

CORRIGE de l'exercice 2 de l'EXAMEN FINAL.

1. Le point M_1 appartient à la droite \mathcal{D}_1 dirigée par \vec{u}_1 qui constitue une base de \mathcal{D}_1 .
Donc le vecteur $\overrightarrow{\Omega_1 M_1}$ qui est dans \mathcal{D}_1 s'écrit de manière unique : $\overrightarrow{\Omega_1 M_1} = \alpha_1 \vec{u}_1$. De même le point M_2 appartient à la droite \mathcal{D}_2 dirigée par \vec{u}_2 qui constitue une base de \mathcal{D}_2 . Donc le vecteur $\overrightarrow{\Omega_2 M_2}$ qui est dans \mathcal{D}_2 s'écrit de manière unique : $\overrightarrow{\Omega_2 M_2} = \alpha_2 \vec{u}_2$.
2. On utilise la relation de Chasles et la bilinéarité du produit scalaire. $\overrightarrow{M_1 M_2} = \overrightarrow{M_1 \Omega_1} + \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} + \overrightarrow{\Omega_2 M_2}$. D'où $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = \langle \overrightarrow{M_1 \Omega_1} + \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} + \overrightarrow{\Omega_2 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = \langle \overrightarrow{M_1 \Omega_1} | \vec{u}_1 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_1 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_2 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = \langle -\alpha_1 \vec{u}_1 | \vec{u}_1 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_1 \rangle + \langle \alpha_2 \vec{u}_2 | \vec{u}_1 \rangle$.
Le produit scalaire étant bilinéaire et le vecteur \vec{u}_1 unitaire, on a $\langle -\alpha_1 \vec{u}_1 | \vec{u}_1 \rangle = -\alpha_1 \times \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_1 \rangle = -\alpha_1 \times 1 = -\alpha_1$ et $\langle \alpha_2 \vec{u}_2 | \vec{u}_1 \rangle = \alpha_2 \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_1 \rangle$. D'où, $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = -\alpha_1 + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_1 \rangle + \alpha_2 \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_1 \rangle$.
De même $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = \langle \overrightarrow{M_1 \Omega_1} + \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} + \overrightarrow{\Omega_2 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = \langle \overrightarrow{M_1 \Omega_1} | \vec{u}_2 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_2 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_2 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = \langle -\alpha_1 \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_2 \rangle + \langle \alpha_2 \vec{u}_2 | \vec{u}_2 \rangle$. Le produit scalaire étant bilinéaire et le vecteur \vec{u}_2 unitaire, on a $\langle -\alpha_1 \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle = -\alpha_1 \times \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle$ et $\langle \alpha_2 \vec{u}_2 | \vec{u}_2 \rangle = \alpha_2 \times \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_2 \rangle = \alpha_2 \times 1 = \alpha_2$. D'où, $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = -\alpha_1 \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_2 \rangle + \alpha_2$.
3. Le déterminant du système est égal à $a^2 - 1 = \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle^2 - 1$. Le système admet une unique solution si et seulement si ce déterminant est non nul. Or celui-ci est non nul car $\langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle^2 - 1 = \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle^2 - 1 \times 1 = \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle^2 - \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_1 \rangle \times \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_2 \rangle \leq 0$ grâce à l'égalité de Cauchy-Schwartz. L'égalité avec zéro ayant lieu si et seulement si les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 sont liés. Or ce n'est pas le cas, car les droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 dirigées respectivement par \vec{u}_1 et \vec{u}_2 ne sont pas parallèles, ce qui entraîne que $\langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle^2 - \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_1 \rangle \times \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_2 \rangle < 0$ donc différent de 0.
4. Dire qu'il existe un unique point M_1 de \mathcal{D}_1 et un unique point M_2 de \mathcal{D}_2 tels que la droite $(M_1 M_2)$ soit perpendiculaire aux droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 entraîne que $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = \langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = 0$. Montrons que ces points existent et sont uniques. Pour cela on doit montrer qu'il existe un unique réel α_1 et un unique réel α_2 où $\overrightarrow{\Omega_1 M_1} = \alpha_1 \vec{u}_1$, $\overrightarrow{\Omega_2 M_2} = \alpha_2 \vec{u}_2$, tels que $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_1 \rangle = 0 = -\alpha_1 + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_1 \rangle + \alpha_2 \langle \vec{u}_2 | \vec{u}_1 \rangle$ et $\langle \overrightarrow{M_1 M_2} | \vec{u}_2 \rangle = 0 = -\alpha_1 \langle \vec{u}_1 | \vec{u}_2 \rangle + \langle \overrightarrow{\Omega_1 \Omega_2} | \vec{u}_2 \rangle + \alpha_2$. Ce qui montre que (α_1, α_2) est solution du système (S) et on a vu dans la question précédente que celui-ci admet une solution unique (α_1, α_2) . Ce qui donne l'existence et l'unicité des points M_1, M_2 en question.
La relation de Chasles donne $\overrightarrow{N_1 N_2} = \overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_1 M_2} + \overrightarrow{M_2 N_2}$. Donc $\|\overrightarrow{N_1 N_2}\|^2 = \|\overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_1 M_2} + \overrightarrow{M_2 N_2}\|^2 = \langle \overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_1 M_2} + \overrightarrow{M_2 N_2} | \overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_1 M_2} + \overrightarrow{M_2 N_2} \rangle = \langle \overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_2 N_2} + \overrightarrow{M_1 M_2} | \overrightarrow{N_1 M_1} + \overrightarrow{M_2 N_2} + \overrightarrow{M_1 M_2} \rangle =$

