductance en Henry

λ = flux en webers-tours

I = courant de phase en Ampère.

1. Inductance Interne:

par la loi d'Ampère

on a:

$$\text{mmf} = \oint H \cdot dl = I$$



$$\oint H_{rx} \cdot dx = I_{rx} \rightarrow H_{rx} = \frac{I_{rx}}{2\pi r}$$

H_{rx} = intensité du champ à une distance r du centre.

H_{rx} : est constant sur le chemin circulaire

I_{rx} : est le courant entouré

- on pose que la densité de courant est constante alors:

$$\frac{I}{\pi r^2} = \frac{I_{nc}}{\pi \rho c^2} \rightarrow I_{nc} = \frac{\pi \rho c^2}{\pi r^2} \cdot I$$

$$H_{nc} = \frac{I}{2\pi r^2} \rho c$$

la densité de flux B est : $B_{nc} = \mu_0 \mu_r H_{nc}$

si $\mu_r = 1$ on a :

$$B_{nc} = \mu_0 \frac{I}{2\pi r^2} \rho c$$

$$\text{où } \mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \text{ H/m}$$

$$d\phi_{nc} = B_{nc} dx = \mu_0 \frac{I}{2\pi r^2} \rho c dx$$

$$d\lambda_{nc} = \frac{\pi \rho c^2}{\pi r^2} d\phi_{nc} = \mu_0 \frac{I}{2\pi r^4} \rho c^3 dx$$

$$\lambda_{int} = \int_0^r \frac{\mu_0 I}{2\pi r^4} \rho c^3 dx = \mu_0 \frac{I}{8\pi} = \frac{I}{2} \times 10^{-7} \text{ wb. t/m}$$

$$L_{int} = \frac{1}{2} \cdot 10^{-7} \text{ H/m}$$

pour $\mu_r \neq 1$ on a : $L_{int} = \frac{1}{2} \cdot 10^{-7} \cdot \mu_r \text{ H/m}$

2. Inductance externe
 soit un conducteur
 droit portant un courant I
 l'intensité du champ
 magnétique à la distance x
 du centre du conducteur est H_x



on a :

$2\pi x \cdot H_x = I \rightarrow B_x = \mu_0 \frac{I}{2\pi x}$ - densité de flux
 pour 1 m de conducteur, on obtient :

$$d\phi_x = B_x \cdot dx \cdot l = \mu_0 \frac{I}{2\pi x} \cdot dx$$

$$\phi_x = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \int_{D_1}^{D_2} \frac{1}{x} \cdot dx = 2 \times 10^{-7} I \cdot \ln \frac{D_2}{D_1}$$

Inductance d'une ligne monophasée :

Inductance totale
 du conducteur 1



$$L_1 = \left[\frac{1}{2} + 2 \ln \frac{D}{r_1} \right] \times 10^{-7} \text{ H/m}$$

$$L_1 = 2 \times 10^{-7} \left[\frac{1}{4} + \ln \frac{D}{r_1} \right]$$

$$L_1 = 2 \times 10^{-7} \left[\ln e^{\frac{1}{4}} + \ln \frac{D}{r_1} \right]$$

$$L_1 = 2 \times 10^{-7} \left[\ln \frac{D}{r_1 \cdot e^{-1/4}} \right]$$

$$L_1 = 2 \times 10^{-7} \left[\ln \frac{D}{r_1'} \right] \quad \text{où : } r_1' = r_1 \cdot e^{-1/4}$$

le rayon r_1' est considéré comme étant celui d'un conducteur fictif n'ayant pas de flux interne.

$$L_2 = 2 \times 10^{-7} \ln \left(\frac{D}{r_2} \right) \quad \text{où } r_2' = r_2 \cdot e^{-1/4}$$

L'inductance total de la ligne :

$$L = L_1 + L_2 = 2 \times 10^{-7} \ln \left(\frac{D^2}{r_1' \cdot r_2'} \right)$$

$$L = 4 \times 10^{-7} \cdot \ln \left(\frac{D}{r_1' \cdot r_2'} \right)$$

Si : $r_1' = r_2' = r'$ alors :

$$L = 4 \times 10^{-7} \cdot \ln \left(\frac{D}{r'} \right) \quad \text{H/m}$$

capacité d'un conducteur droit :

$$C = \frac{Q}{U}$$

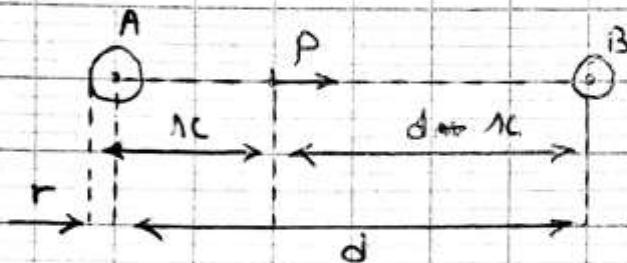
$$D = \text{densité de flux électrique} = \frac{Q}{2\pi}$$

$$E = \text{champ électrique} = \frac{D}{\epsilon} = \frac{Q}{2\pi \cdot \epsilon \cdot \epsilon_r} \quad \text{V/m}$$



$$U_{12} = \int_{D_1}^{D_2} E \cdot dr = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{D_2}{D_1} \quad V$$

pour une ligne monophasée:



$$E_A = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 r}$$

$$E_B = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 (d-r)}$$

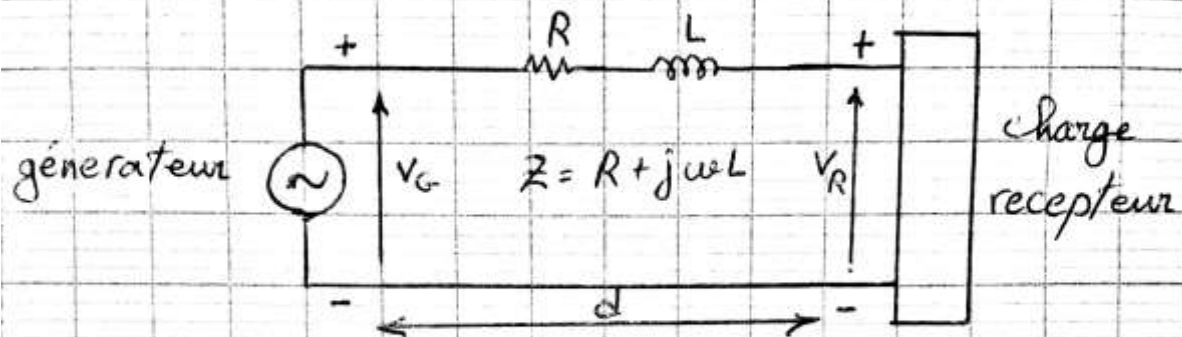
$$E_x = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r} + \frac{1}{d-r} \right)$$

$$U = \int_r^{d-r} E_x \cdot dr = \frac{Q}{\pi\epsilon_0} \ln \left(\frac{d-r}{r} \right)$$

$$C = \frac{Q}{U} = \frac{\pi\epsilon_0}{\ln \left(\frac{d-r}{r} \right)}$$

Représentation des lignes :

1. Lignes courtes ($< 80 \text{ km}$)



le courant capacitif (transversal) est négligeable

Donc: $\bar{I}_G = \bar{I}_R$ et $\bar{V}_G = \bar{V}_R + \bar{I}_R \bar{Z}$

où $\bar{Z} = \bar{z} \cdot d$; $R = r \cdot d$; $L = l \cdot d$

r et l sont les constantes linéiques

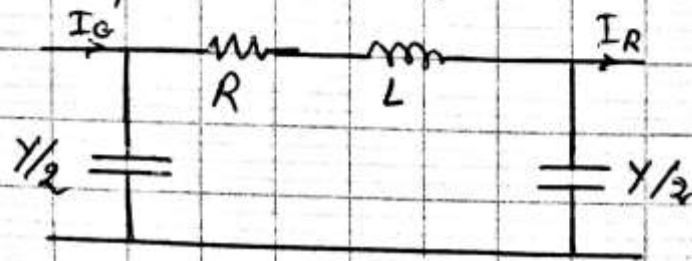
d est la distance entre générateur et récepteur

$$\Delta \bar{V} = \bar{V}_G - \bar{V}_R$$

2. Lignes moyennes ($< 200 \text{ km}$)

l'admittance shunt (transversal) n'est plus négligeable

schéma équivalent en π :



$$Z = R + j\omega L$$

$$Y = G + j\omega C$$

G = conductance transversale.

C = capacité transversale.