$$= \langle \overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2} \mid \overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2} \rangle + \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{M_1M_2} \rangle + 2 \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2} \rangle = \|\overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2}\|^2 + \|\overrightarrow{M_1M_2}\|^2 + 2 \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2} \rangle.$$

Mais $\overrightarrow{M_1M_2}$ est orthogonal à $\overrightarrow{N_1M_1}$ car la droite (M_1M_2) est perpendiculaire à la droite $(N_1M_1) = \mathcal{D}_1$ et $\overrightarrow{M_1M_2}$ est orthogonal à $\overrightarrow{M_2N_2}$ car la droite (M_1M_2) est perpendiculaire à la droite $(N_2M_2) = \mathcal{D}_2$, donc $2 \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2} \rangle = 2 \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{N_1M_1} \rangle + 2 \langle \overrightarrow{M_1M_2} \mid \overrightarrow{M_2N_2} \rangle = 2 \times 0 + 2 \times 0 = 0$, et ainsi on obtient $\|\overrightarrow{N_1N_2}\|^2 = \|\overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2}\|^2 + \|\overrightarrow{M_1M_2}\|^2$.

La distance entre les droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 est égale à $\inf_{N_1 \in \mathcal{D}_1, N_2 \in \mathcal{D}_2} \|\overrightarrow{N_1N_2}\|$. La relation $\|\overrightarrow{N_1N_2}\|^2 = \|\overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2}\|^2 + \|\overrightarrow{M_1M_2}\|^2$ entraîne $\|\overrightarrow{N_1N_2}\|^2 - \|\overrightarrow{M_1M_2}\|^2 = \|\overrightarrow{N_1M_1} + \overrightarrow{M_2N_2}\|^2 \geq 0$, donc $\|\overrightarrow{N_1N_2}\| \geq \|\overrightarrow{M_1M_2}\|$ et puisque M_1 appartient à la droite \mathcal{D}_1 et M_2 appartient à la droite \mathcal{D}_2 , on voit bien que $\|\overrightarrow{M_1M_2}\|$ réalise le minimum des distances entre les points de la droite \mathcal{D}_1 et les points de la droite \mathcal{D}_2 , minimum qui donne la distance entre les droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 .