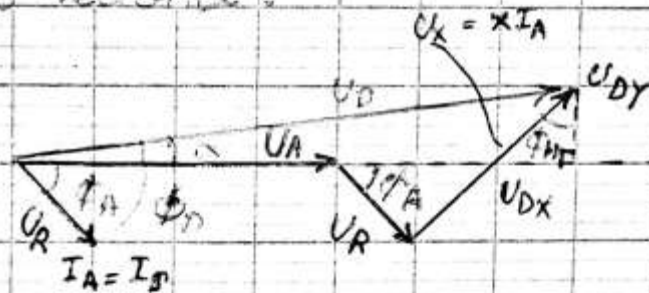
les lignes courtes :

$$R = r_1 + r_2$$

$$X = X_1 + X_2 = \omega L$$



Diagramme vectoriel :



U_0 = tension de phase de départ

U_A = tension de phase d'arrivée

I_0 = courant de phase de départ

I_A = courant de phase d'arrivée

$\cos \phi_A = F.P.$ à l'arrivée

$\cos \phi_0 = F.D.$ au départ

R = résistance du circuit par phase

X = réactance du circuit par phase

les courants I_A et I_D ont la même amplitude mais sont déphasés à cause de l'inductance de la ligne.

le même courant circule donc dans toutes les sections de la ligne du départ jusqu'à l'arrivée et les paramètres R et L sont représentés par des éléments.

les équations du circuit sont :

$$\vec{I}_D = \vec{I}_A$$

$$\vec{U}_D = \vec{U}_A + \vec{Z} \vec{I}_A = \vec{U}_A + (R + jX) \vec{I}_A$$

$$U_D = \sqrt{U_{Dx}^2 + U_{Dy}^2}$$

$$U_{Dx} = U_A + I_A R \cos \phi_A + I_A X \sin \phi_A$$

$$U_{Dy} = I_A X \cos \phi_A - I_A R \sin \phi_A$$

$$U_D = \left[\left(U_D + I_A R \cos \phi_A + I_A X \sin \phi_A \right)^2 + \left(I_A X \cos \phi_A - I_A R \sin \phi_A \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

Dans la pratique, l'angle X est très petit et donc

U_{Dy} est négligeable par rapport à U_{Dx}

$$U_D = U_{Dx} = U_A + I_A [R \cos \phi_A + X \sin \phi_A]$$

pour une ligne monophasée

$$P = UI \cos \phi \rightarrow I = \frac{P}{U \cos \phi}$$

$$\Delta U = U_D - U_A$$

$$\Delta U = RI_A \cos \phi_A + X \cdot I_A \sin \phi_A$$

$$\Delta U \% = \frac{U_D - U_A}{U_A} = I_A \left(\frac{R \cos \phi_A + X \sin \phi_A}{U_A} \right)$$

* pour une ligne monophasée :

$$P = U_A I_A \cos \phi_A \rightarrow I_A = \frac{P}{U \cos \phi_A}$$

$$\Delta U = \frac{P}{U_A \cos \phi} (R \cos \phi_A + X \sin \phi_A)$$

$$\Delta U = \frac{P}{U_A} (R + X \cdot \tan \phi_A)$$

* pour une ligne triphasée :

$$\Delta U = \frac{P_{\text{total}}}{U_A} (R + X \cdot \tan \phi_A)$$

R et X pour une phase, U entre phase

Exp:

une installation triphasée absorbe une puissance de 2 MW
avec une tension entre phase de 20 kV ($\cos \phi = 0,9$)

l'alimentation de l'énergie est assurée par une ligne de 10 km
la puissance perdue en ligne représente 9% de la puissance
consommée.

Déterminer:

- la puissance active perdue dans la ligne
- la résistance d'un fil de ligne
- la section ($P = 27 \Omega \text{ km/mm}^2$)
- la chute de tension ΔU entre phase (on donne $\cos \phi = 0,9$
pour la ligne)
- la tension au départ.
- la réactance linéique d'un condensateur.

Solution:

puissance perdue: $P_p = \frac{2 \times 10^6 \times 9}{100} = 180 \text{ kW}$

$$P_p = RI^2 \rightarrow R = \frac{P_p}{I^2} \rightarrow R = \frac{180 \cdot 10^3 / 3}{64^2} =$$

$$P_A = 2 \times 10^6 \text{ W} = U_A I \cos \phi_A \sqrt{3} \Rightarrow I = \frac{P_A}{\sqrt{3} U_A \cos \phi_A} = \frac{2 \times 10^6}{\sqrt{3} \times 20 \cdot 10^3 \times 0,9}$$

$\Rightarrow I = 64 \text{ A}$

$$R = \frac{6000}{64^2} = 14,6 \, \Omega$$

$$R = \frac{\rho \ell}{S} \rightarrow S = \frac{\rho \ell}{R} = \frac{27 \cdot 10}{14,6} = 18,5 \, \text{mm}^2$$

la chute de tension dépend des pertes de la ligne.

Soit S_p la puissance apparente perdue dans la ligne

$$S_p = \frac{P_p}{\cos \phi_\ell} = \frac{180}{0,9} = 200 \, \text{kVA}$$

$$S_p = \sqrt{3} \, \Delta U \, I \rightarrow \Delta U = \frac{S_p}{\sqrt{3} \, I} = \frac{200 \cdot 10^3}{\sqrt{3} \cdot 64} = 1800 \, \text{V}$$

$$\Delta U = 1,8 \, \text{kV}$$

entre phase

$$S_p = U \, I$$

$$P_p = \underbrace{U \, I}_{S_p} \cos \phi_\ell$$

$$U_D = U_A + \Delta U$$

$$U_D = 20 \cdot 10^3 + 1,8 \cdot 10^3 = 21,8 \, \text{kV}$$

Représentation des lignes de longueur moyenne :

$$\bar{Z} = R + j \omega L = Z (\cos \phi + j \sin \phi)$$

où $Z = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$

$$\left. \begin{array}{l} R = Z \cos \phi \\ \omega L = Z \sin \phi \end{array} \right\} \omega L = R \tan \phi$$

$$\cos \phi = 0,9 \longrightarrow \tan \phi = 0,488$$

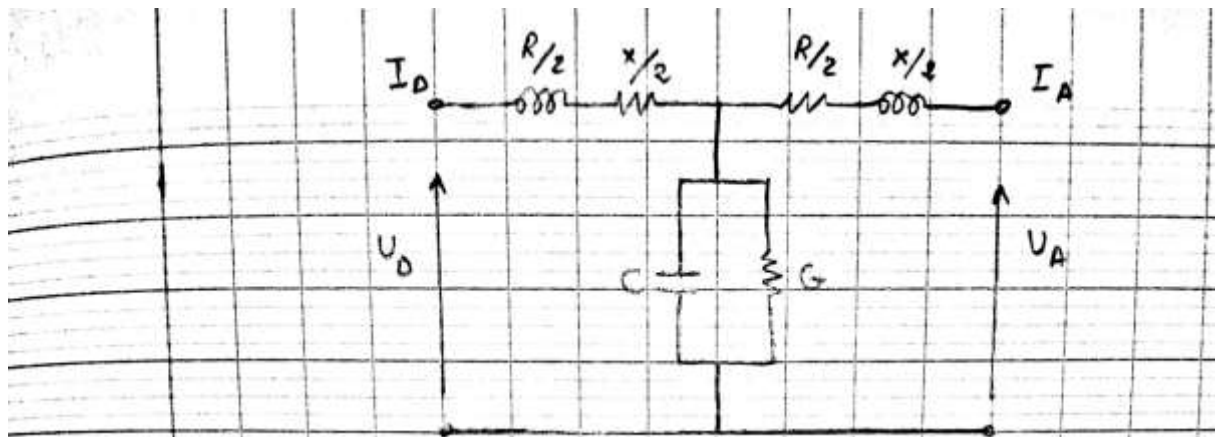
$$X = \omega L = 14,6 \times 0,488 = 7,1 \, \Omega$$

$$x_L = 0,71 \, \Omega \text{ par km}$$

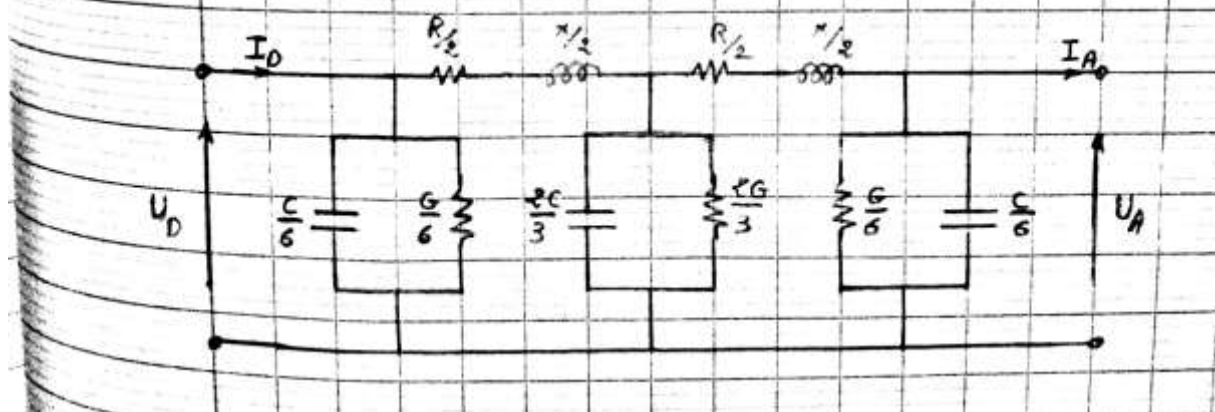
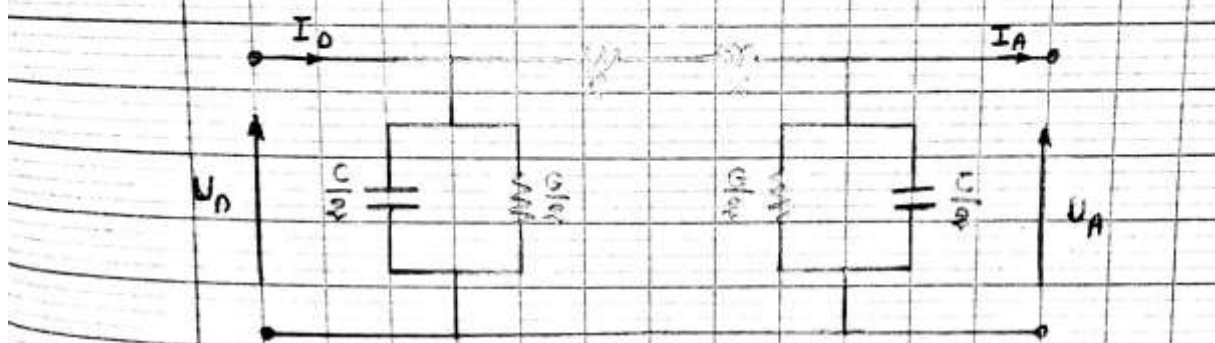
les lignes de longueur moyenne :

Lorsque la longueur de la ligne augmente le courant de fuite à travers la capacité devient significatif pour des tensions inférieures à 100 kV, on le représente par une capacité localisée en quelques points de la ligne.

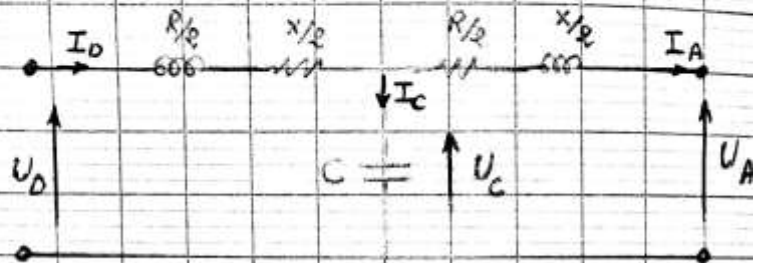
De même le courant de fuite sur les isolateurs peut être représenté par une conductance en parallèle avec la capacité.



Dans la représentation en T la capacité et la conductance sont localisés au milieu de la ligne.



Dans la représentation en π , la capacité et la conductance sont localisées à chaque extrémité de la ligne. Soit la représentation en T ci-dessous où la conductance est négligée:



$$U_C = U_A + I_A \frac{Z}{2} \quad \text{ou } Z = R + jX$$

$$I_C = U_C Y \quad \text{ou } Y = j\omega C$$

$$I_D = I_A + I_C = I_A + U_C Y$$

$$U_D = U_C + I_D \frac{Z}{2}$$

$$U_D = U_A + I_A \frac{Z}{2} + \left[I_A + U_A Y + I_A \left(\frac{Y \cdot Z}{2} \right) \right] \cdot \frac{Z}{2}$$

$$U_D = U_A \left(1 + \frac{Y \cdot Z}{2} \right) + I_A \cdot Z \left(1 + \frac{Y \cdot Z}{4} \right)$$

on obtient le système:

$$\begin{cases} U_D = A U_A + B I_A \\ I_D = C U_A + D I_A \end{cases}$$

De la même façon, pour la représentation en Π , on a :

$$\begin{cases} U_D = (U_A \frac{Y}{2} + I_A) Z + U_A = (\frac{ZY}{2} + 1) U_A + Z I_A \\ I_D = I_A + U_D \frac{Y}{2} + U_A \frac{Y}{2} = U_A Y \left(\frac{1+ZY}{4} \right) + \left(\frac{ZY}{2} + 1 \right) I_A \end{cases}$$

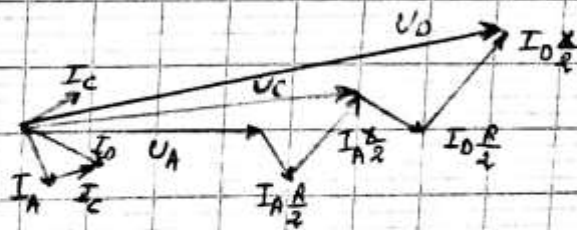
$$\begin{cases} U_D = A U_A + B I_A \\ I_D = C U_A + D I_A \end{cases}$$

avec :

$$\begin{cases} A = D = \frac{ZY}{2} + 1 \\ B = Z \\ C = Y \left(1 + \frac{ZY}{4} \right) \end{cases}$$

$AD - BC = 1$: c'est la relation caractéristique d'un quadripôle passif linéaire.

Diagramme vectoriel de la représentation en T :

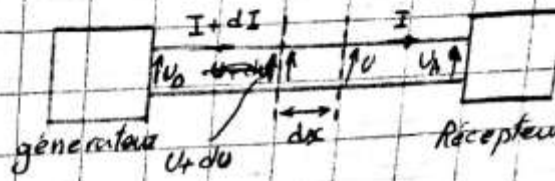


Les longues lignes de transport :

soit

Z = l'impédance longitudinale

Y = l'admittance transversale



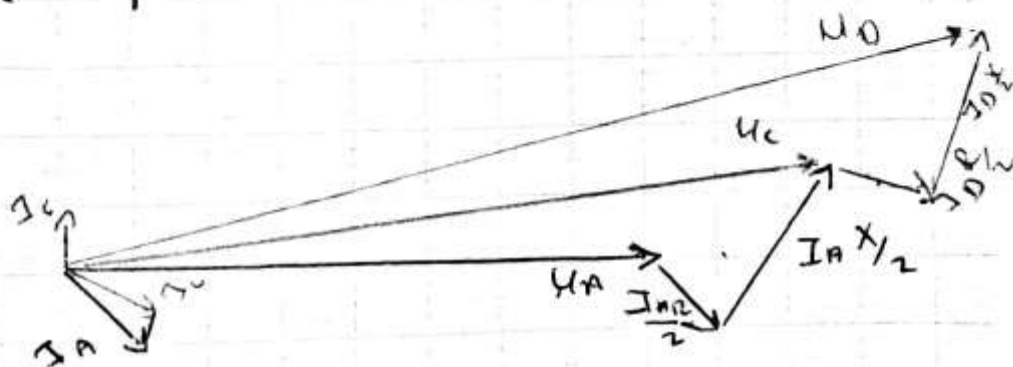
$$\begin{cases} U_D = A U_A + B I_A \\ I_D = C U_A + D I_A \end{cases}$$

avec :

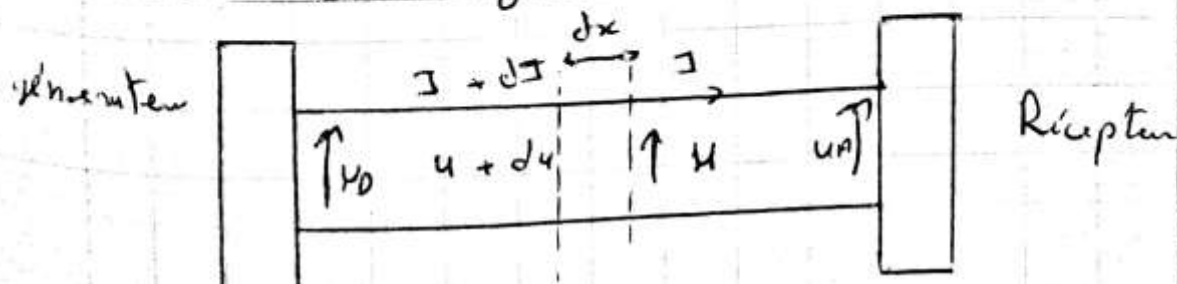
$$A = D = \frac{ZY}{2} + 1 ; B = Z ; C = Y \left(1 + \frac{ZY}{4} \right)$$

$AD - BC = 1$: c'est la relation caractéristique d'un quadripôle passif linéaire

Diagramme vectoriel de la représentation en T



Les longues lignes de transport



soit Z = l'impédance longitudinale
 y = l'admittance transversale.

$$\frac{dV}{dx} = IZ \rightarrow \frac{d^2V}{dx^2} = Z \frac{dI}{dx}$$

$$\frac{dI}{dx} = Vy \rightarrow \frac{d^2I}{dx^2} = Y \frac{dV}{dx}$$

la solution est de la forme

$$V = A_1 e^{\sqrt{YZ}x} + A_2 e^{-\sqrt{YZ}x}$$

$$\frac{d^2V}{dx^2} = YZ \left[A_1 e^{\sqrt{YZ}x} + A_2 e^{-\sqrt{YZ}x} \right]$$

$$I = \frac{1}{\sqrt{Z/Y}} A_1 e^{\sqrt{YZ}x} - \frac{1}{\sqrt{Z/Y}} A_2 e^{-\sqrt{YZ}x}$$

les constantes A_1 et A_2 sont déterminées
à partir des conditions aux limites
lorsque

$$x=0 \rightarrow V = V_A, \quad I = I_A$$

$$x=0 \rightarrow I_A = \frac{1}{\sqrt{Z_0 Y}} (A_1 - A_2)$$

$$\text{On pose } Z_c = \sqrt{\frac{Z}{Y}}$$

$$A_1 = \frac{V_A + I_A Z_c}{2} \quad A_2 = \frac{V_A - I_A Z_c}{2}$$

$$\text{on pose } \eta = \sqrt{\gamma Z}$$

$$\begin{cases} \textcircled{1} - & U = \frac{V_A + I_A Z_c}{2} e^{\eta x} + \frac{V_A - I_A Z_c}{2} e^{-\eta x} \\ \textcircled{2} - & I = \frac{V_A / Z_c + I_A}{2} e^{\eta x} - \frac{V_A / Z_c - I_A}{2} e^{-\eta x} \end{cases}$$

Z_c est appelé l'impédance caractéristique de la ligne.

η est appelé la constante de propagation

$\eta = p + j q$ où p = la constante d'atténuation

q = la constante de phase

(1) et (2) donnent les valeurs de U et I à n'importe quel x sur la ligne

les ~~longueurs~~
le 1^{er} terme représente l'onde
incidente le 2nd terme représente
l'onde réfléchie.

la longueur d'onde est $\lambda = \frac{2\pi}{\gamma}$
la vitesse de propagation est v
 $v = f \cdot \lambda$ où f = fréquence
du réseau

si $\frac{U_A}{I_A} = Z_c \rightarrow$ alors la ligne

fonctionne sur son impédance caractéristique
et il n'y a pas d'onde réfléchie.

si $I_A = 0$ il n'y a pas de charge et les
ondes réfléchies et incidentes des tensions
sont égales en module et en phase.
- De plus les ondes réfléchies et incidentes
des courants sont égales en module
avec un déphasage de 180° ou se
Pense elle s'annulent

Equations hyperboliques:

$$\operatorname{sh} \sigma = \frac{e^{\sigma} - e^{-\sigma}}{2} ; \quad \operatorname{ch} \sigma = \frac{e^{\sigma} + e^{-\sigma}}{2}$$

Donc:

$$\begin{cases} U = U_A \operatorname{ch}(\gamma x) + I_A Z_c \operatorname{sh}(\gamma x) \\ I = I_A \operatorname{ch}(\gamma x) + \frac{U_A}{Z_c} \operatorname{sh}(\gamma x) \end{cases}$$

au niveau du générateur, on a $x = l$:

$$\begin{cases} U_0 = A U_A + B I_A \\ I_0 = C U_A + D I_A \end{cases}$$

$$\text{Avec } A = D = \operatorname{ch}(\gamma l) ; B = Z_c \operatorname{sh}(\gamma l)$$

$$C = \frac{1}{Z_c} \operatorname{sh}(\gamma l)$$

Puissance transmise dans une ligne
- en fonction des paramètres A, B, C, D

$$\bar{U}_D = A \bar{U}_A + B \bar{I}_A \Rightarrow \bar{I}_A = \frac{\bar{U}_D - A \bar{U}_A}{B}$$

$$\bar{S}_A = P_A + jQ_A = \bar{U}_A \bar{I}_A^*$$

on a :

$$\begin{aligned} \bar{A} &= A L \alpha \\ \bar{B} &= B L \beta \\ \bar{U}_A &= U L \alpha \\ \bar{U}_D &= U_D L \beta \end{aligned}$$

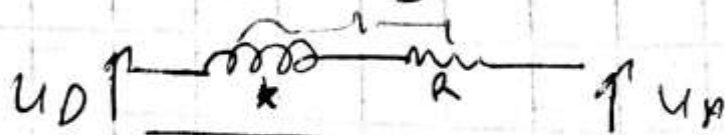
constante caractéristique de ligne

$$\bar{I}_A = \frac{U_D}{B} \frac{L \beta}{L \alpha} - \frac{A U_A}{B} \frac{L \alpha}{L \beta} = \frac{U_D}{B} \frac{\beta}{\alpha} - \frac{A U_A}{B} \frac{\alpha}{\beta}$$

$$P_A = \frac{U_A U_D}{B} \cos(\beta - \alpha) - \frac{U_A^2 A}{B} \cos \alpha$$

De manière générale, on a :

$$\bar{S}_A = 3 \bar{U}_A^* \bar{I}_A \quad \text{ou} \quad \bar{I}_A = \frac{\bar{U}_D - \bar{U}_A}{Z}$$



$$\bar{S}_A = 3 \bar{U}_A^* \left(\frac{\bar{U}_D - \bar{U}_A}{Z} \right)$$

On prend : $U_n = U_n \angle 0^\circ$

$$\bar{U}_0 = U_0 \angle \delta$$

$$Z = Z \angle \alpha$$

$$\begin{cases} \bar{Z} = R + jX \\ \bar{Z}^* = R - jX \end{cases}$$

$$\bar{S} = 3 \bar{U} \bar{I}^* \rightarrow \bar{S}^* = 3 \bar{U}^* \bar{I}$$

Donc :

$$\bar{S}_A^* = 3 U_A \angle 0^\circ \left[\frac{U_0 \angle \delta - U_A \angle 0^\circ}{Z \angle \alpha} \right]$$

$$\bar{S}_A^* = 3 \frac{U_A U_0}{Z} \angle (\delta - \alpha) - 3 \frac{U_A^2}{Z} \angle -\alpha$$

$$\bar{S}_A^* = P_A - jQ_A \text{ avec}$$

$P_A = \text{partie réelle de } \bar{S}_A^*$

$Q_A = -\text{partie imaginaire de } \bar{S}_A^*$

Donc :

$$P_A = \frac{3 U_A U_0}{Z} \cos(\delta - \alpha) - 3 \frac{U_A^2}{Z} \cos \alpha$$

$$Q_A = - \left[\frac{3 U_A U_0}{Z} \sin(\delta - \alpha) - 3 \frac{U_A^2}{Z} \sin \alpha \right]$$

$$Q_A = \frac{3 U_A U_0}{Z} \sin(\alpha - \delta) - 3 \frac{U_A^2}{Z} \sin \alpha$$

La présentation des Mesures Electriques

Pour une ligne triphasée Symétrique on représente seulement une seule phase.
Les résultats obtenus sont valables pour les 2 autres phases.

En général, on n'utilise pas les valeurs réelles, mais des valeurs réduites appelées "valeurs 'par unit'" ou ce sont des quantités unitaires relatives.

Elles sont définies comme suit:

$$\text{Valeur réduite} = \frac{\text{Valeur réelle}}{\text{Valeur de base (ou de référence)}}$$

- pour les résistances:

$$R \text{ unitaire ou } R \text{ relatif} = R_u = \frac{R(\Omega)}{R_b(\Omega)}$$

où R_b = résistance de base

$$R_b = \frac{U_b}{I_b} \text{ où } U_b \text{ et } I_b \text{ sont les Tensions de base et le courant de base}$$

$$R_u = \frac{R I_b}{U_b} = \frac{R I_b^2}{U_b I_b} \text{ où } U_b I_b = \text{puissance de base}$$

- puissance apparente : $S_u = \frac{S}{S_b}$
unitaire (ou relative)

$$S_u = P_u + jQ_u \Rightarrow S = P + jQ \text{ donc}$$

$$P_u = \frac{P}{S_b} \text{ et } Q_u = \frac{Q}{S_b}$$

$S_b = \text{puissance de base ou } S_b \text{ de référence.}$

$$\text{- impédance : } Z_u = \frac{Z}{Z_b}; Z_u = R_u + jX_u$$

$$\text{et } Z = R + jX$$

$$\text{Donc } R_u = \frac{R}{Z_b}; X_u = \frac{X}{Z_b}$$

- Tension composée U
Soit V la tension simple de phase.

$$U_u = \frac{U}{U_b} \rightarrow V_u = \frac{V}{V_b}$$

$$V = \frac{U}{\sqrt{3}} \text{ et } V_b = \frac{U_b}{\sqrt{3}}$$

Donc

$$U_u = V_u$$

$$R_u = \frac{R I_b}{U_b} = \frac{R I_b^2}{U_b I_b} \quad \text{où } U_b I_b = \text{puissance de base}$$

- Courant :

$$I_u = \frac{I}{I_b} ; S_u = \frac{S}{S_b}$$

et $S = \sqrt{3} U I$

$$S_b = \sqrt{3} U_b I_b \rightarrow S_u = \frac{\sqrt{3} U I}{\sqrt{3} U_b I_b} = \frac{U}{U_b} \cdot \frac{I}{I_b}$$

$$S_u = U_u I_u$$

Les grandeurs caractéristiques d'un réseau électrique sont : la tension, le courant, la puissance, l'impédance.

- pour construire le système des unités relatives (Unitaires), on choisit d'abord la base de la puissance apparente (S_b) et de la tension de ligne (U_b)

les autres valeurs de base sont déterminées ainsi :

$$V_b = \frac{U_b}{\sqrt{3}} ; I_b = \frac{S_b}{\sqrt{3} V_b} ; Z_b = \frac{U_b}{I_b}$$

$$= \frac{(U_b)^2}{S_b}$$